



AC&DC WINKELGETRIEBEMOTOR

AC&DC RIGHT ANGLE GEAR MOTOR



Zhongda erkennt die unendlichen Möglichkeiten in der Anwendung der Automatisierung

Zhongda Realizes the infinite possible in automation application

Ningbo Zhongda Leader Intelligent Transmission Co., Ltd (ZD-Motor) ist ein Unternehmen, das im Aug. 2006 gegründet wurde und sich auf die Entwicklung und Produktion, den Vertrieb und die Dienstleistung im Bereich der Antriebstechnik, insb. der Präzisionsgetriebe, Planetengetriebe, Getriebemotoren, sowie Motoren und Motorsteuerungen spezialisiert. Zhongda hat 1120 Mitarbeiter weltweit und besitzt eine Produktionsfläche von ca. 70.000 m². Die Börsennotierung des Unternehmens ist bei A-Aktien des Shenzhen Stocks am 29.08.2017 zugelassen (Stock-Code: 002896).

Die Produkte des Unternehmens decken mit sechs Serien von fast tausend Sorten wie Mini-DC-Getriebemotoren, Mini-AC Getriebemotoren, Getriebemotoren, Planetengetriebe, Zykloidgetriebe und Motorsteuerungen.

Dank der Diversifizierung und besten Preis-Leistung-Verhältnisses werden die Produkte des Unternehmens in verschiedenen Branchen wie Automation, Robotik, Druckmaschinenbau, Textilmaschinenbau, Verpackungsmaschinenbau, Werkzeugmaschinenbau, Lebensmittelindustrie, Agrarindustrie, Handhabungssysteme, Logistik sowie Medizin umfangreich angewandt.

Ningbo Zhongda Leader Intelligent Transmission Co., Ltd. (ZD Motor) is established in Aug. 2006, Zhongda is specialized in the development, production, sales and service of the drive technology, especially the precision gears, planetary gears, gear motors, as well as motors and motor controls. The production area of Zhongda is around 70,000 m² and we have 1120 employees worldwide. Zhongda is authorized on a shares of the Shenzhen Stock on 29.08.2017 (Stock code: 002896).

The Products of Zhongda cover six series of nearly a thousand varieties including mini DC gear motors, mini AC gear motors, gear motors, planetary gearbox, cycloidal gearbox and motor controls.

Thanks to diversification and best Price-performance ratio, the Products of Zhongda are widely used in various industries such as automation, robotics, printing machinery, textile machinery, packaging machinery, machine tool manufacturing, food industry, agribusiness, handling systems, logistics and medicine.

AC & DC
RIGHT
ANGLE GEAR MOTOR

003-095
ZD LEADER

AC Getriebemotor
AC Gear Motor



SICHERHEITSHINWEISE

SAFETY CAUTIONS

<p>Allgemeines <i>General</i></p>	<p>Bitte verwenden Sie es nicht außerhalb der Spezifikationen des Getriebes und des Motor-Typenschildes oder des Produktkatalogs, um Stromschläge, Verletzungen und Schäden am Gerät zu vermeiden. Bitte stecken Sie keine Finger oder Gegenstände in das Getriebe oder die Motoröffnung, um Stromschläge, Verletzungen, Feuer und Schäden am Gerät zu vermeiden. Verwenden Sie keine beschädigten Getriebe oder Motoren, um Verletzungen oder Feuer zu vermeiden. Bitte entfernen Sie nicht das Typenschild. Wenn der Kunde Änderungen an dem Produkt ohne Genehmigung vornimmt, ist es nicht durch die Garantie abgedeckt. Das Unternehmen übernimmt keine Verantwortung.</p> <p><i>Please do not use motor out of the range which is clarified in of nameplate of gear box and motor and the specification of product catalogue, avoiding getting an electric shock, hurting or damaging the device. Please do not put your fingers or objects into the opening part of motor or gearbox to avoid electric shock, injury, fire and damage to the device. Do not use damaged gearboxes or motors to avoid possible injury or fire. Please do not put off the nameplate. If the customer makes alterations to the product without authorization, it is not covered by the warranty. The company does not assume any responsibility.</i></p>
<p>Bewegung <i>Movement</i></p>	<p>Wenn der Motor bewegt wird, kann er abmontiert oder abgeladen wird, Dies ist gefährlich. Bitte beachten Sie die volle Aufmerksamkeit. <i>When moving the motor, it may be detached or dumped. This is dangerous. Please pay full attention.</i></p>
<p>Montage <i>Assembly</i></p>	<p>Stellen Sie keine brennbaren Materialien um Getriebe und Motoren, um Feuer zu vermeiden. Bitte stellen Sie keine Gegenstände um den Motor, beeinträchtigen Sie nicht die Belüftung und Kühlung des Motors, sogar verursacht die Verbrennungen oder Feuer aufgrund von abnormaler Hitze. Bitte berühren Sie nicht das Getriebe, das Ende der Motorwelle oder die Passfedernut des Getriebeteils mit bloßen Händen, um Verletzungen zu vermeiden.</p> <p><i>Never place flammable materials around gearboxes and motors to avoid fire. Please do not place objects around the motor, affect the ventilation and cooling of the motor, or even cause burns or fire due to abnormal heat. Please do not touch the gear, the end of the motor shaft, or the keyway of the gear part with bare hands to avoid injury.</i></p>
<p>Montieren an der Hauptmaschine <i>Assemble to the main machine</i></p>	<p>Installieren Sie im rotierenden Teil eine Schutzvorrichtung, um Verletzungen zu vermeiden. Bevor Sie das Gerät an die Gegenstelle anschließen, überprüfen Sie die Drehrichtung. Bei falscher Drehrichtung besteht die Gefahr von Verletzungen oder Schäden am Gerät.</p> <p><i>Please set a safe cover above the revolving part, to prevent being hurt. Before connecting the machine, please check the direction of rotation. If the direction of rotation is incorrect, there is the possibility of injury or damage to the device.</i></p>
<p>Verdrahtung <i>Wiring</i></p>	<p>Wenn Sie den Isolationswiderstand prüfen, berühren Sie nicht die Anschlüsse, um die Gefahr eines Stromschlags zu vermeiden. <i>Please don't touch the terminals, when you measure the insulation resistance, preventing danger of getting an electric shock.</i></p>
<p>Betrieb <i>Operation</i></p>	<p>Bitte verbinden Sie den Motor mit der Stromversorgung laut dem Schaltplan oder der Bedienungsanleitung, um einen elektrischen Schlag oder Feuer zu vermeiden. (Motor ohne Klemmenkasten, bitte verstärken Sie die Isolierung des Anschlussteils) Die Netzkabel und Motorkabel dürfen nicht übermäßig gebogen, gedehnt oder geklemmt werden, um die Gefahr eines Stromschlags zu vermeiden. Der Erdungsanschluss sollte fest geerdet sein, um die Gefahr eines Stromschlags zu vermeiden. Verwenden Sie immer eine Stromquelle, die den Anforderungen des Typenschildes entspricht, um Verbrennungen des Motors und Brandgefahr zu vermeiden.</p> <p><i>Please connect the motor with the power supply according to the wiring diagram or the operating instructions to avoid an electric shock or fire. (Motor without terminal box, please reinforce the insulation of the connection part) The power cords and motor cables must not be excessively bent, stretched or clamped to avoid the risk of electric shock. Ground terminal should be firmly grounded to avoid the risk of electric shock. Always use a power source that meets the nameplate requirements to avoid burning the motor and causing a fire.</i></p>
<p>Tägliche Inspektion und Wartung <i>Daily inspection and maintenance</i></p>	<p>Berühren Sie niemals rotierende Gegenstände (Wellen usw.) während des Betriebs. Wenn Sie an einer Verletzung beteiligt sind, schalten Sie den Netzschalter sofort aus und gehen Sie rechtzeitig damit um. Bei einem Stromausfall sollten Sie den Netzschalter ausschalten, um Verletzungen oder Schäden zu vermeiden, nachdem die Stromversorgung wiederhergestellt wurde. Bitte beachten Sie: Der Motor mit Überhitzungsschutz schaltet die Stromversorgung automatisch ab, wenn die Motortemperatur abnormal ist. Wenn die Motortemperatur auf einen bestimmten Wert fällt, nimmt der Motor automatisch den Betrieb wieder auf. (Hinweis: Der Motor wird automatisch wiederhergestellt, wenn er nicht durchgebrannt ist)</p> <p><i>Never touch rotating objects (shafts, etc.) during operation. When you are involved in an injury, turn off the power switch immediately and deal with it in time. When a power failure occurs, be sure to turn off the power switch to prevent injury or damage to the device after power is turned on again. Please note: The motor with thermal protection will automatically cut off the power when the motor temperature is abnormal. When the motor temperature drops to a certain value, the motor will automatically resume operation. (Note: The motor will automatically recover if it is not burned out)</i></p>
<p>Überprüfen Sie beim Wareneingang <i>Check when receiving goods</i></p>	<p>Unter normalen Situation lassen Sie den Motor in der normalen Arbeitsumgebung arbeiten. (außer Sondermodelle) Berühren Sie keine rotierenden Objekte (Achsen usw.) beim Prüfen. Es kann beteiligt oder verletzt sein.</p> <p><i>In daily, let the motor work in the normal working environment. (except special models) Do not touch rotating objects (shafts, etc.) when checking. It may be involved or injured.</i></p>
<p>Überprüfen Sie beim Wareneingang <i>Check when receiving goods</i></p>	<p>Bitte bestätigen Sie, ob die Lieferung der Bestellung entspricht. Die Auswahl des falschen Produkts kann den Motor beschädigen oder das Gerät beschädigen. <i>Please confirm whether the receiving good is the same as the order. Choosing the wrong product may damage the motor or damage the device.</i></p>

TYPEN UND MOTORNUMMER TYPE AND MOTOR NUMBER

Motor / Motor

5 I K 40 R GU - C T
 ① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧

①	Motor Größe / Motor size	4: 80mm 5: 90mm 6: 104mm
②	Motor Typen / Motor type I: Induktionsmotor / Induction motor R: Reversibler Motor / Reversible motor	
③	Serie / Series	K : K Serie / K series
④	Leistung(W) / Output power (W)	(Beispiel / Example) 40: 40W
⑤	R: Drehzahlregulierender Motor / Speed adjustable motor	
⑥	Motorwelle Typen / Motor shaft type GN: GN Ritzelwelle / GN pinion shaft	GU: GU Ritzelwelle / GU pinion shaft
⑦	Spannung-Pole / Voltage-Poles	
	A: 1 PH 110V 50/60Hz 4P	H: 1 PH 220/230V 60Hz 4P
	B: 1 PH 110V 50Hz 2P	S: 3 PH 200/220/230V 50/60Hz 4P
	C: 1 PH 220/230V 50Hz 4P	S3: 3 PH 380/400/415V 50/60Hz 4P
	D: 1 PH 220V 50Hz 2P	T: 3 PH 200/220/230V 50/60Hz 2P
	E: 1 PH 110V/120V 60Hz 4P	T3: 3 PH 380/400/415V 50/60Hz 2P
⑧	T : Klemmenkasten-Typ / Terminal box type F : Mit Ventilator / With Fan FF: Mit Zwangslüfter / With Forced Fan M: Elektromagnetischer Bremsmotor mit dem ausgeschaltete Typ <i>Power off activated type electromagnetic brake motor</i>	

Getriebe / Gearbox

5 GU 50 RH
 ① ② ③ ④

①	Getriebe Größe / Gearbox size	0: 42mm 2: 60mm 3: 70mm 4: 80mm 5: 90mm 6: 104mm
②	Getriebewelle Typen / Gear shaft type	GN: GN Ritzelwelle / GN pinion shaft GU: GU Ritzelwelle / GU pinion shaft
③	Untersetzung / Gear ratio	z.B. 1: 50 / for example 1: 50 10x nur für das Zwischenuntersetzungsverhältnis von 1:10 Getriebe <i>10x denotes the decimal gearhead of ratio 1:10</i>
④	Art der Abtriebswelle <i>Type of output shaft</i>	RH : Schneckenrad Hohlwelle / Hollow worm shaft RA : Schneckenwelle / Worm output shaft RC : Spiralkegelrad Hohlwelle / Spiral bevel hollow shaft RT : Spiralkegelradwelle / Spiral bevel output shaft

ALLGEMEINE TECHNISCHE DATEN DER MOTOREN GENERAL SPECIFICATIONS OF MOTORS

25W~200W

Punkt / Item	Spezifikationen / Specifications
Isolationswiderstand <i>Insulation Resistance</i>	Der gemessene Wert liegt über 100 MΩ beim Messen zwischen einer Spule und einem Gehäuse mit einem DC 500 V Widerstandsmesser nach Nennbetrieb des Motors unter normaler Temperatur und Luftfeuchtigkeit <i>In the circumstance of normal temperature and humidity, the resistance can be up to 100MΩ, measured DC 500v insulation resistance measurer between the motor wiring and motor shell while the motor is working.</i>
Isolationsspannung <i>Insulation Voltage</i>	Es gibt keine abnormale Situation, Wenn eine Spannung mit 50 Hz oder 60 Hz und 1,5 kV (2 kV für 3PH 400 V) zwischen der Spule und dem Gehäuse für eine Minute nach Nennbetrieb des Motors unter normaler Temperatur und Luftfeuchtigkeit angelegt wird. <i>In the circumstance of normal temperature and humidity, there will be no problem supplying the power of 1.5kV (three phase400v: 2kV) at 50/60hz between the metal wiring and motor shell for 1 minute while the motor is working</i>
Temperaturanstieg <i>Temperature Rise</i>	Wenn das Getriebe oder die äquivalente Kühlungsplatte montiert ist und der Nennbetrieb unter normaler Temperatur und Feuchtigkeit durchgeführt wird, wird der Spulentemperaturanstieg durch das Widerstandsmessverfahren weniger als 80° C festgelegt (der 3PH beträgt weniger als 70° C). <i>The temperature rise of winding are 80°C or less measured by the resistance change method after rated motor operation under normal ambient temperature and humidity, with connecting a gearhead or equivalent heat radiation plate.</i>
Isolationsklasse <i>Insulation Class</i>	UL/CSA Standard: Klass A (105°C) , EN Standard: Klass B (130°C) <i>UL/CSA Standards: Class A (105°C), EN Standards: Class B (130°C)</i>
Überhitzungsschutz <i>Overheat Protection</i>	Eingebauter Wärmeschutz (automatische Rückstellung) Klass B (offen: 120°C±5°C, 75°C±15°C) Klass F (offen: 145°C±5°C, 100°C±15°C) <i>Thermal protector inside (automatic return)</i> <i>Class B (opening: 120°C±5°C, 75°C±15°C)</i> <i>Class F (opening: 145°C±5°C, 100°C±15°C)</i>
Umgebungstemperatur <i>Ambient Temperature</i>	1PH 100V, 3PH 200V: -10~+50°C (nicht einfrierend), Andere: -10~+40°C (nicht einfrierend) <i>1PH 100V, 3PH 200V: -10~+50°C (Non freezing), Others: -10~+40°C (Non freezing)</i>
Umgebungsfeuchtigkeit <i>Ambient Humidity</i>	≤85% (nicht kondensierend) ≤85% (Non condensing)
Schutzklasse <i>Protection Class</i>	Kabel-Typ: IP20 / <i>Lead wire type: IP20</i> Klemmenkasten-Typ / <i>Terminal box type</i> 1PH 100V50/60HZ, 110/120V60HZ, 220/230V50HZ, 220/230V60HZ 25W-180W Type: IP54 (Ausgenommen die Montagefläche der runden Welle / <i>Excluding the installation surface of the round shaft type</i>) 3PH 200/220/230V50/60HZ, 380/400/415V50/60HZ 25W-180W Type: IP54 (Ausgenommen die Montagefläche der runden Welle / <i>Excluding the installation surface of the round shaft type</i>)

Kühlungsplattengröße (Material: Aluminium) / Heat Radiation Plate (Material: Aluminum)

Motor Typen / Motor Type	Größe / Size (mm)	Dicke / Thickness (mm)
25W	135X135	5
40W、60W type	165X165	
60W、90W、120W type	200X200	
120W、140W、200W type	230X230	

MOTOR EIGENSCHAFTEN MOTOR FEATURES

Die Eigenschaften des Induktionsmotors / Induction Motor Features

1. Mikroinduktionsmotoren beziehen sich auf induktive Induktionsmotoren. Diese Art von Motor verwendet nicht nur elektromagnetische Spulen und Kondensatoren beim Start, sondern auch während des Betriebs. Obwohl das Startdrehmoment nicht sehr groß ist, ist seine Struktur einfach, seine Zuverlässigkeit und seine Effizienz sind auch hoch und es kann kontinuierlich laufen.
Generally, Micro induction motor refers to the motor rotated by the induction. Induction motor relies on capacitor and electromagnetism when starting and rotating. Though its starting torque is not very high, it has a simple structure, high efficiency and can rotate continue.
2. Wenn ein einphasiger Motor läuft, wird Drehmoment in der Richtung entgegengesetzt zur Laufrichtung erzeugt, so dass es nicht möglich ist, die Richtung in einer kurzen Zeit zu ändern. Bitte ändern Sie die Drehrichtung, nachdem der Motor vollständig gestoppt wurde.
The single-phase motor have a reverse direction with the rotating's when operated. Pls change the direction of single-phase motor rotation only after bring the motor to a stop.
3. Der Drehstrommotor treibt den Induktionsmotor mit einer dreiphasigen Stromversorgung an, der Wirkungsgrad ist hoch, das Startdrehmoment ist relativ groß und die Zuverlässigkeit ist auch sehr hoch.
Three-phase motor relies on three-phase supply, it has a high efficiency and can get a high starting torque.

Reversible Motoreigenschaften / Reversible Motor Features

1. Der umkehrbare Motor ist mit einer einfachen Bremse an der Rückseite des Motors ausgestattet, der ist geeignet für häufige Vorwärts- und Rückwärtsdrehungen in kurzer Zeit. Der Aufbau der Einfachbremse ist in Bild 1 dargestellt. Der Bremshebel mit Federdruck wirkt auf die rotierende Bremsscheibe und hält den Dauerdruck aufrecht. Die einfache Bremse des reversierbaren Motors wirkt wie folgt:
Reversible motor has a friction brake at the back of the motor body, which is designed for applications where reversal of direction is frequently required. For the friction brake, pls check Fig.1. The damp with spring impacts the rotating brake disk and supplies with continuous press. The functions of the friction brake are as following:

- ① Reibungslast hinzufügen, um die momentanen reversiblen Eigenschaften zu verbessern.
With friction load, increasing the instant reverse
- ② Überlauf verringern.
Shorten over-run.
- ③ Halte das Drehmoment in irgendeiner Weise.
(Etwa 10% des Nenndrehmoments)
Keep the torque in some way. (About 10% of the rated torque)

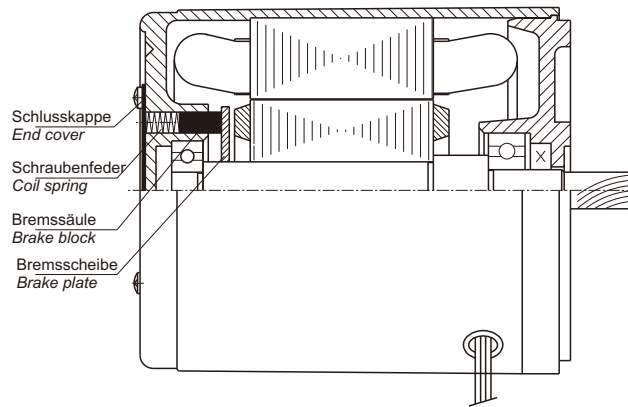


Bild 1 / Fig.1

2. Das Haltemoment und der Überlaufweg der einfachen Bremse sind in Tabelle 1 gezeigt. Die Länge der Laufzeit oder die Temperatur variiert jedoch und dient nur als Referenz. Bei der ersten Verwendung kann das Haltemoment niedriger als der Wert in Tabelle 1 sein, bitte darauf beachten.
The keeping torque or more of the friction brake and over-run are listed in the table 1. It is only for reference. As it will change according to the rotating period as well as the temperature. Pls also note that the torque may be a little lower than the one listed in the table when being operated initially.
3. Der reversierbare Motor wird wie der Induktionsmotor vom Kondensator gestartet und hat die gleiche Drehmomentcharakteristik wie der Induktionsmotor. Der reversible Motor ist jedoch mit einem höheren Startdrehmoment ausgelegt, um die momentanen Umkehrmerkmale zu erhöhen. Bitte überprüfen Sie Bild 2. Davon betroffen steigt der Eingangsverlust und der Temperaturanstieg ist höher als der des Induktionsmotors, daher beträgt das Zeitkontingent 30 Minuten.
The reversible motor, like induction motor, is started by the capacitor and has a same torque characteristic with the induction motor. But the reversible Motor is designed with a higher starting torque to increase the instant reversal features. Pls check Fig. 2.

Tabelle 1. Halte Drehmoment und Überlauf

Table 1. Keep Torque And Over-run

Phase/Phase	Größe Size	Leistung Output	Modell Model	Halte Drehmoment Keep Torque		Überlauf Over-run
				N.cm	Kgf.cm	
1PH	80	25	4RK25	1.5	0.14	5
	90	40	5RK40	4.0	0.40	6
		60	5RK60			
		90	5RK90			
		120	5RK120			

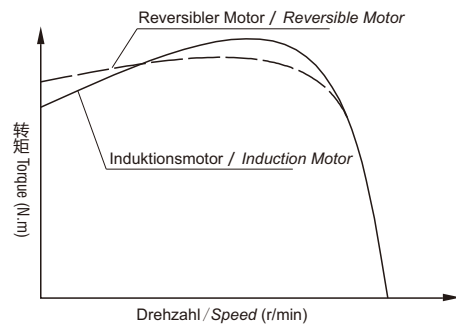


Bild 2 / Fig.2

■ Elektromagnetischer Bremsmotor Eigenschaften / Power Off Activated Type Electromagnetic Brake Motor Features

1. Struktur und Funktionsprinzip / Structure and operation principle

Bild 3 zeigt den Aufbau eines Motors mit einer elektromagnetischen Bremse. Der von unserer Firma hergestellte elektromagnetische Bremsmotor ist ein ausgeschalteter Typ. Wenn eine Spannung an die Spule angelegt wird, wird bewegliche Anker, der durch die Feder gedrückt wird, sofort angezogen, und ein Spalt wird zwischen dem bewegbaren Anker und dem Bremsbelag erzeugt und der Motor wird betrieben. Sobald die Spulenspannung abgeschaltet ist, unter der Wirkung der Federkraft, drückt der bewegliche Anker gegen den Bremsbelag, um eine Bremskraft zu erzeugen, und dann stoppt der Motor.

Fig. 3 is the structure for the electromagnetic brake motor. We produce the power off activated type. Exerting the voltage on the winding, it will magnetize the armature pressed by the spring. The motor will be in a stage of rotating, when there is a backlash between the armature and brake rim. Once the winding voltage is cut down, under the influence of spring, the armature press the brake rim, which will create a brake force. Then the motor gets to a stop.

2. Merkmale der elektromagnetischen Bremse / The characteristics of the electromagnetic brake

Es handelt sich um eine elektromagnetische Bremse vom AC-ausgeschalteter Typ, die direkt mit dem Motor verbunden ist. Zur gleichen Zeit, wenn die Stromversorgung unterbrochen wird, stoppt sie sofort und hält die Last aufrecht. Das Haltemoment beträgt 0,05 ~ 2,0N.m (siehe Tabelle 2). Es ist ideal zur Verwendung als Sicherheitsbremse, wenn die Stromversorgung versehentlich ausgeschaltet wird. Elektromagnet kann häufig umgekehrt werden. Es kann 6 mal pro Minute gestoppt werden. Aber stellen Sie sicher, dass es 3 Sekunden oder länger dauert.

It is an AC power off activated type electromagnetic brake which is connected directly with the motor. It will get to a blink stop and keep load when the supply is power off. It will keep the torque between 0.05~2.0Nm. It is especially suitable for the safety brake in the circumstance of unconsciously power off. The electromagnetic can change its direction frequently. It can be stopped 6 times in a minute. But be sure that it lasts for 3 seconds or more.

Die gleiche Stromversorgung kann für Motoren und Bremsen verwendet werden. Eine Gleichrichterschaltung ist in der Bremse vorgesehen, und die gleiche Wechselstromversorgung kann mit dem Motor verwendet werden.

After we set a commutating loop in the brake, it can share the power supply with the motor.

※Der Wert ist Standard. Es wird sich in einem anderen Zustand ändern. Achten Sie bei der Verwendung darauf, dass die Umgebungstemperatur des Motors weniger als 90°C bleibt.

※The value is standard. It will be change in different condition. When actually used, be sure to make the surface temperature of the motor less than 90°C.

3. Eigenschaft der Startzeit und der Bremszeit / The features for the starting time and brake time

Die Startzeit ist die Zeit für die Startzeit des Motors plus die Zeit für die Freigabe der elektromagnetischen Bremse. Die Bremszeit bedeutet die Zeit vom Abschalten bis zum vollständigen Stillstand des Motors. Der Überlauf, die Startzeit und die Bremszeit unterscheiden sich je nach den verschiedenen Anwendungen.

The starting time means the time for the motor's starting time plus the electromagnetic brake release time. The brake time means the time from power cut off to the time of motor completely stop. The over-run, starting time and brake time will be different according to the different applications.

■ Tabelle 2 Elektromagnetische Bremse (ausgeschalteter Typ)
Table 2 Electromagnetic Brake (Power Off Activated Type)

Phase Phase	Größe Size	Ausgangsleistung Output	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Strom Current	Eingangsleistung Input	Halte Drehmoment Keep Torque		Überlauf Over-run
							N.cm	Kgf.cm	
1PH	80	25	110 120 220 230	50/60	0.091	8.20	0.50	50	3.5
		40							
	90	60			0.111	10.0	1.00	100	
		90							
		120							
	100	120			0.144	13.0	2.00	200	
		140							
	3PH	80			25	200~230 380~415	50/60	0.073	
40									
90		60	0.046	8.20	0.50			50	
		90							
		120							
100		120	0.111	10.0	1.00			100	
		140							
200		200	0.056	10.0	1.00			100	
		230							
380		380	0.144	13.0	2.00			200	
	415								
415	415	0.144	13.0	2.00	200				
	415								

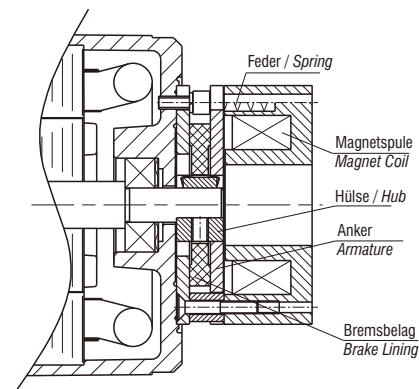


Bild 3 / Fig.3

■ Die Eigenschaften des Drehzahlregelmotors / The Features Of The Speed Control Motor

1. Das Produkt ist eine Kombination aus Steuerung und Motor, da der Motor und die Steuerung nur einmal angeschlossen werden müssen, so dass keine separate Verdrahtung erforderlich ist. Die Drehzahleinstellung kann leicht durch extern montierte Potentiometer durchgeführt werden. Die Steuerung ist mit einer Drehzahlreglerschaltung, einem Kondensator für den Motor und einem Drehzahlregler ausgestattet. Davon gibt es keine Funktion des Sofortstopps in der Einheit. It is a unit of the controller and motor. It only needs to connect one time. The speed can be easily adjusted by the potentiometer. The controller is fixed with speed-control loop, capacitor, speed enactment and etc. There is no function of instant stop in the unit.

2. Die Drehzahl kann variabel zwischen 90 bis 1400 U / min bei 50 Hz und 90 bis 1700 U / min bei 60 Hz durch den Regler eingestellt werden. The controller can make the speed variable between 90~1400r/min at 50Hz and 90~1700r/min at 60Hz.

3. Bitte lassen Sie den Motor nicht lange mit niedriger Geschwindigkeit laufen, um Überhitzung zu vermeiden. Please don't run motor at low speed for long time avoiding overheat.

Induktionsmotor Induction Motor

■ 25W □ 80mm



Spezifikation / Specification Kontinuierliche Leistung / Continuous Rating

Modell / Model - Typen / Type Oberteil: Ritzelwelle / Upper: Pinion Shaft Unterteil () innen: Runde Welle Below () inside: Round Shaft		Ausgangsleistung Output Power W	Spannung Voltage V	Frequenz Frequency Hz	Strom Current A	Startdrehmoment Starting Torque mN.m	Nenn-drehmoment Rated Torque mN.m	Nenn-drehzahl Rated Speed r/min	Kapazität des Kondensators Capacitor µF
Kabeltyp Lead Wire Type Maße / Dimensions①	Mit Klemmenkasten Typ Terminal Box Type Maße / Dimensions②								
4IK25GN-A	4IK25GN-AT	25	1ph 100	50	0.500	120	200	1250	8.0
				60	0.550		165	1550	
4IK25GN-E	4IK25GN-ET	25	1ph 110	60	0.450	120	165	1550	7.0
			1ph 120		0.500				
4IK25GN-C	4IK25GN-CT	25	1ph 220	50	0.250	120	200	1250	1.8
			1ph 230		0.230				
4IK25GN-H	4IK25GN-HT	25	1ph 220	60	0.230	120	165	1550	
			1ph 230						
4IK25GN-S	4IK25GN-ST	25	3ph 220	50	0.185	350	200	1250	-
				60	0.170				

● Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.

When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

● Hinweis: "A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.

Note: "A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

● Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.

Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.

● Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

● Farbe bedeutet, dass es in der gleichen Richtung wie der Motor läuft und die anderen in der entgegengesetzten Richtung.

Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

● Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchrondrehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

● Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 8N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 8N·m.

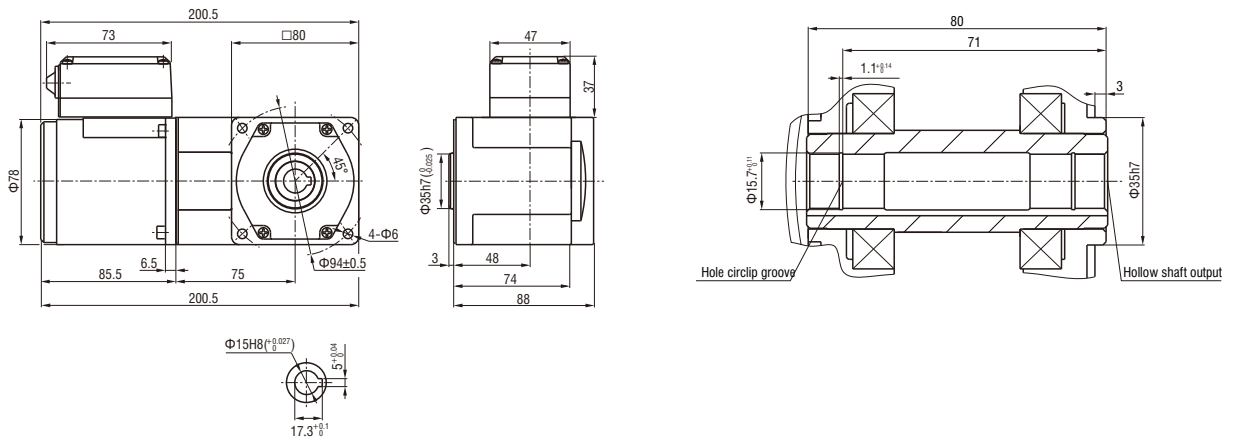
Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

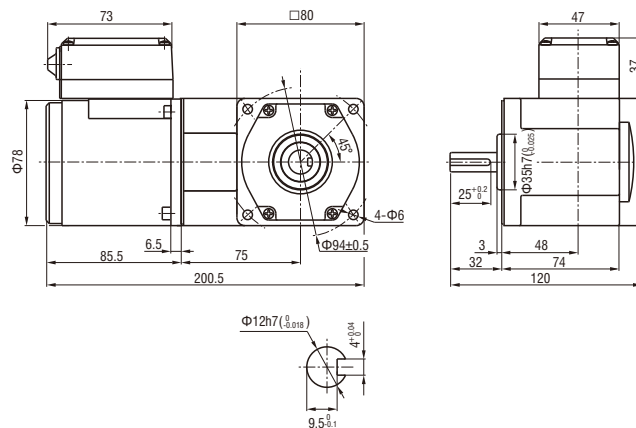
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180		
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	42	30	25	20	16	15	12	10	8	
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10		
4IK25GN-A-□ 4IK25GN-E-□ 4IK25GN-C-□ 4IK25GN-H-□ 4IK25GN-S-□	4GN□RC 4GN□RT	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	0.99	1.18	1.64	1.97	2.37	3.29	3.95	4.73	6.58	7.10	8.00	8.00	8.00	8.00	8.00	8.00	
			60Hz	10.1	12.1	16.8	20.1	24.2	33.5	40.3	48.3	67.1	72.5	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0
			50Hz	0.80	0.95	1.33	1.59	1.91	2.65	3.18	3.82	5.30	5.73	7.16	8.00	8.00	8.00	8.00	8.00	8.00
			60Hz	8.12	9.74	13.5	16.2	19.5	27.1	32.5	39.0	54.1	58.4	73.0	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0

Motor Größe / Motor Size Chart

4IK25GN-A-□/4GN□RC 4IK25GN-E-□/4GN□RC	4IK25GN-C-□/4GN□RC 4IK25GN-H-□/4GN□RC	4IK25GN-S-□/4GN□RC
--	--	--------------------



4IK25GN-A-□/4GN□RT 4IK25GN-E-□/4GN□RT	4IK25GN-C-□/4GN□RT 4IK25GN-H-□/4GN□RT	4IK25GN-S-□/4GN□RT
--	--	--------------------



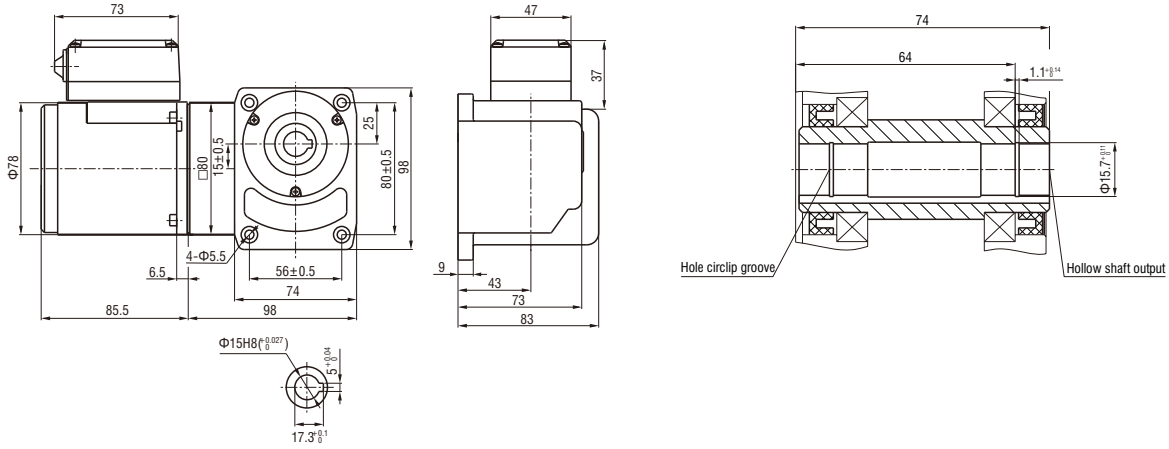
Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

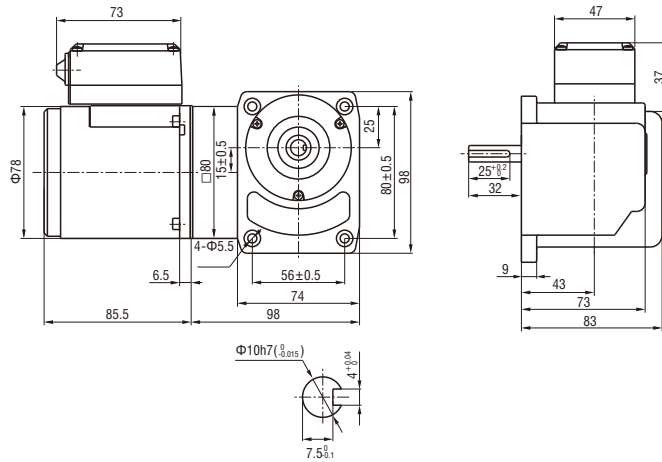
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180			
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	42	30	25	20	16	15	12	10	8		
			60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10		
4IK25GN-A□ 4IK25GN-E□ 4IK25GN-C□ 4IK25GN-H□ 4IK25GN-S□	4GN□RH 4GN□RA	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	0.58	0.70	0.97	1.16	1.39	1.93	2.32	2.78	3.87	4.64	5.80	6.96	7.74	8.00	8.00	8.00		
			60Hz	5.92	7.10	9.87	11.8	14.2	19.7	23.7	28.4	39.5	47.4	59.2	71.0	78.9	80.0	80.0	80.0		
			50Hz	0.58	0.70	0.97	1.16	1.39	1.93	2.32	2.78	3.87	4.64	5.82	6.96	7.74	8.00	8.00	8.00		
			60Hz	5.92	7.10	9.87	11.8	14.2	19.7	23.7	28.4	39.5	47.4	59.2	71.0	78.9	80.0	80.0	80.0		

Motor Größe / Motor Size Chart

4IK25GN-A□/4GN□RH 4IK25GN-E□/4GN□RH	4IK25GN-C□/4GN□RH 4IK25GN-H□/4GN□RH	4IK25GN-S□/4GN□RH
--	--	-------------------

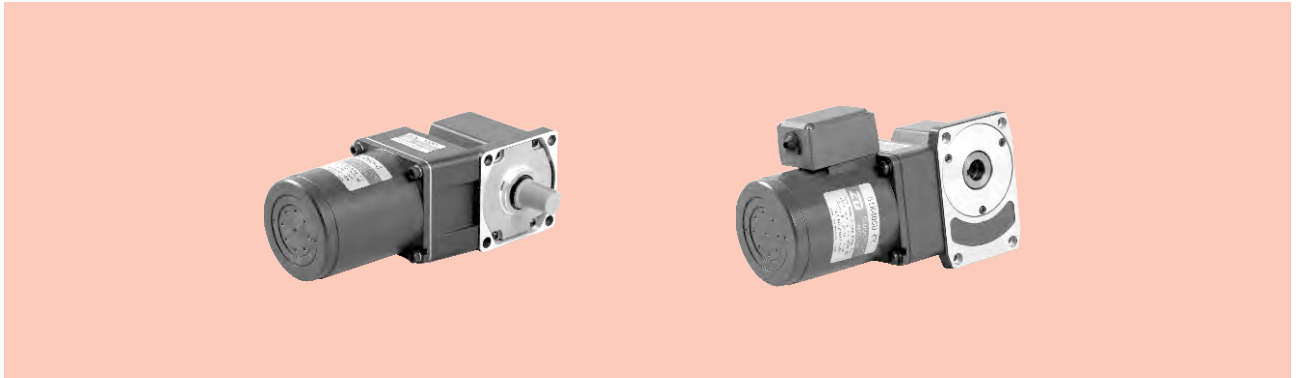


4IK25GN-A□/4GN□RA 4IK25GN-E□/4GN□RA	4IK25GN-C□/4GN□RA 4IK25GN-H□/4GN□RA	4IK25GN-S□/4GN□RA
--	--	-------------------



Induktionsmotor Induction Motor

■ 40W □ 90mm



Spezifikation / Specification Kontinuierliche Leistung / Continuous Rating

Modell / Model • Typen / Type Oberteil: Ritzelwelle / Upper: Pinion Shaft Unterteil () innen: Runde Welle Below () inside: Round Shaft		Ausgangsleistung Output Power W	Spannung Voltage V	Frequenz Frequency Hz	Strom Current A	Startdrehmoment Starting Torque mN.m	Nenn-drehmoment Rated Torque mN.m	Nenn-drehzahl Rated Speed r/min	Kapazität des Kondensators Capacitor µF
Kabeltyp Lead Wire Type Maße / Dimensions①	Mit Klemmenkasten Typ Terminal Box Type Maße / Dimensions②								
5IK40GU-A	5IK40GU-AT	40	1ph 100	50	0.65	220	315	1250	12
				60	0.70		260	1550	
5IK40GU-E	5IK40GU-ET	40	1ph 110	60	0.55	200	260	1550	8.0
			1ph 120		0.60				
5IK40GU-C	5IK40GU-CT	40	1ph 220	50	0.35	220	315	1250	2.5
			1ph 230		0.40				
5IK40GU-H	5IK40GU-HT	40	1ph 220	60	0.35	200	260	1550	-
			1ph 230		0.40				
5IK40GU-S	5IK40GU-ST	40	3ph 220	50	0.30	800	315	1250	-
				60	0.25	660	250	1550	

● Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.

When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

● Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.

Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

● Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.

Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.

● Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Übersetzungsverhältnisses.

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

● □ Farbe bedeutet, dass es in der gleichen Richtung wie der Motor läuft und die anderen in der entgegengesetzten Richtung.

□ Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

● Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchrondrehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Übersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

● Wenn das Übersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Übersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

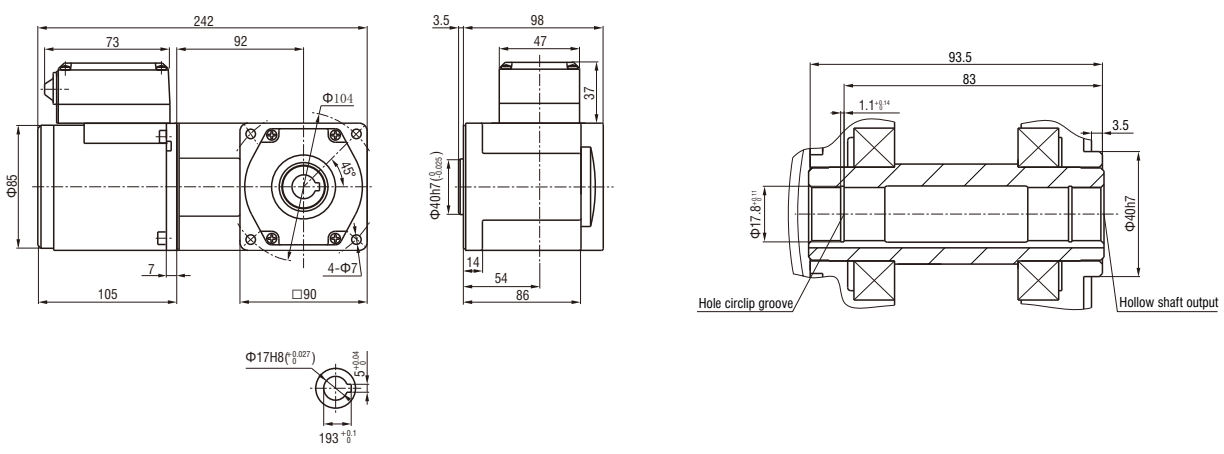
Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

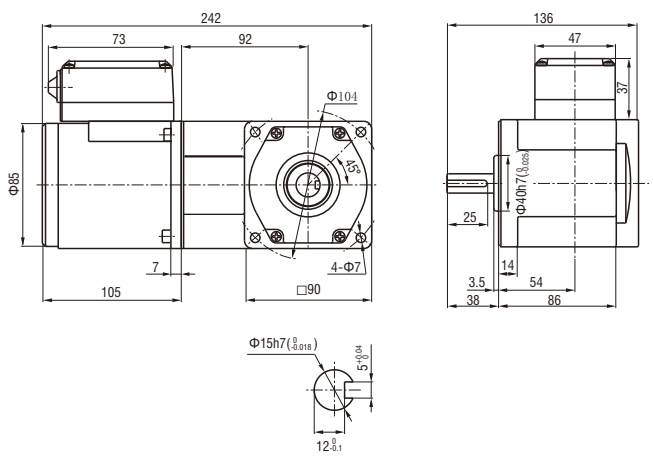
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio		7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
	Drehzahl Speed r/min	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	42	30	25	20	16	15	12	10	8	
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10	
5IK40GU-A□ 5IK40GU-E□ 5IK40GU-C□ 5IK40GU-H□ 5IK40GU-S□	5GU□RC 5GU□RT	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	1.58	1.89	2.63	3.16	3.79	5.26	6.31	6.80	9.50	11.4	14.2	17.0	18.9	20.0	20.0	20.0
				16.1	19.3	26.8	32.2	38.6	53.7	64.4	70.0	97.0	116	145	174	193	200	200	200
			60Hz	1.27	1.53	2.12	2.55	3.05	4.24	5.09	5.50	7.64	9.16	11.5	13.7	15.3	18.3	20.0	20.0
				13.0	15.6	21.6	26.0	31.2	43.3	51.9	56.1	77.9	93.5	117	140	156	187	200	200

Motor Größe / Motor Size Chart

5IK40GU-A□/5GU□RC 5IK40GU-E□/5GU□RC	5IK40GU-C□/5GU□RC 5IK40GU-H□/5GU□RC	5IK40GU-S□/5GU□RC
--	--	-------------------



5IK40GU-A□/5GU□RT 5IK40GU-E□/5GU□RT	5IK40GU-C□/5GU□RT 5IK40GU-H□/5GU□RT	5IK40GU-S□/5GU□RT
--	--	-------------------



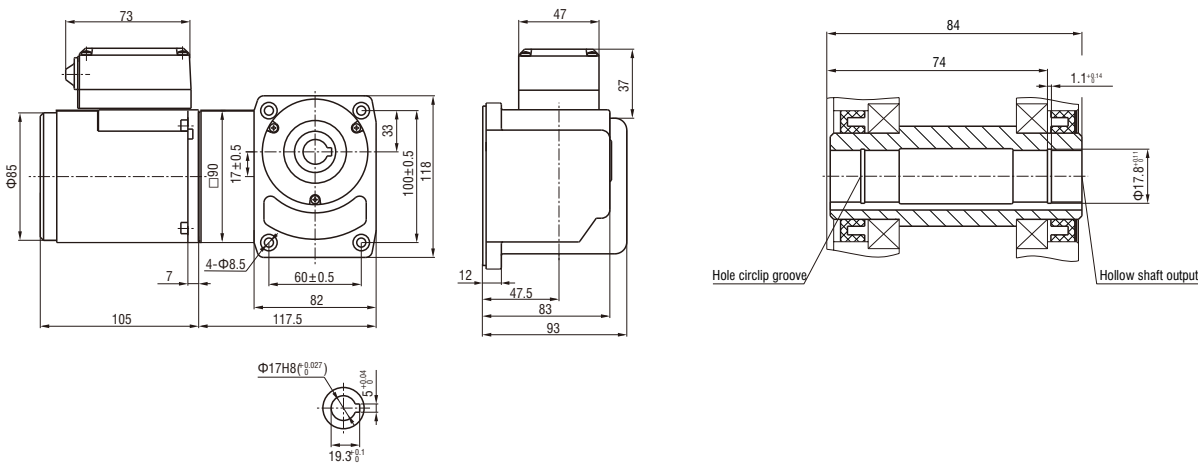
Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

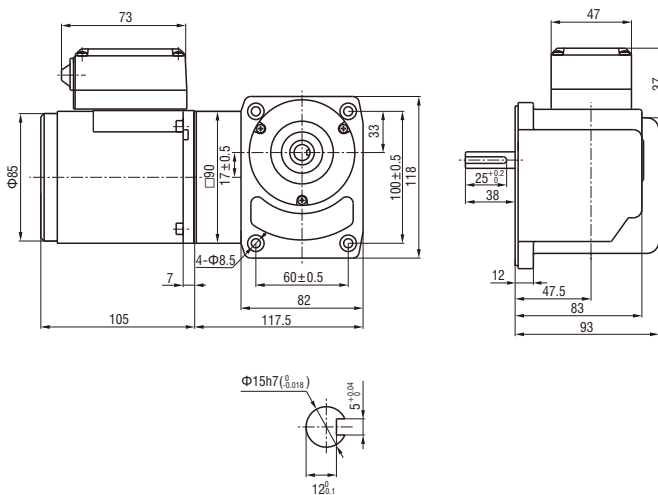
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180			
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	42	30	25	20	16	15	12	10	8		
				60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10	
5IK40GU-A□ 5IK40GU-E□ 5IK40GU-C□ 5IK40GU-H□ 5IK40GU-S□	5GU□RH 5GU□RA	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	0.93	1.11	1.55	1.86	2.23	3.09	3.71	4.46	6.19	7.43	9.28	11.1	12.4	14.9	18.6	20.0		
			60Hz	0.75	0.90	1.25	1.50	1.80	2.50	2.99	3.59	4.99	5.99	7.49	8.98	9.98	12.0	15.0	18.0		
			60Hz	7.64	9.17	12.7	15.3	18.3	25.5	30.6	36.7	50.9	61.1	76.4	91.7	102	122	153	183		

Motor Größe / Motor Size Chart

5IK40GU-A□/5GU□RH 5IK40GU-E□/5GU□RH	5IK40GU-C□/5GU□RH 5IK40GU-H□/5GU□RH	5IK40GU-S□/5GU□RH
--	--	-------------------

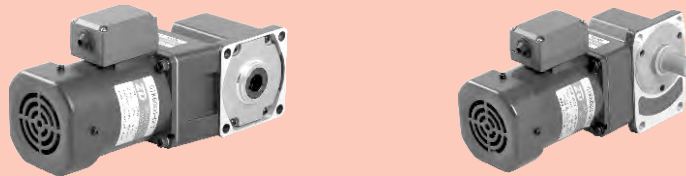


5IK40GU-A□/5GU□RA 5IK40GU-E□/5GU□RA	5IK40GU-C□/5GU□RA 5IK40GU-H□/5GU□RA	5IK40GU-S□/5GU□RA
--	--	-------------------



Induktionsmotor Induction Motor

■ 60W □ 90mm



Spezifikation / Specification Kontinuierliche Leistung / Continuous Rating

Modell / Model • Typen / Type Oberteil: Ritzelwelle / Upper: Pinion Shaft Unterteil () innen: Runde Welle Below () inside: Round Shaft		Ausgangsleistung Output Power	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Strom Current	Startdrehmoment Starting Torque	Nenn-drehmoment Rated Torque	Nenn-drehzahl Rated Speed	Kapazität des Kondensators Capacitor
Kabeltyp Lead Wire Type Maße / Dimensions①	Mit Klemmenkasten Typ Terminal Box Type Maße / Dimensions②								
5IK60GU-AF	5IK60GU-AFT	60	1ph 100	50	1.00	320	470	1250	20
				60	1.10		380	1550	
5IK60GU-EF	5IK60GU-EFT	60	1ph 110	60	0.80	300	380	1550	12
			1ph 120		0.85				
5IK60GU-CF	5IK60GU-CFT	60	1ph 220	50	0.50	340	470	1250	4.0
			1ph 230		0.55				
5IK60GU-HF	5IK60GU-HFT	60	1ph 220	60	0.50	340	380	1550	
			1ph 230		0.55				
5IK60GU-SF	5IK60GU-SFT	60	3ph 220	50	0.45	1000	470	1250	
				60	0.40	800	380	1550	

● Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.

When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

● Hinweis: "A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschilds.

Note: "A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

● Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.

Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.

● Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

● Farbe bedeutet, dass es in der gleichen Richtung wie der Motor läuft und die anderen in der entgegengesetzten Richtung.

Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

● Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchrondrehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

● Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

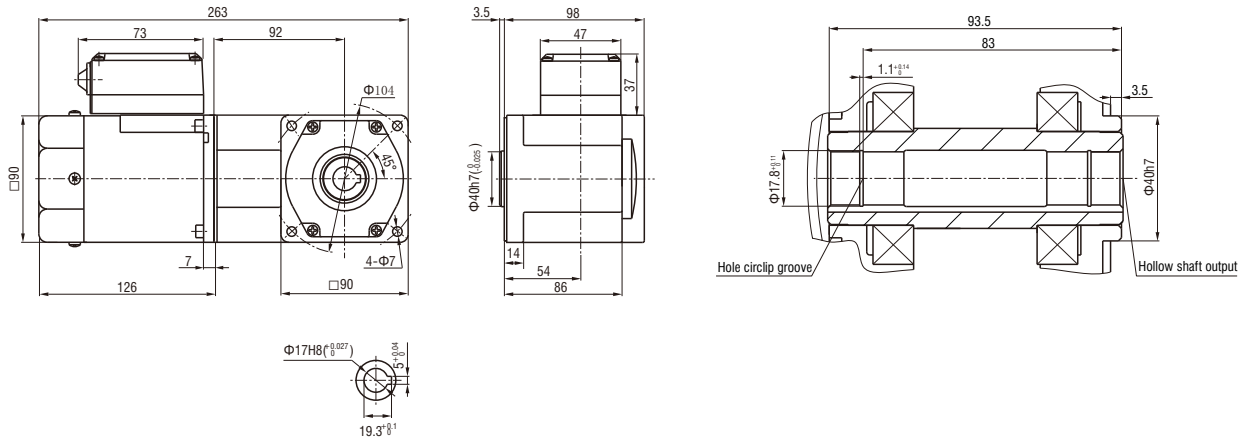
Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

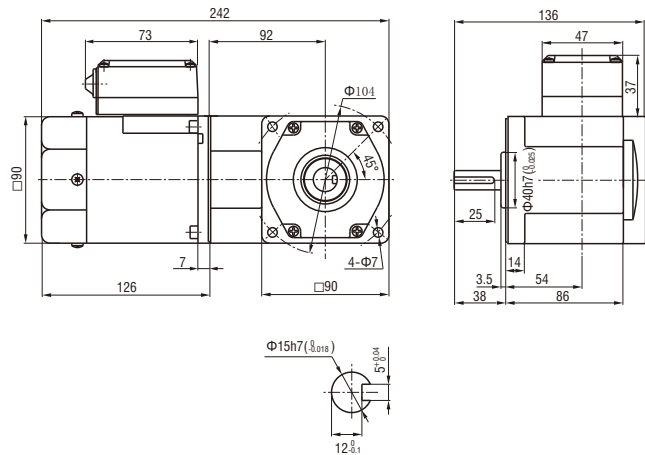
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180			
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	42	30	25	20	16	15	12	10	8		
			60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10		
5IK60GU-AF□ 5IK60GU-EF□ 5IK60GU-CF□ 5IK60GU-HF□ 5IK60GU-SF□	5GU□RC 5GU□RT	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	2.37	2.84	3.95	4.73	5.68	7.89	9.47	10.2	14.2	17.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	
			60Hz	24.2	29.0	40.3	48.3	58.0	80.5	96.6	104	145	174	200	200	200	200	200	200	200	200
			50Hz	1.91	2.29	3.18	3.82	4.58	6.36	7.64	8.25	11.5	13.7	17.2	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
			60Hz	19.48	23.37	32.46	38.96	46.75	64.93	77.92	84.1	117	140	175	200	200	200	200	200	200	200

Motor Größe / Motor Size Chart

5IK60GU-AF□/5GU□RC 5IK60GU-EF□/5GU□RC	5IK60GU-CF□/5GU□RC 5IK60GU-HF□/5GU□RC	5IK60GU-SF□/5GU□RC
--	--	--------------------



5IK60GU-AF□/5GU□RT 5IK60GU-EF□/5GU□RT	5IK60GU-CF□/5GU□RT 5IK60GU-HF□/5GU□RT	5IK60GU-SF□/5GU□RT
--	--	--------------------



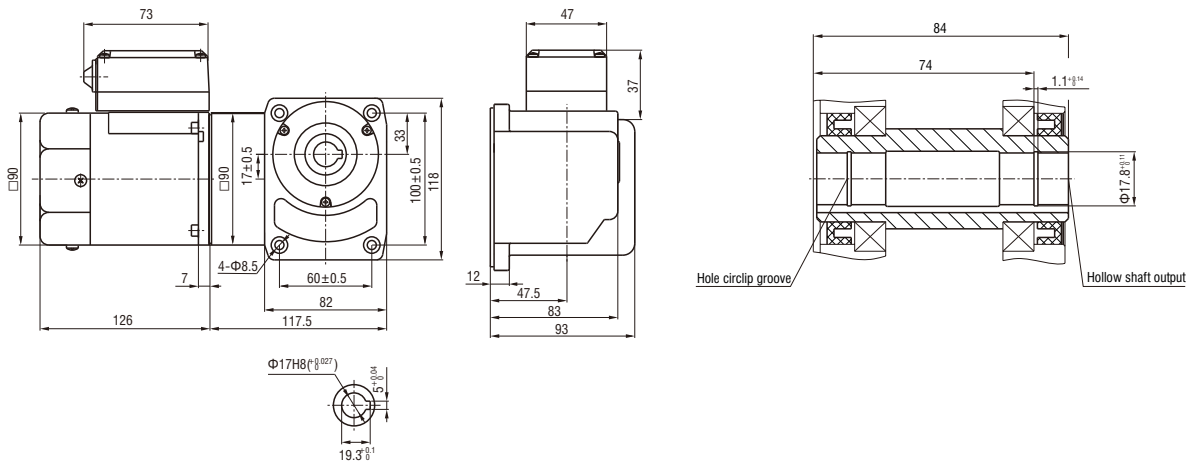
Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

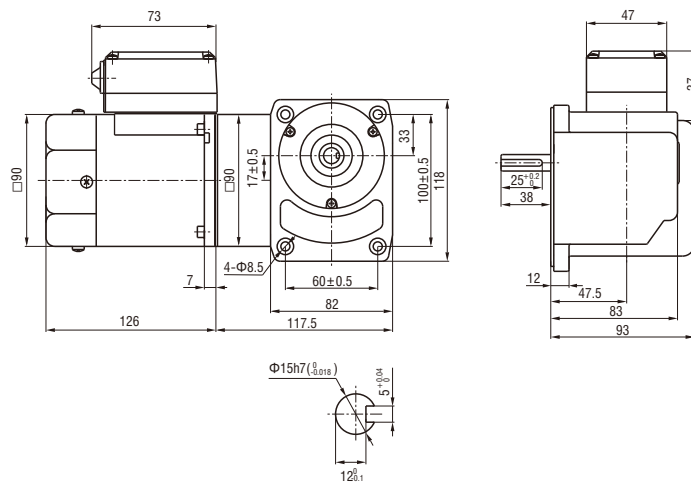
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio		7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
	Drehzahl Speed r/min	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	42	30	25	20	16	15	12	10	8	
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10	
5IK60GU-AF□ 5IK60GU-EF□ 5IK60GU-CF□ 5IK60GU-HF□ 5IK60GU-SF□	5GU□RH 5GU□RA	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	1.39	1.67	2.32	2.78	3.34	4.64	5.57	6.68	9.28	11.1	13.9	16.7	18.6	20.0	20.0	20.0
			60Hz	14.2	17.0	23.7	28.4	34.1	47.4	56.8	68.2	94.7	114	142	170	189	200	200	200
			50Hz	1.12	1.35	1.87	2.25	2.69	3.74	4.49	5.39	7.49	8.98	11.2	13.5	15.0	18.0	20.0	20.0
			60Hz	11.5	13.7	19.1	22.9	27.5	38.2	45.8	55.0	76.4	91.7	115	137	153	183	200	200

Motor Größe / Motor Size Chart

5IK60GU-AF□/5GU□RH 5IK60GU-CF□/5GU□RH 5IK60GU-SF□/5GU□RH
 5IK60GU-EF□/5GU□RH 5IK60GU-HF□/5GU□RH

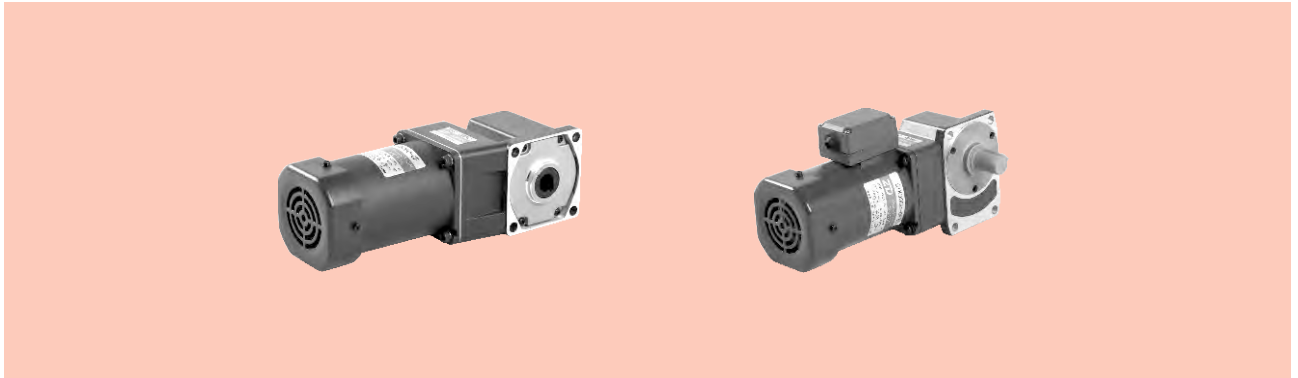


5IK60GU-AF□/5GU□RA 5IK60GU-CF□/5GU□RA 5IK60GU-SF□/5GU□RA
 5IK60GU-EF□/5GU□RA 5IK60GU-HF□/5GU□RA



Induktionsmotor Induction Motor

■ 90W □ 90mm



Spezifikation / Specification Kontinuierliche Leistung / Continuous Rating

Modell / Model - Typen / Type Oberteil: Ritzelwelle / Upper: Pinion Shaft Unterteil () innen: Runde Welle Below () inside: Round Shaft		Ausgangsleistung Output Power	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Strom Current	Startdrehmoment Starting Torque	Nenn-drehmoment Rated Torque	Nenn-drehzahl Rated Speed	Kapazität des Kondensators Capacitor
Kabeltyp Lead Wire Type Maße / Dimensions①	Mit Klemmenkasten Typ Terminal Box Type Maße / Dimensions②								
		W	V	Hz	A	mN.m	mN.m	r/min	µF
5IK90GU-AF	5IK90GU-AFT	90	1ph 100	50	1.55	450	700	1250	25
				60	1.85		570	1550	
5IK90GU-EF	5IK90GU-EFT	90	1ph 110	60	1.40	500	570	1550	20
			1ph 120		1.45				
5IK90GU-CF	5IK90GU-CFT	90	1ph 220	50	0.72	450	700	1250	5.0
			1ph 230		0.70				
5IK90GU-HF	5IK90GU-HFT	90	1ph 220	60	0.71	450	570	1550	-
			1ph 230		0.75				
5IK90GU-SF	5IK90GU-SFT	90	3ph 220	50	0.60	1350	700	1250	-
				60	0.55	1100	570	1550	

● Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.

When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

● Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.

Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

● Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.

Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.

● Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

● Farbe bedeutet, dass es in der gleichen Richtung wie der Motor läuft und die anderen in der entgegengesetzten Richtung.

Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

● Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchrondrehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

● Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

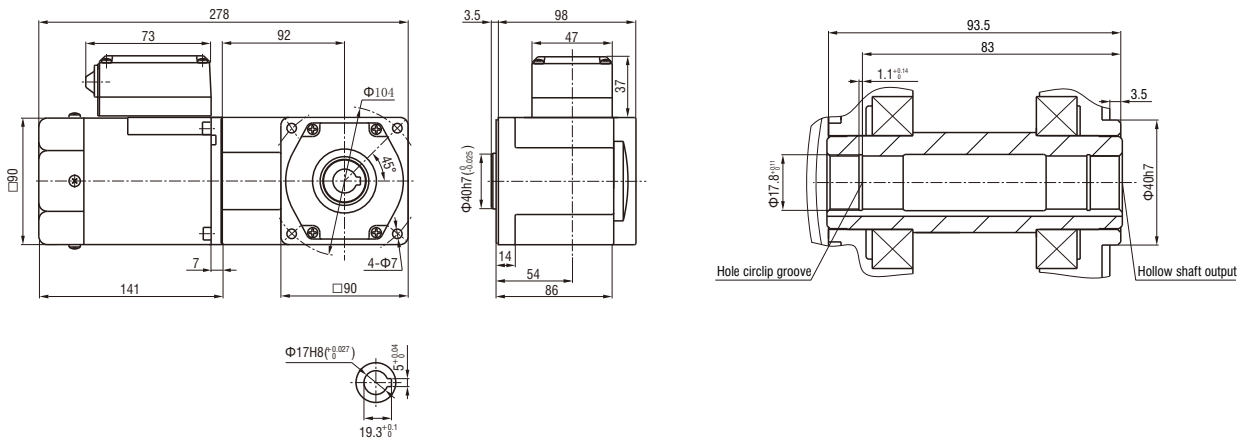
Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

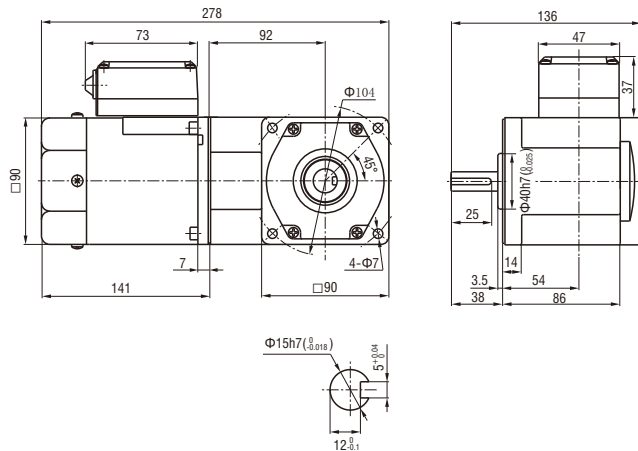
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio		7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180			
	Drehzahl Speed r/min	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	42	30	25	20	16	15	12	10	8			
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10			
5IK90GU-AF□ 5IK90GU-EF□ 5IK90GU-CF□ 5IK90GU-HF□ 5IK90GU-SF□	5GU□RC 5GU□RT	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	3.55	4.26	5.92	7.10	8.52	11.8	14.2	15.3	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0		
				60Hz	2.86	3.44	4.77	5.73	6.87	9.54	11.5	12.4	17.2	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	
			60Hz	29.2	35.1	48.7	58.4	70.1	97.4	117	126	175	200	200	200	200	200	200	200	200	200

Motor Größe / Motor Size Chart

5IK90GU-AF□/5GU□RC 5IK90GU-EF□/5GU□RC	5IK90GU-CF□/5GU□RC 5IK90GU-HF□/5GU□RC	5IK90GU-SF□/5GU□RC
--	--	--------------------



5IK90GU-AF□/5GU□RT 5IK90GU-EF□/5GU□RC	5IK90GU-CF□/5GU□RT 5IK90GU-HF□/5GU□RC	5IK90GU-SF□/5GU□RT
--	--	--------------------



Winkel-Schneckenrad

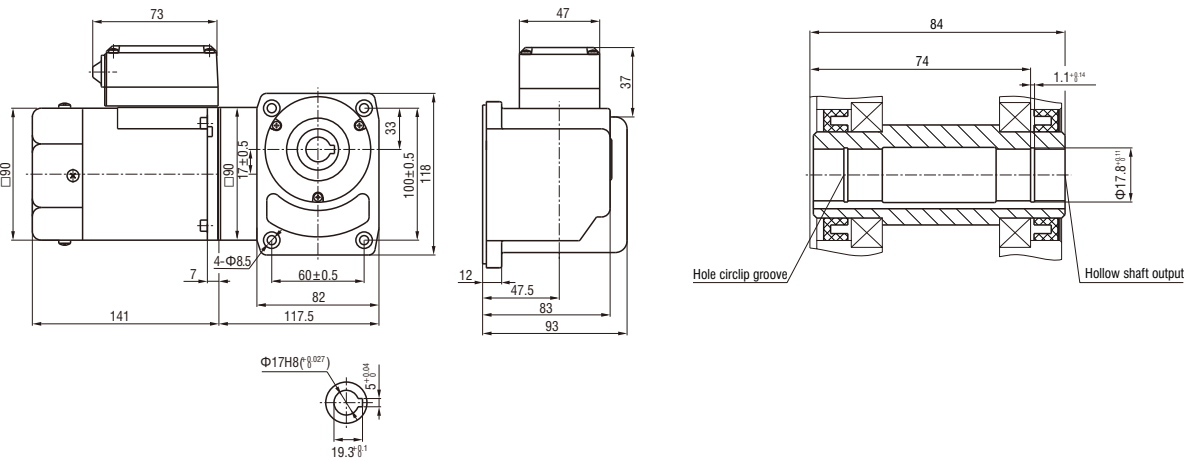
Worm Gear Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

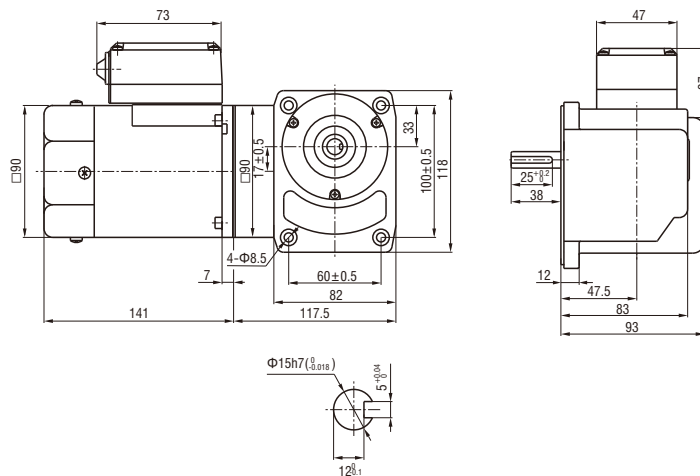
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180		
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	42	30	25	20	16	15	12	10	8	
			60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10	
5IK90GU-AF□ 5IK90GU-EF□ 5IK90GU-CF□ 5IK90GU-HF□ 5IK90GU-SF□	5GU□RH 5GU□RA	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	2.09	2.51	3.48	4.18	5.01	6.96	8.35	10.0	13.9	16.7	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	
			60Hz	1.68	2.02	2.81	3.37	4.04	5.61	6.74	8.08	11.2	13.5	16.8	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	
			50Hz	21.3	25.6	35.5	42.6	51.1	71.0	85.2	102	142	170	204	200	200	200	200	200	
			60Hz	17.2	20.6	28.6	34.4	41.2	57.3	68.7	82.5	115	137	172	200	200	200	200	200	

Motor Größe / Motor Size Chart

5IK90GU-AF□/5GU□RH 5IK90GU-CF□/5GU□RH 5IK90GU-SF□/5GU□RH
 5IK90GU-EF□/5GU□RH 5IK90GU-HF□/5GU□RH



5IK90GU-AF□/5GU□RA 5IK90GU-CF□/5GU□RA 5IK90GU-SF□/5GU□RA
 5IK90GU-EF□/5GU□RA 5IK90GU-HF□/5GU□RA



Induktionsmotor Induction Motor

■ 120W □ 90mm



Spezifikation / Specification Kontinuierliche Leistung / Continuous Rating

Modell / Model • Typen / Type Oberteil: Ritzelwelle / Upper: Pinion Shaft Unterteil () innen: Runde Welle Below () inside: Round Shaft		Ausgangsleistung Output Power W	Spannung Voltage V	Frequenz Frequency Hz	Strom Current A	Startdrehmoment Starting Torque mN.m	Nenn-drehmoment Rated Torque mN.m	Nenn-drehzahl Rated Speed r/min	Kapazität des Kondensators Capacitor µF
Kabeltyp Lead Wire Type Maße / Dimensions①	Mit Klemmenkasten Typ Terminal Box Type Maße / Dimensions②								
5IK120GU-AF	5IK120GU-AFT	120	1ph 100	50	2.10	600	930	1250	30
				60	2.50		750	1550	
5IK120GU-EF	5IK120GU-EFT	120	1ph 110	60	1.65	600	750	1550	25
			1ph 120		1.80				
5IK120GU-CF	5IK120GU-CFT	120	1ph 220	50	1.00	650	930	1250	7.0
			1ph 230		0.95				
5IK120GU-HF	5IK120GU-HFT	120	1ph 220	60	1.00	600	750	1550	-
			1ph 230		0.95				
5IK120GU-SF	5IK120GU-SFT	120	3ph 220	50	0.70	1850	930	1250	-
				60	0.60	1600	750	1550	

● Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.

When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

● Hinweis: "A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.

Note: "A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

● Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.

Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.

● Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

● Farbe bedeutet, dass es in der gleichen Richtung wie der Motor läuft und die anderen in der entgegengesetzten Richtung.

Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

● Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchrondrehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

● Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

Winkel-Spiralkegelrad

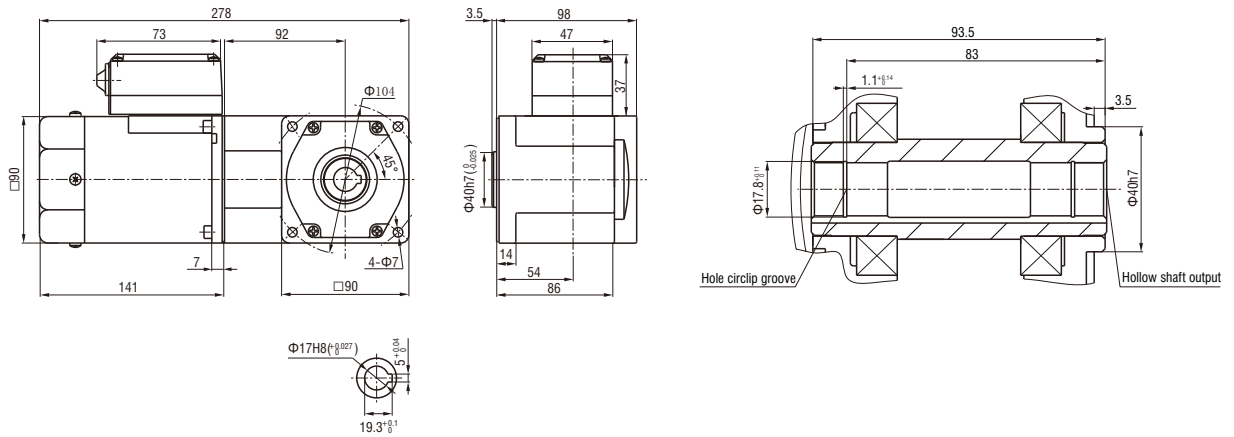
Spiral Bevel Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

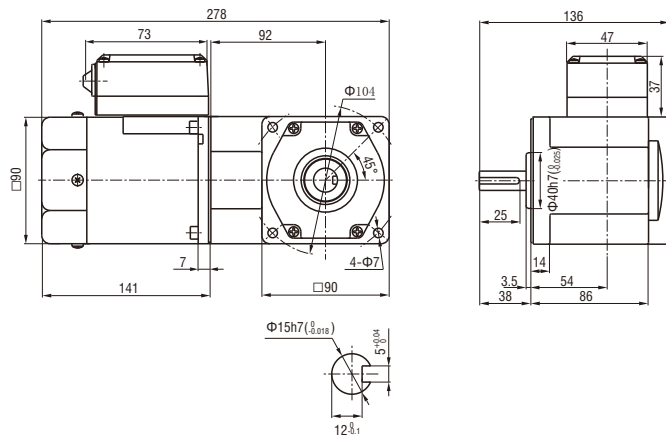
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180				
			5IK120GU-AF□ 5IK120GU-EF□ 5IK120GU-CF□ 5IK120GU-HF□ 5IK120GU-SF□	5GU□RC 5GU□RT	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	42	30	25	20	16	15	12	10	8
						60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10
			50Hz	4.73	5.68	7.89	9.47	11.4	15.8	18.9	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0		
			60Hz	3.82	4.58	6.36	7.64	9.16	12.7	15.3	16.5	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0		
			60Hz	39.0	46.7	64.9	77.9	93.5	130	156	168	200	200	200	200	200	200	200	200	200		

Motor Größe / Motor Size Chart

5IK120GU-AF□/5GU□RC 5IK120GU-CF□/5GU□RC
 5IK120GU-EF□/5GU□RC 5IK120GU-HF□/5GU□RC 5IK120GU-SF□/5GU□RC



5IK120GU-AF□/5GU□RT 5IK120GU-CF□/5GU□RT
 5IK120GU-EF□/5GU□RT 5IK120GU-HF□/5GU□RT 5IK120GU-SF□/5GU□RT



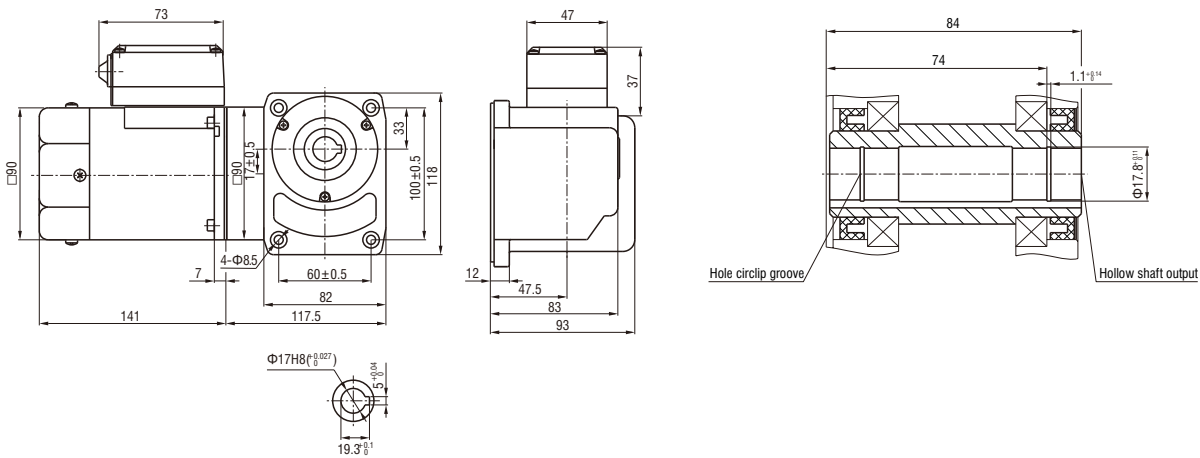
Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

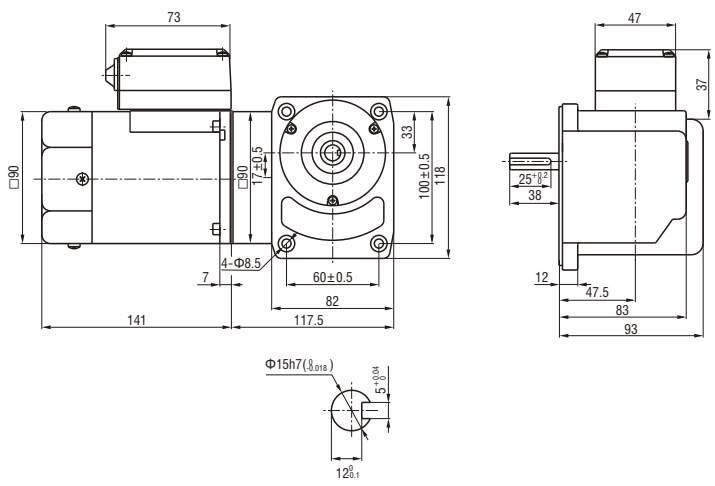
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio		7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180		
	Drehzahl Speed r/min	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	42	30	25	20	16	15	12	10	8		
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10		
5IK120GU-AF□ 5IK120GU-EF□ 5IK120GU-CF□ 5IK120GU-HF□ 5IK120GU-SF□	5GU□RH 5GU□RA	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	2.78	3.34	4.64	5.57	6.68	9.28	11.1	13.4	18.6	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	
				28.4	34.1	47.4	56.8	68.2	94.7	114	136	189	200	200	200	200	200	200	200	200
			60Hz	2.25	2.69	3.74	4.49	5.39	7.49	8.98	10.8	15.0	18.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
				22.9	27.5	38.2	45.8	55.0	76.4	91.7	110	153	183	200	200	200	200	200	200	200

Motor Größe / Motor Size Chart

5IK120GU-AF□/5GU□RH 5IK120GU-CF□/5GU□RH
 5IK120GU-EF□/5GU□RH 5IK120GU-HF□/5GU□RH 5IK120GU-SF□/5GU□RH

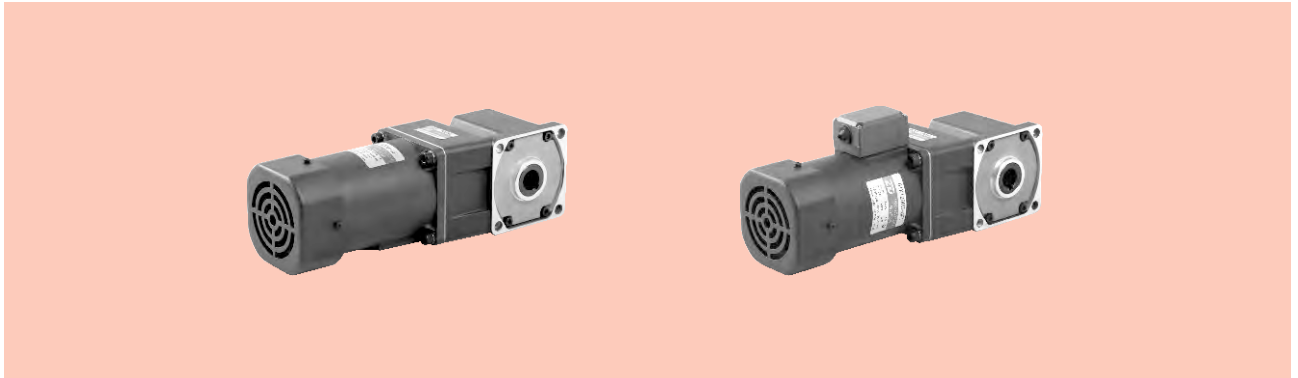


5IK120GU-AF□/5GU□RA 5IK120GU-CF□/5GU□RA
 5IK120GU-EF□/5GU□RA 5IK120GU-HF□/5GU□RA 5IK120GU-SF□/5GU□RA



Induktionsmotor Induction Motor

■ 120W □ 104mm



Spezifikation / Specification Kontinuierliche Leistung / Continuous Rating

Modell / Model • Typen / Type Oberteil: Ritzelwelle / Upper: Pinion Shaft Unterteil () innen: Runde Welle Below () inside: Round Shaft		Ausgangsleistung Output Power	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Strom Current	Startdrehmoment Starting Torque	Nenn-drehmoment Rated Torque	Nenn-drehzahl Rated Speed	Kapazität des Kondensators Capacitor
Kabeltyp Lead Wire Type Maße / Dimensions①	Mit Klemmenkasten Typ Terminal Box Type Maße / Dimensions②								
W	V	Hz	A	mN.m	mN.m	r/min	µF		
6IK120GU-AF	6IK120GU-AFT	120	1ph 100	50	2.10	600	930	1250	30
				60	2.50		750	1550	
6IK120GU-EF	6IK120GU-EFT	120	1ph 110	60	1.70	600	750	1550	20
			1ph 120		1.80				
6IK120GU-CF	6IK120GU-CFT	120	1ph 220	50	0.95	750	930	1250	8.0
			1ph 230						
6IK120GU-HF	6IK120GU-HFT	120	1ph 220	60	0.95	700	750	1550	-
			1ph 230		1.00				
6IK120GU-SF	6IK120GU-SFT	120	3ph 220	50	0.75	2200	890	1300	-
				60	0.70	2000	730	1600	

● Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.

When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

● Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.

Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

● Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.

Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.

● Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

● Farbe bedeutet, dass es in der gleichen Richtung wie der Motor läuft und die anderen in der entgegengesetzten Richtung.

Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

● Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchrondrehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

● Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 60N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 60N·m.

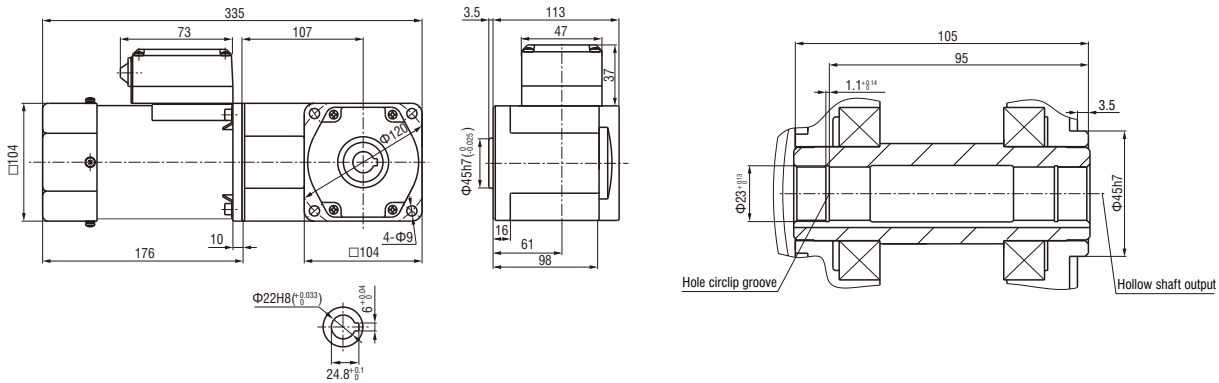
Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

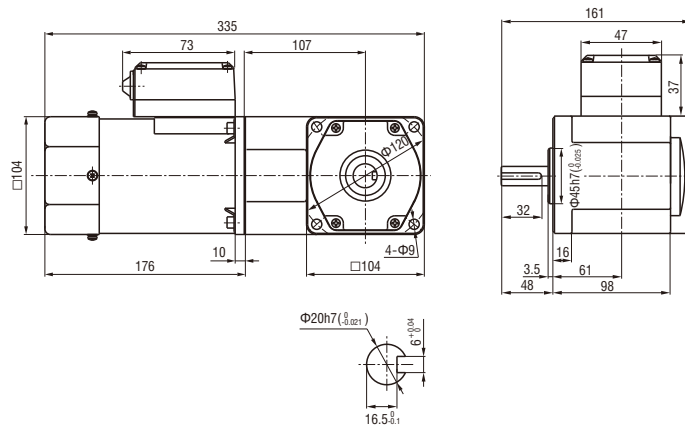
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180		
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	42	30	25	20	16	15	12	10	8	
			60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10	
6IK120GU-AF□ 6IK120GU-EF□ 6IK120GU-CF□ 6IK120GU-HF□ 6IK120GU-SF□	6GU□RC 6GU□RT	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	4.26	5.68	7.89	9.47	11.4	15.8	18.9	22.7	28.4	34.1	42.6	51.1	56.8	60.0	60.0	60.0	
			60Hz	3.44	4.58	6.36	7.64	9.16	12.7	15.3	18.3	22.9	27.5	34.4	41.2	45.8	55.0	60.0	60.0	
				35.1	46.7	64.9	77.9	93.5	130	156	187	234	280	351	421	467	561	600	600	

Motor Größe / Motor Size Chart

6IK120GU-AF□/6GU□RC 6IK120GU-CF□/6GU□RC 6IK120GU-SF□/6GU□RC
 6IK120GU-EF□/6GU□RC 6IK120GU-HF□/6GU□RC

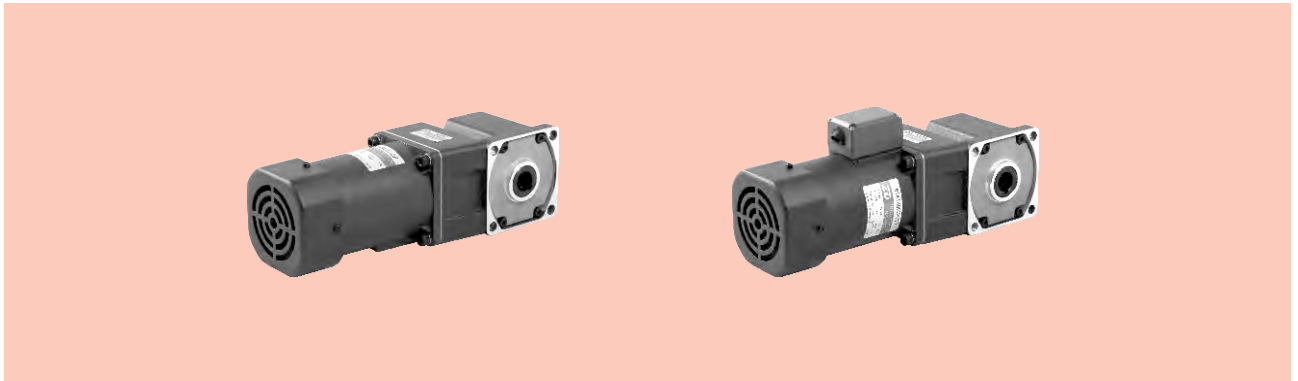


6IK120GU-AF□/6GU□RT 6IK120GU-CF□/6GU□RT 5IK120GU-SF□/6GU□RT
 6IK120GU-EF□/6GU□RT 6IK120GU-HF□/6GU□RT



Induktionsmotor Induction Motor

■ 140W □ 104mm



Spezifikation / Specification Kontinuierliche Leistung / Continuous Rating

Modell / Model • Typen / Type Oberteil: Ritzelwelle / Upper: Pinion Shaft Unterteil () innen: Runde Welle Below () inside: Round Shaft		Ausgangsleistung Output Power W	Spannung Voltage V	Frequenz Frequency Hz	Strom Current A	Startdrehmoment Starting Torque mN.m	Nenn-drehmoment Rated Torque mN.m	Nenn-drehzahl Rated Speed r/min	Kapazität des Kondensators Capacitor µF
Kabeltyp Lead Wire Type Maße / Dimensions①	Mit Klemmenkasten Typ Terminal Box Type Maße / Dimensions②								
6IK140GU-AF	6IK140GU-AFT	140	1ph 100	50	2.70	700	1080	1250	35
				60	3.00		870	1550	
6IK140GU-EF	6IK140GU-EFT	140	1ph 110	60	1.80	700	850	1600	25
			1ph 120		1.95				
6IK140GU-CF	6IK140GU-CFT	140	1ph 220	50	1.05	850	1040	1350	10
			1ph 230		1.15				
6IK140GU-HF	6IK140GU-HFT	140	1ph 220	60	1.05	750	850	1600	-
			1ph 230		1.15				
6IK140GU-SF	6IK140GU-SFT	140	3ph 220	50	0.85	2700	1080	1250	-
				60	0.75	2200	870	1550	

● Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.

When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

● Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.

Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

● Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.

Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.

● Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

● Farbe bedeutet, dass es in der gleichen Richtung wie der Motor läuft und die anderen in der entgegengesetzten Richtung.

Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

● Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchrondrehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

● Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 60N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 60N·m.

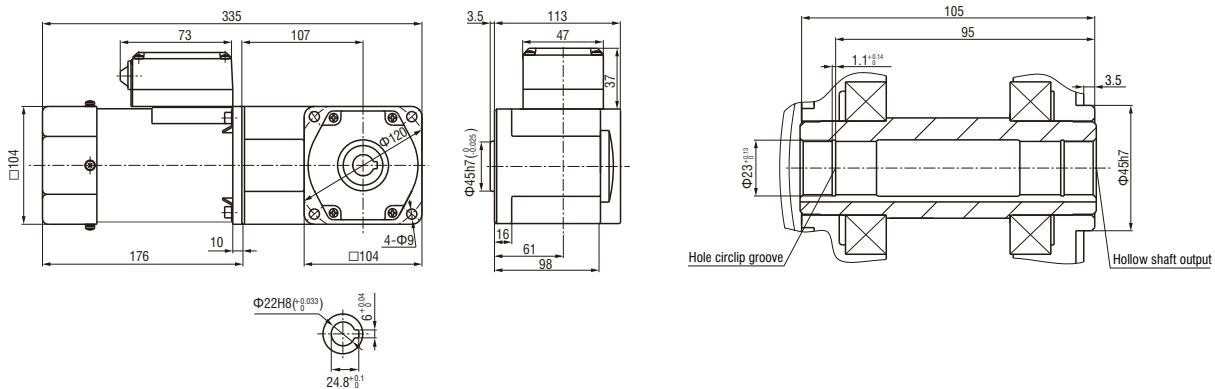
Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

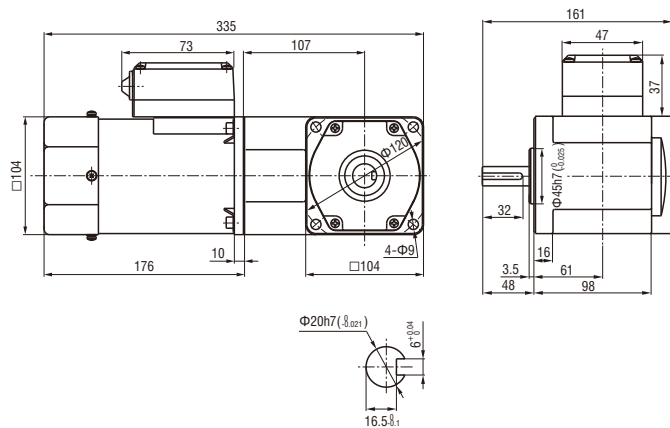
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio		7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
	Drehzahl Speed r/min	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	42	30	25	20	16	15	12	10	8	
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10	
6IK140GU-AF□ 6IK140GU-EF□ 6IK140GU-CF□ 6IK140GU-HF□ 6IK140GU-SF□	6GU□RC 6GU□RT	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	4.97	6.63	9.21	11.0	13.3	18.4	22.1	26.5	33.1	39.8	49.7	59.6	60.0	60.0	60.0	60.0
			60Hz	4.01	5.34	7.42	8.91	10.7	14.8	17.8	21.4	26.7	32.1	40.1	48.1	53.4	60.0	60.0	60.0
			50Hz	50.7	67.6	93.9	113	135	188	225	271	338	406	507	600	600	600	600	600
			60Hz	40.9	54.5	75.8	90.9	109	152	182	218	273	327	409	491	545	600	600	600

Motor Größe / Motor Size Chart

6IK140GU-AF□/6GU□RC 6IK140GU-CF□/6GU□RC
6IK140GU-EF□/6GU□RC 6IK140GU-HF□/6GU□RC 5IK140GU-SF□/6GU□RC

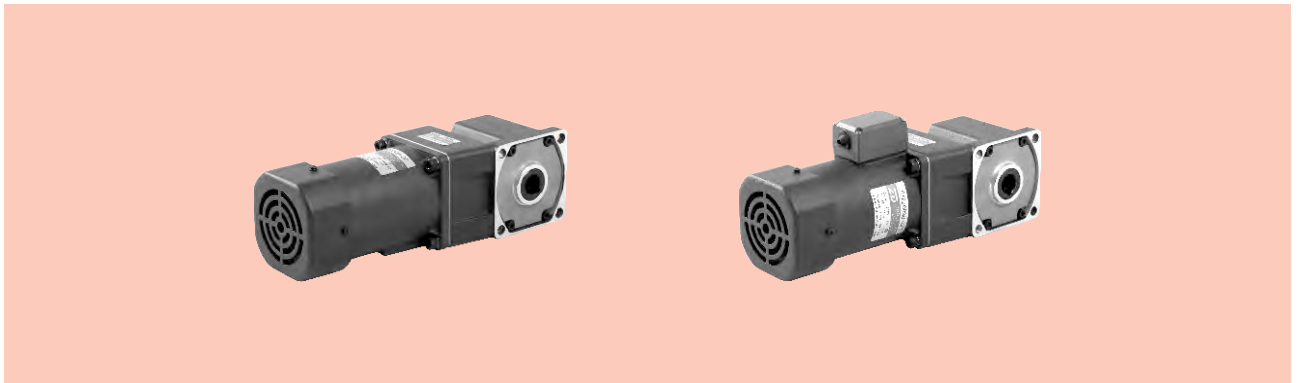


6IK140GU-AF□/6GU□RT 6IK140GU-CF□/6GU□RT
6IK140GU-EF□/6GU□RT 6IK140GU-HF□/6GU□RT 5IK140GU-SF□/6GU□RT



Induktionsmotor Induction Motor

■ 200W □ 104mm



Spezifikation / Specification Kontinuierliche Leistung / Continuous Rating

Modell / Model • Typen / Type Oberteil: Ritzelwelle / Upper: Pinion Shaft Unterteil () innen: Runde Welle Below () inside: Round Shaft		Ausgangsleistung Output Power W	Spannung Voltage V	Frequenz Frequency Hz	Strom Current A	Startdrehmoment Starting Torque mN.m	Nenn-drehmoment Rated Torque mN.m	Nenn-drehzahl Rated Speed r/min	Kapazität des Kondensators Capacitor µF
Kabeltyp Lead Wire Type Maße / Dimensions①	Mit Klemmenkasten Typ Terminal Box Type Maße / Dimensions②								
6IK200GU-AF	6IK200GU-AFT	200	1ph 100	50	3.20	900	1520	1250	45
				60	3.50		1230		
6IK200GU-EF	6IK200GU-EFT	200	1ph 110	60	2.75	850	1230	1550	35
			1ph 120		2.65				
6IK200GU-CF	6IK200GU-CFT	200	1ph 220	50	1.40	1000	1520	1250	10
			1ph 230						
6IK200GU-HF	6IK200GU-HFT	200	1ph 220	60	1.40	900	1230	1550	-
			1ph 230						
6IK200GU-SF	6IK200GU-SFT	200	3ph 220	50	1.20	3400	1520	1250	-
				60	1.00				

● Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.

When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

● Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.

Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

● Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.

Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.

● Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

● (□) Farbe bedeutet, dass es in der gleichen Richtung wie der Motor läuft und die anderen in der entgegengesetzten Richtung.

(□) Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

● Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchrondrehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

● Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 60N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 60N·m.

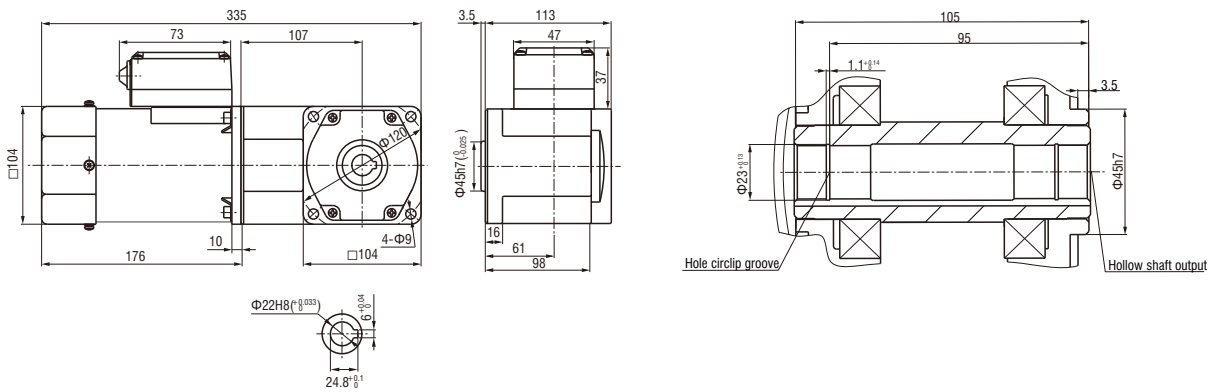
Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

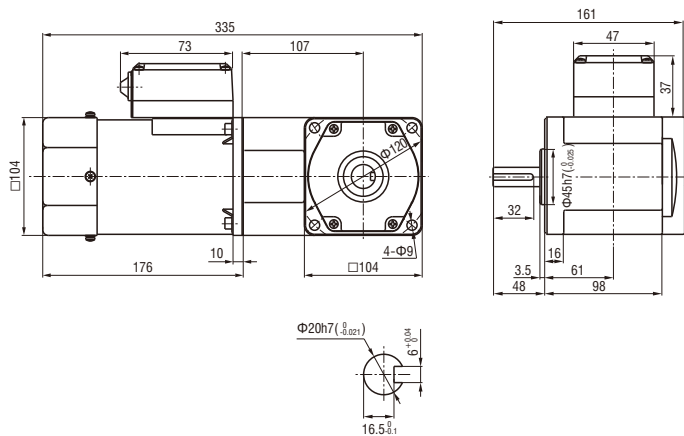
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180			
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	42	30	25	20	16	15	12	10	8		
			60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10		
6IK200GU-AF□ 6IK200GU-EF□ 6IK200GU-CF□ 6IK200GU-HF□ 6IK200GU-SF□	6GU□RC 6GU□RT	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	9.28	11.1	13.9	16.7	20.1	25.2	30.3	36.3	50.4	60.0	60.0	60.0	60.0	60.0	60.0	60.0	60.0	
			60Hz	7.49	8.98	11.2	13.5	16.2	20.3	24.4	29.3	40.7	48.8	60.0	60.0	60.0	60.0	60.0	60.0	60.0	60.0
			50Hz	94.7	114	142	171	205	257	30.9	370	515	600	600	600	600	600	600	600	600	600
			60Hz	76.4	91.7	115	138	165	207	249	299	415	498	600	600	600	600	600	600	600	600

Motor Größe / Motor Size Chart

6IK200GU-AF□/6GU□RC 6IK200GU-CF/6GU□RC
6IK200GU-EF□/6GU□RC 6IK200GU-HF/6GU□RC 6IK200GU-SF□/6GU□RC



6IK200GU-AF□/6GU□RT 6IK200GU-CF/6GU□RT
6IK200GU-EF□/6GU□RT 6IK200GU-HF/6GU□RT 6IK200GU-SF□/6GU□RT



Schaltplan / Wiring Diagram

- Die Richtung der Motordrehung ist vom Wellenende des Motors aus gesehen. CW stellt die Richtung im Uhrzeigersinn dar, während CCW die Richtung gegen den Uhrzeigersinn darstellt.

The direction of motor rotation is as viewed from the shaft end of motor. CW represents the clockwise direction, while CCW represents the counterclockwise direction.

- Der in der Liste angegebene Name ist Ritzelwellentyp, gilt auch für den äquivalenten Rundwellentyp.

Name indicated in the list is pinion shaft type, also valid for the equivalent round shaft type.

Kabelverdrahtungstyp / Lead Wire Type		
6IK200GU-AF, 6IK200GU-EF, 6IK200GU-HF, 6IK200GU-CF		6IK200GU-SF
<p>Uhrzeigersinn / CW</p> <p>Kondensator Capacitance</p>	<p>Gegen den Uhrzeigersinn / CCW</p> <p>Kondensator Capacitance</p>	<p>Uhrzeigersinn / CW</p> <p>Gegen den Uhrzeigersinn / CCW Um die Drehrichtung zu ändern, ändern Sie zwei beliebige Verbindungen zwischen R, S und T To change the rotation direction change any two connections among R, S and T</p>
Klemmenkasten-Typ / Terminal Box Type		
6IK200GU-AFT, 6IK200GU-EFT, 6IK200GU-HFT, 6IK200GU-CFT		6IK200GU-SFT
<p>Uhrzeigersinn / CW</p> <p>Kondensator Capacitance</p>	<p>Gegen den Uhrzeigersinn / CCW</p> <p>Kondensator Capacitance</p>	<p>Uhrzeigersinn / CW</p> <p>Gegen den Uhrzeigersinn / CCW Um die Drehrichtung zu ändern, ändern Sie zwei beliebige Verbindungen zwischen U, V und W To change the rotation direction change any two connections among U, V and W</p>

Hinweis / Note:

Die Drehrichtung des Einphasenmotors sollte nach dem Stoppen des Motors geändert werden.

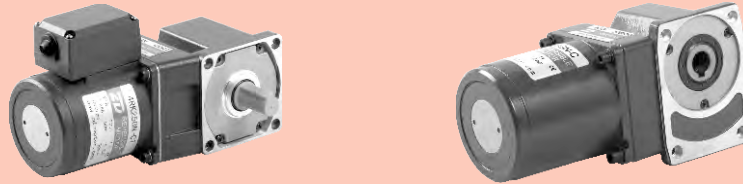
Change the direction of single-phase motor rotation only after bring the motor to a stop.

Wird die Drehrichtung bei laufendem Motor geändert, kann es vorkommen, dass die Drehrichtung nicht umgeschaltet werden kann oder länger dauert.

If an attempt is made to change the direction of rotation while the motor is rotating, motor may ignore reversing command or change its direction of rotation after some delay.

Reversibler Motor Reversible Motor

■ 25W □ 80mm



■ Spezifikation / Specification 30 Minuten Rang / 30 Minutes Rating

Modell / Model • Typen / Type Oberteil: Ritzelwelle / Upper: Pinion Shaft Unterteil () innen: Runde Welle Below () inside: Round Shaft		Ausgangsleistung Output Power	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Strom Current	Startdrehmoment Starting Torque	Nenn-drehmoment Rated Torque	Nenn-drehzahl Rated Speed	Kapazität des Kondensators Capacitor
Kabeltyp Lead Wire Type Maße / Dimensions①	Mit Klemmenkasten Typ Terminal Box Type Maße / Dimensions②								
		W	V	Hz	A	mN.m	mN.m	r/min	µF
4RK25GN-A	4RK25GN-AT	25	1ph 100	50	0.59	160	200	1250	10
				60	0.69	140	165	1550	
4RK25GN-E	4RK25GN-ET	25	1ph 110	60	0.45	140	165	1550	8.0
			1ph 120		0.50				
4RK25GN-C	4RK25GN-CT	25	1ph 220	50	0.29	140	200	1250	2.2
			1ph 230		0.30				
4RK25GN-H	4RK25GN-HT	25	1ph 220	60	0.35	140	165	1550	2.2
			1ph 230						

- Die Werte für Nenn-drehmoment und Anlauf-drehmoment werden für den Betrieb ohne eingebaute Reibungsbremse gemessen.
Values shown for rated torque and starting torque are measured for operation without the friction brake installed.
- Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.
When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.
- Eingebauter Wärmeschutz (automatische Rückstellung). Wenn der Motor aus irgendeinem Grund überhitzt, wird er sofort starten, um den Motor anzuhalten. Dies ist eine Zubehöroption. Wenn Sie diese Funktion benötigen, müssen Sie P hinzufügen.
Contains a built-in thermal protector (automatic return). If a motor overheats for any reason, the thermal protector is opened and the motor stops. This is an accessory option. If you need this function, you need to add P.
- Wenn die Motortemperatur nachlässt, wird der Motor automatisch wieder in Betrieb genommen, deshalb vor dem Durchführen von Inspektionsarbeiten die Stromversorgung ausschalten.
When the motor temperature drops, the thermal protector closes and the motor restarts. Be sure to turn the motor off before inspecting.
- Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.
Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according the label.

■ Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.
Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.
- Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Übersetzungsverhältnisses.
Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.
- Farbe bedeutet, dass es in der gleichen Richtung wie der Motor läuft und die anderen in der entgegengesetzten Richtung.
 Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.
- Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchron-drehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Übersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.
The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.
- Wenn das Übersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Übersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 8N·m.
To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 8N·m.

Winkel-Spiralkegelrad

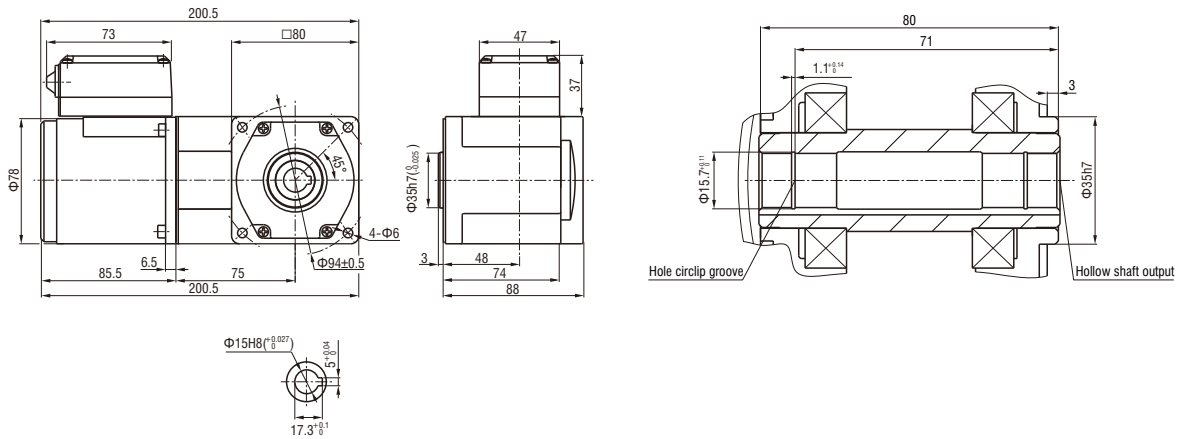
Spiral Bevel Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

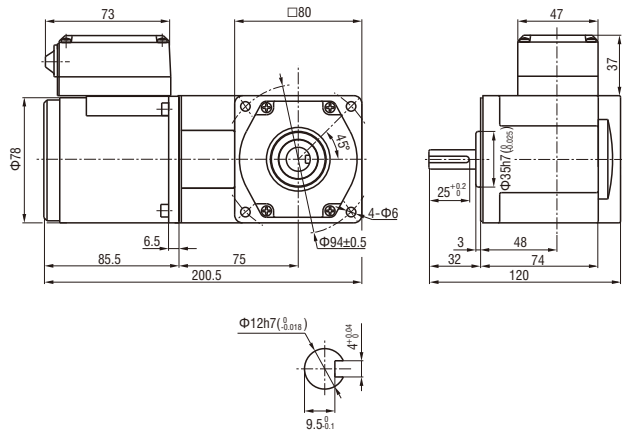
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180			
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8		
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10			
4RK25GN-A□ 4RK25GN-E□ 4RK25GN-C□ 4RK25GN-H□ 4RK25GN-S□	4GN□RC 4GN□RT	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	0.99	1.18	1.64	1.97	2.37	3.29	3.95	4.73	6.58	7.10	8.00	8.00	8.00	8.00	8.00	8.00	8.00	
			60Hz	0.80	0.95	1.33	1.59	1.91	2.65	3.18	3.82	5.30	5.73	7.16	8.00	8.00	8.00	8.00	8.00	8.00	8.00
			50Hz	10.1	12.1	16.8	20.1	24.2	33.5	40.3	48.3	67.1	72.5	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0
			60Hz	8.12	9.74	13.5	16.2	19.5	27.1	32.5	39.0	54.1	58.4	73.0	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0

Motor Größe / Motor Size Chart

4RK25GN-A□/4GN□RC 4RK25GN-C□/4GN□RC
4RK25GN-E□/4GN□RC 4RK25GN-H□/4GN□RC



4RK25GN-A□/4GN□RT 4RK25GN-C□/4GN□RT
4RK25GN-E□/4GN□RT 4RK25GN-H□/4GN□RT



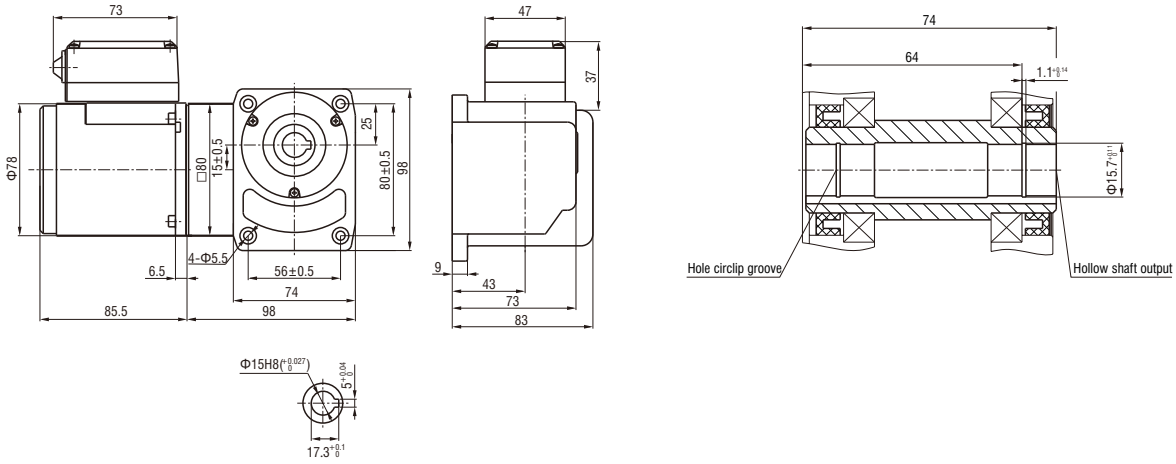
Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

■ Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: **Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)**

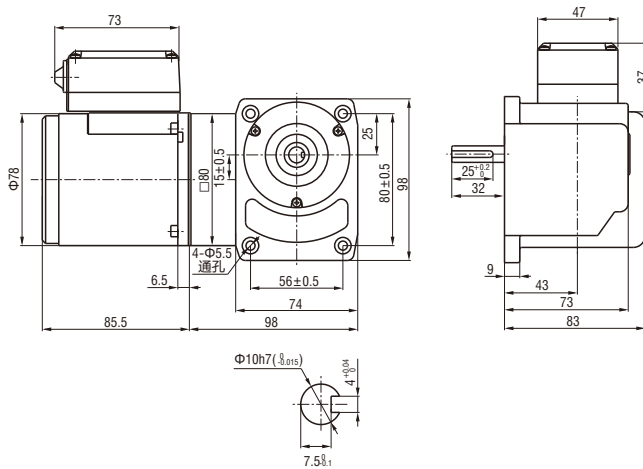
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl / Speed																
		7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
4RK25GN-A□ 4RK25GN-E□/4GN□RH 4RK25GN-C□/4GN□RA 4RK25GN-H□	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	417	30	25	20	16	15	12	10	8
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	500	36	30	24	20	18	15	12	10
		50Hz	0.58	0.70	0.97	1.16	1.39	1.93	2.32	2.78	3.87	4.64	5.80	6.96	7.74	8.00	8.00	8.00
		60Hz	0.58	0.70	0.97	1.16	1.39	1.93	2.32	2.78	3.87	4.64	5.82	6.96	7.74	8.00	8.00	8.00
		50Hz	5.92	7.10	9.87	11.8	14.2	19.7	23.7	28.4	39.5	47.4	59.2	71.0	78.9	80.0	80.0	80.0
		60Hz	5.92	7.10	9.87	11.8	14.2	19.7	23.7	28.4	39.5	47.4	59.2	71.0	78.9	80.0	80.0	80.0

■ Motor Größe / Motor Size Chart

4RK25GN-A□/4GN□RH	4RK25GN-C□/4GN□RH
4RK25GN-E□/4GN□RH	4RK25GN-H□/4GN□RH

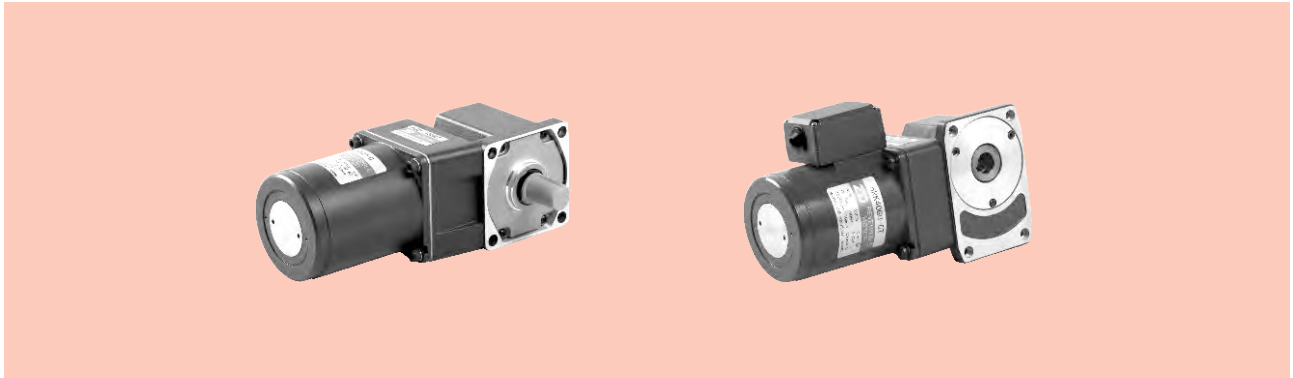


4RK25GN-A□/4GN□RA	4RK25GN-C□/4GN□RA
4RK25GN-E□/4GN□RA	4RK25GN-H□/4GN□RA



Reversibler Motor Reversible Motor

■ 40W □ 90mm



Spezifikation / Specification 30 Minuten Rang / 30 Minutes Rating

Modell / Model - Typen / Type Oberteil: Ritzelwelle / Upper: Pinion Shaft Unterteil () innen: Runde Welle Below () inside: Round Shaft		Ausgangsleistung Output Power	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Strom Current	Startdrehmoment Starting Torque	Nenn-drehmoment Rated Torque	Nenn-drehzahl Rated Speed	Elektrolytische Kapazität Capacitor
Kabeltyp Lead Wire Type Maße / Dimensions①	Mit Klemmenkasten Typ Terminal Box Type Maße / Dimensions②								
5RK40GU-A	5RK40GU-AT	40	1ph 100	50	0.78	300	315	1250	15
				60	1.05		260	1550	
5RK40GU-E	5RK40GU-ET	40	1ph 110	60	0.79	260	260	1550	12
			1ph 120		0.80				
5RK40GU-C	5RK40GU-CT	40	1ph 220	50	0.45	270	315	1250	3.0
			1ph 230						
5RK40GU-H	5RK40GU-HT	40	1ph 220	60	0.45	270	260	1550	3.0
			1ph 230						

- Die Werte für Nenn-drehmoment und Anlauf-drehmoment werden für den Betrieb ohne eingebaute Reibungsbremse gemessen.
Values shown for rated torque and starting torque are measured for operation without the friction brake installed.
- Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.
When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.
- (Tp): Eingebauter Wärmeschutz (automatische Rückstellung). Wenn der Motor aus irgendeinem Grund überhitzt, wird er sofort starten, um den Motor anzuhalten. Dies ist eine Zuhöroption. Wenn Sie diese Funktion benötigen, müssen Sie P hinzufügen.
Contains a built-in thermal protector (automatic return). If a motor overheats for any reason, the thermal protector is opened and the motor stops. This is an accessory option. If you need this function, you need to add P.
- Wenn die Motortemperatur nachlässt, wird der Motor automatisch wieder in Betrieb genommen, deshalb vor dem Durchführen von Inspektionsarbeiten die Stromversorgung ausschalten.
When the motor temperature drops, the thermal protector closes and the motor restarts. Be sure to turn the motor off before inspecting.
- Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschilds.
Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.
Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.
- Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Übersetzungsverhältnisses.
Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.
- (■) Farbe bedeutet, dass es in der gleichen Richtung wie der Motor läuft und die anderen in der entgegengesetzten Richtung.
(■) Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.
- Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchrondrehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Übersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.
The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.
- Wenn das Übersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Übersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.
To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

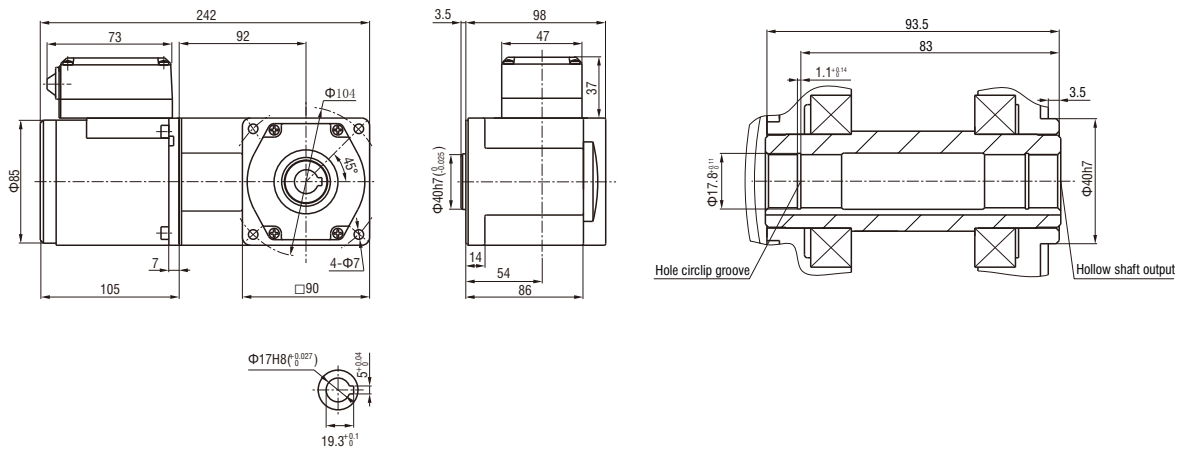
Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

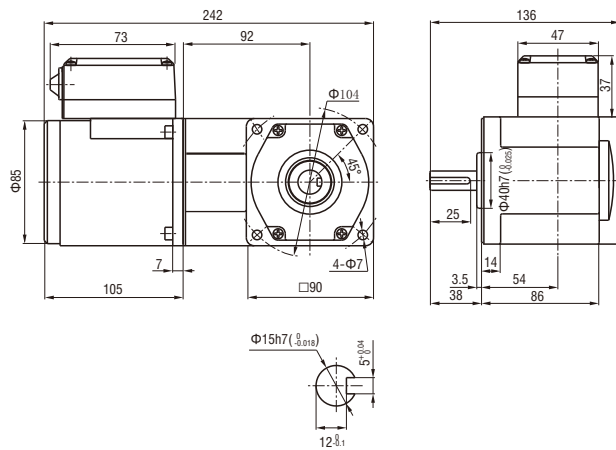
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
		Drehzahl Speed r/min	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10
5RK40GU-A□ 5RK40GU-E□ 5RK40GU-C□ 5RK40GU-H□	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	1.58	1.89	2.63	3.16	3.79	5.26	6.31	6.80	9.50	11.4	14.2	17.0	18.9	20.0	20.0	20.0
			16.1	19.3	26.8	32.2	38.6	53.7	64.4	70.0	97.0	116	145	174	193	200	200	200
		60Hz	1.27	1.53	2.12	2.55	3.05	4.24	5.09	5.50	7.64	9.16	11.5	13.7	15.3	18.3	20.0	20.0
			13.0	15.6	21.6	26.0	31.2	43.3	51.9	56.1	77.9	93.5	117	140	156	187	200	200

Motor Größe / Motor Size Chart

5RK40GU-A□/5GU□RT 5RK40GU-C□/5GU□RT
5RK40GU-E□/5GU□RT 5RK40GU-H□/5GU□RT



5RK40GU-A□/5GU□RT 5RK40GU-C□/5GU□RT
5RK40GU-E□/5GU□RT 5RK40GU-H□/5GU□RT



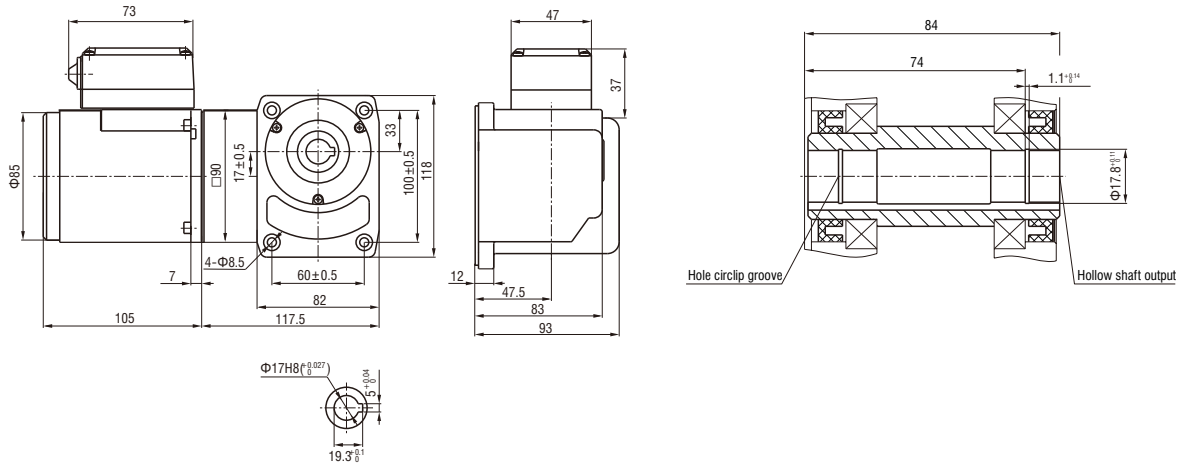
Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

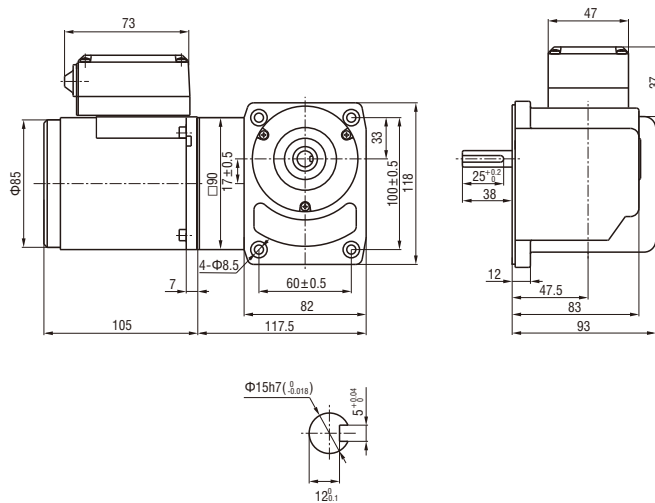
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180		
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8	
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10		
5RK40GU-A□ 5RK40GU-E□ 5RK40GU-C□ 5RK40GU-H□	5GU□RH 5GU□RA	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	0.93	1.11	1.55	1.86	2.23	3.09	3.71	4.46	6.19	7.43	9.28	11.1	12.4	14.9	18.6	20.0	
			60Hz	9.47	11.4	15.8	18.9	22.7	31.6	37.9	45.5	63.1	75.8	94.7	114	126	152	189	200	
		60Hz	0.75	0.90	1.25	1.50	1.80	2.50	2.99	3.59	4.99	5.99	7.49	8.98	9.98	12.0	15.0	18.0		
			7.64	9.17	12.7	15.3	18.3	25.5	30.6	36.7	50.9	61.1	76.4	91.7	102	122	153	183		

Motor Größe / Motor Size Chart

5RK40GU-A□/5GU□RA	5RK40GU-C□/5GU□RA
5RK40GU-E□/5GU□RA	5RK40GU-H□/5GU□RA

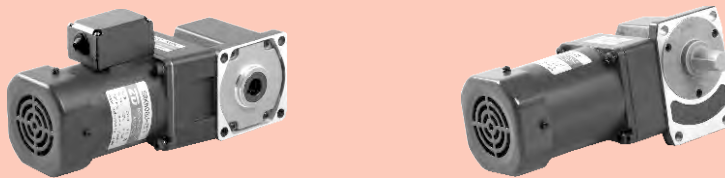


5RK40GU-A□/5GU□RA	5RK40GU-C□/5GU□RA
5RK40GU-E□/5GU□RA	5RK40GU-H□/5GU□RA



Reversibler Motor Reversible Motor

■ 60W □ 90mm



Spezifikation / Specification 30 Minuten Rang / 30 Minutes Rating

Modell / Model - Typen / Type Oberteil: Ritzelwelle / Upper: Pinion Shaft Unterteil () innen: Runde Welle Below () inside: Round Shaft		Ausgangsleistung Output Power	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Strom Current	Startdrehmoment Starting Torque	Nenn-drehmoment Rated Torque	Nenn-drehzahl Rated Speed	Kapazität des Kondensators Capacitor
Kabeltyp Lead Wire Type Maße / Dimensions①	Mit Klemmenkasten Typ Terminal Box Type Maße / Dimensions②								
		W	V	Hz	A	mN.m	mN.m	r/min	µF
5RK60GU-AF	5RK60GU-AFT	60	1ph 100	50	1.26	470	470	1250	25
				60	1.70		380	1550	
5RK60GU-EF	5RK60GU-EFT	60	1ph 110	60	1.05	330	380	1550	15
			1ph 120			380			
5RK60GU-CF	5RK60GU-CFT	60	1ph 220	50	0.55	420	470	1250	4.5
			1ph 230		0.60				
5RK60GU-HF	5RK60GU-HFT	60	1ph 220	60	0.55	420	380	1550	4.5
			1ph 230		0.60				

- Die Werte für Nenn-drehmoment und Anlauf-drehmoment werden für den Betrieb ohne eingebaute Reibungsbremse gemessen.
Values shown for rated torque and starting torque are measured for operation without the friction brake installed.
- Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.
When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.
- ⓘ Eingebauter Wärmeschutz (automatische Rückstellung). Wenn der Motor aus irgendeinem Grund überhitzt, wird er sofort starten, um den Motor anzuhalten. Dies ist eine Zubehöroption. Wenn Sie diese Funktion benötigen, müssen Sie P hinzufügen.
Contains a built-in thermal protector (automatic return). If a motor overheats for any reason, the thermal protector is opened and the motor stops. This is an accessory option. If you need this function, you need to add P.
- Wenn die Motortemperatur nachlässt, wird der Motor automatisch wieder in Betrieb genommen, deshalb vor dem Durchführen von Inspektionsarbeiten die Stromversorgung ausschalten.
When the motor temperature drops, the thermal protector closes and the motor restarts. Be sure to turn the motor off before inspecting.
- Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.
Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according to the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.
Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.
- Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Übersetzungsverhältnisses.
Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.
- Farbe bedeutet, dass es in der gleichen Richtung wie der Motor läuft und die anderen in der entgegengesetzten Richtung.
□ Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.
- Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchron-drehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Übersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.
The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.
- Wenn das Übersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Übersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.
To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

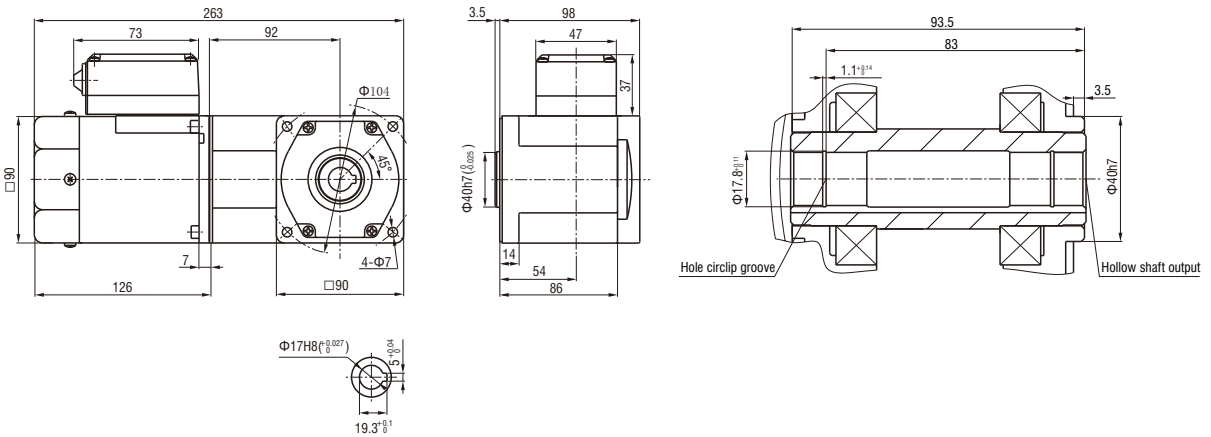
Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

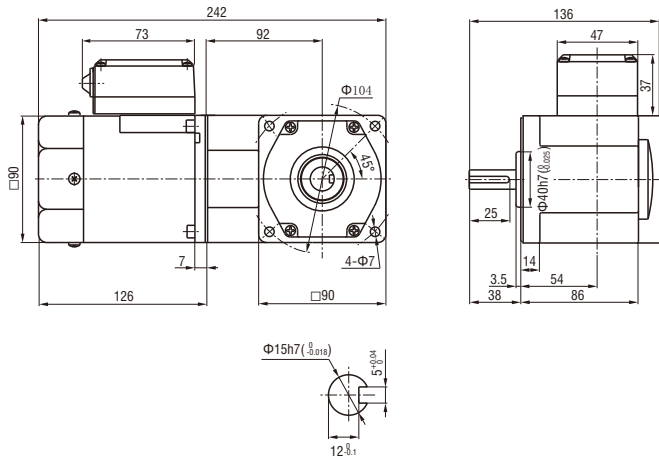
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180			
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8		
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10			
5RK60GU-AF□ 5RK60GU-EF□ 5RK60GU-CF□ 5RK60GU-HF□	5GU□RC 5GU□RT	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	2.37	2.84	3.95	4.73	5.68	7.89	9.47	10.2	14.2	17.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	
			60Hz	24.2	29.0	40.3	48.3	58.0	80.5	96.6	104	145	174	200	200	200	200	200	200	200	200
			50Hz	1.91	2.29	3.18	3.82	4.58	6.36	7.64	8.25	11.5	13.7	17.2	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
			60Hz	19.48	23.37	32.46	38.96	46.75	64.93	77.92	84.1	117	140	175	200	200	200	200	200	200	200

Motor Größe / Motor Size Chart

5RK60GU-A□/5GU□RT	5RK60GU-C□/5GU□RT
5RK60GU-E□/5GU□RT	5RK60GU-H□/5GU□RT



5RK60GU-A□/5GU□RT	5RK60GU-C□/5GU□RT
5RK60GU-E□/5GU□RT	5RK60GU-H□/5GU□RT



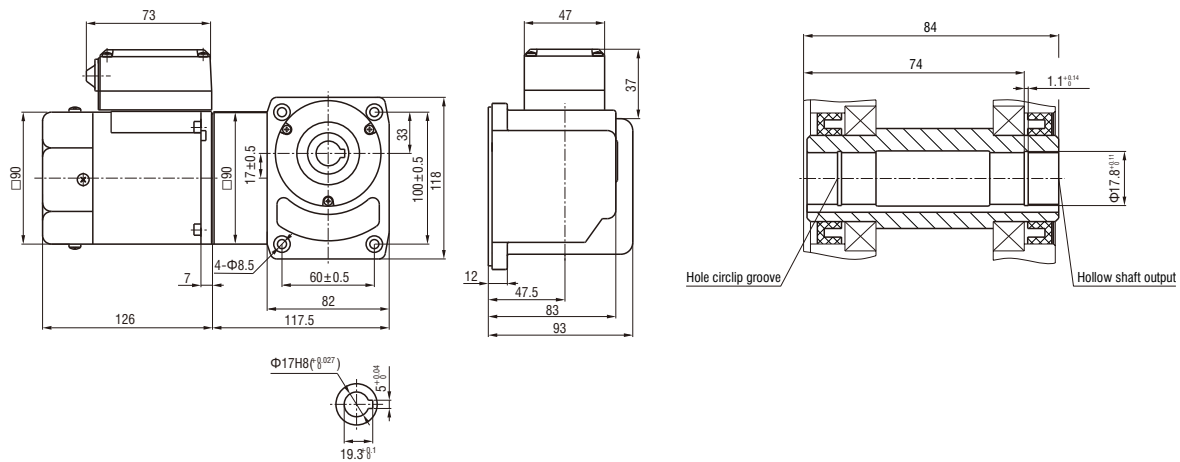
Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

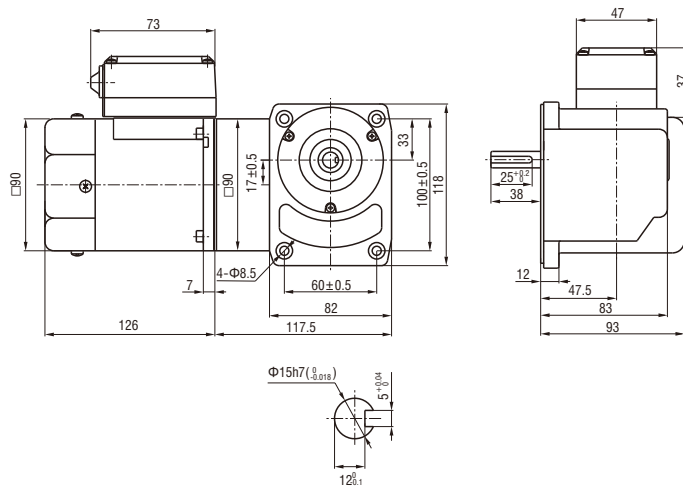
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10	
5RK60GU-AF□ 5RK60GU-EF□ 5RK60GU-CF□ 5RK60GU-HF□	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	1.39	1.67	2.32	2.78	3.34	4.64	5.57	6.68	9.28	11.1	13.9	16.7	18.6	20.0	20.0	20.0	
			14.2	17.0	23.7	28.4	34.1	47.4	56.8	68.2	94.7	114	142	170	189	200	200	200	
		60Hz	1.12	1.35	1.87	2.25	2.69	3.74	4.49	5.39	7.49	8.98	11.2	13.5	15.0	18.0	20.0	20.0	
			11.5	13.7	19.1	22.9	27.5	38.2	45.8	55.0	76.4	91.7	115	137	153	183	200	200	

Motor Größe / Motor Size Chart

5RK60GU-A□/5GU□RA 5RK60GU-C□/5GU□RA
5RK60GU-E□/5GU□RA 5RK60GU-H□/5GU□RA



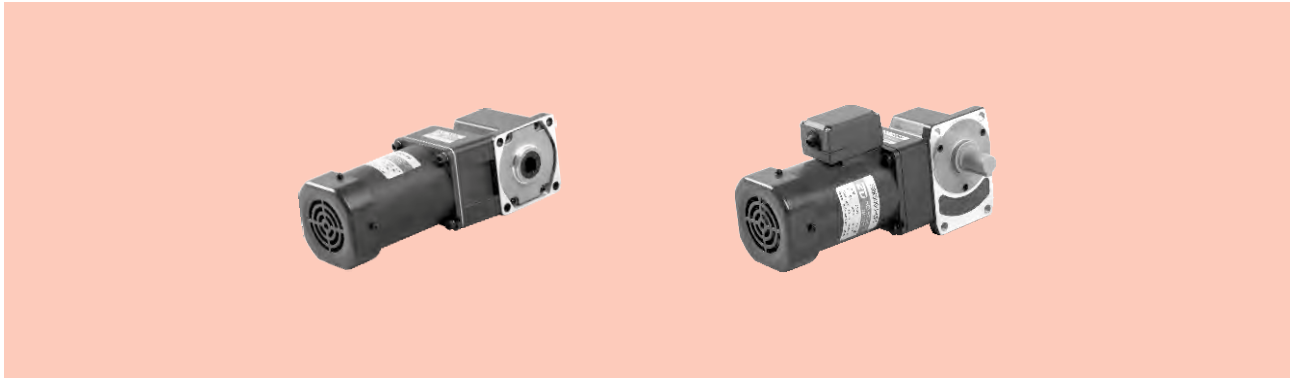
5RK60GU-A□/5GU□RA 5RK60GU-C□/5GU□RA
5RK60GU-E□/5GU□RA 5RK60GU-H□/5GU□RA



Reversibler Motor

Reversible Motor

■ 90W □ 90mm



Spezifikation / Specification 30 Minuten Rang / 30 Minutes Rating

Modell / Model - Typen / Type Oberteil: Ritzelwelle / Upper: Pinion Shaft Unterteil () innen: Runde Welle Below () inside: Round Shaft		Ausgangsleistung Output Power	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Strom Current	Startdrehmoment Starting Torque	Nenn-drehmoment Rated Torque	Nenn-drehzahl Rated Speed	Kapazität des Kondensators Capacitor
Kabeltyp Lead Wire Type Maße / Dimensions①	Mit Klemmenkasten Typ Terminal Box Type Maße / Dimensions②								
		W	V	Hz	A	mN.m	mN.m	r/min	µF
5RK90GU-AF	5RK90GU-AFT	90	1ph 100	50	1.78	600	700	1250	30
				60	2.35		570	1550	
5RK90GU-EF	5RK90GU-EFT	90	1ph 110	60	1.72	550	570	1550	25
			1ph 120			600			
5RK90GU-CF	5RK90GU-CFT	90	1ph 220	50	0.82	560	700	1250	6.0
			1ph 230		0.81				
5RK90GU-HF	5RK90GU-HFT	90	1ph 220	60	0.81	560	560	1550	6.0
			1ph 230		0.80				

● Die Werte für Nenn-drehmoment und Anlauf-drehmoment werden für den Betrieb ohne eingebaute Reibungsbremse gemessen.
Values shown for rated torque and starting torque are measured for operation without the friction brake installed.

● Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.
When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

● **(TP)** Eingebauter Wärmeschutz (automatische Rückstellung). Wenn der Motor aus irgendeinem Grund überhitzt, wird er sofort starten, um den Motor anzuhalten. Dies ist eine Zubeihöption. Wenn Sie diese Funktion benötigen, müssen Sie P hinzufügen.

Contains a built-in thermal protector (automatic return). If a motor overheats for any reason, the thermal protector is opened and the motor stops. This is an accessory option. If you need this function, you need to add P.

● Wenn die Motortemperatur nachlässt, wird der Motor automatisch wieder in Betrieb genommen, deshalb vor dem Durchführen von Inspektionsarbeiten die Stromversorgung ausschalten.

When the motor temperature drops, the thermal protector closes and the motor restarts. Be sure to turn the motor off before inspecting.

● Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.

Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

● Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.

Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.

● Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

● Farbe bedeutet, dass es in der gleichen Richtung wie der Motor läuft und die anderen in der entgegengesetzten Richtung.

Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

● Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchro-drehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

● Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

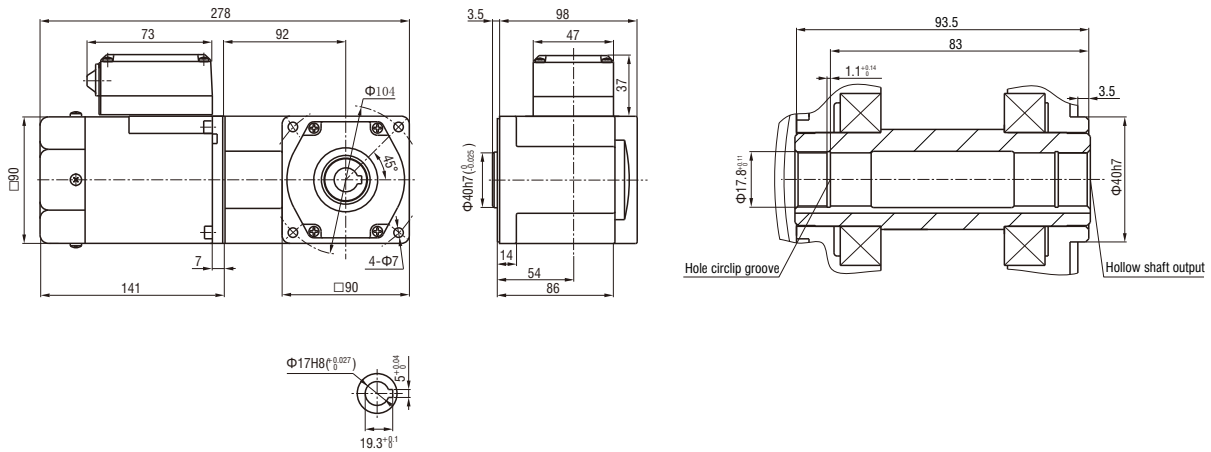
Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

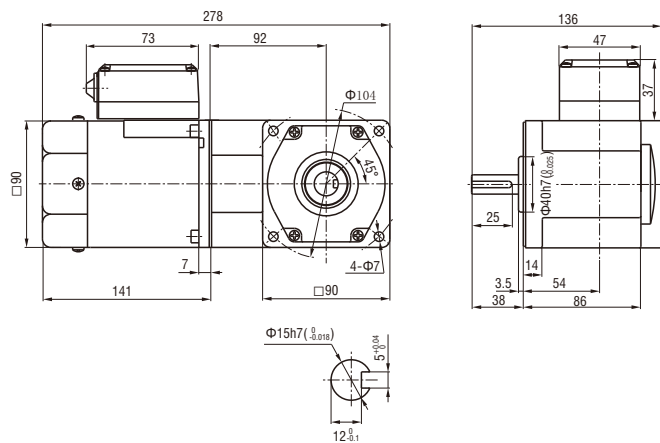
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
		Drehzahl Speed r/min	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10
	60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10	
5RK90GU-AF□ 5RK90GU-EF□5GU□RC 5RK90GU-CF□5GU□RT 5RK90GU-HF□	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	3.55	4.26	5.92	7.10	8.52	11.8	14.2	15.3	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
			36.2	43.5	60.4	72.5	87.0	121	145	157	200	200	200	200	200	200	200	200
		60Hz	2.86	3.44	4.77	5.73	6.87	9.54	11.5	12.4	17.2	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
			29.2	35.1	48.7	58.4	70.1	97.4	117	126	175	200	200	200	200	200	200	200

Motor Größe / Motor Size Chart

5RK90GU-A□/5GU□RT 5RK90GU-C□/5GU□RT
5RK90GU-E□/5GU□RT 5RK90GU-H□/5GU□RT



5RK90GU-A□/5GU□RT 5RK90GU-C□/5GU□RT
5RK90GU-E□/5GU□RT 5RK90GU-H□/5GU□RT



Winkel-Schneckenrad

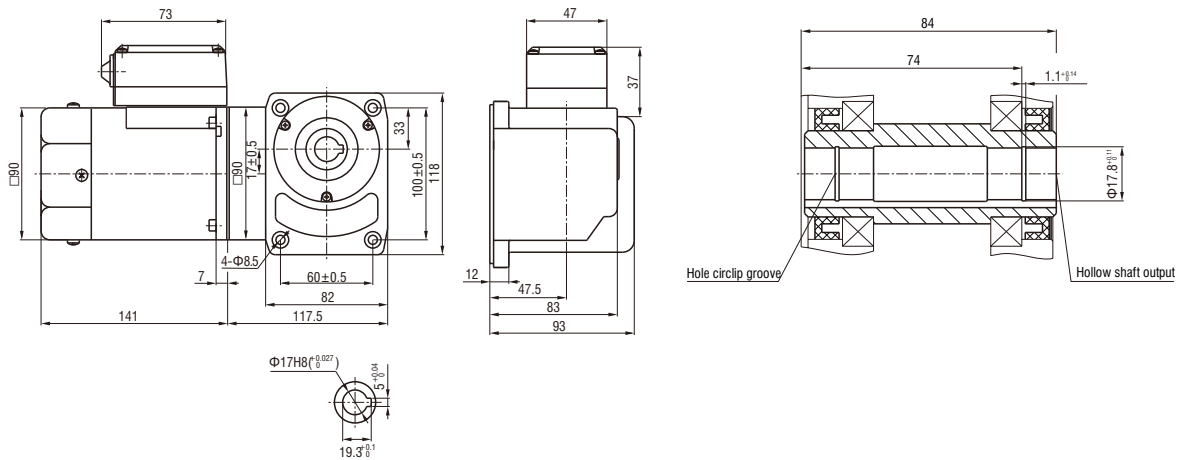
Worm Gear Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

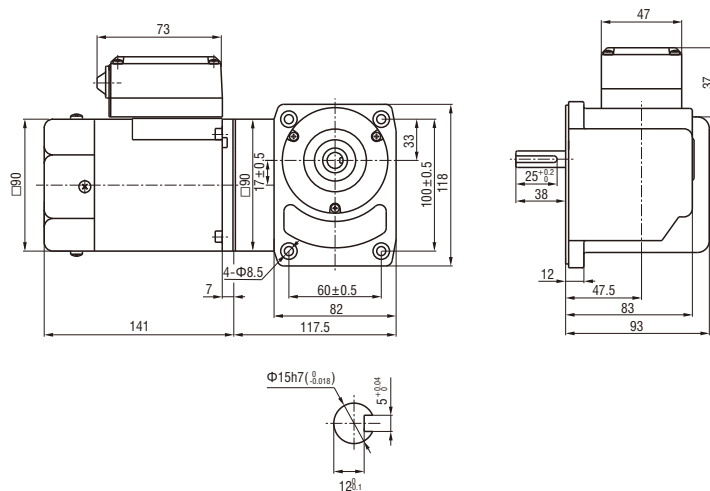
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180		
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8	
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10		
5RK90GU-A□ 5RK90GU-EF□ 5RK90GU-CF□ 5RK90GU-HF□	5GU□RH 5GU□RA	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	2.09	2.51	3.48	4.18	5.01	6.96	8.35	10.0	13.9	16.7	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
			60Hz	2.13	2.56	3.55	4.26	5.11	7.10	8.52	102	142	170	204	200	200	200	200	200	200
			50Hz	1.68	2.02	2.81	3.37	4.04	5.61	6.74	8.08	11.2	13.5	16.8	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
			60Hz	17.2	20.6	28.6	34.4	41.2	57.3	68.7	82.5	115	137	172	200	200	200	200	200	200

Motor Größe / Motor Size Chart

5RK90GU-A□/5GU□RA 5RK90GU-C□/5GU□RA
5RK90GU-E□/5GU□RA 5RK90GU-H□/5GU□RA



5RK90GU-A□/5GU□RA 5RK90GU-C□/5GU□RA
5RK90GU-E□/5GU□RA 5RK90GU-H□/5GU□RA



Reversibler Motor Reversible Motor

■ 120W □ 90mm



Spezifikation / Specification 30 Minuten Rang / 30 Minutes Rating

Modell / Model • Typen / Type Oberteil: Ritzelwelle / Upper: Pinion Shaft Unterteil () innen: Runde Welle Below () inside: Round Shaft		Ausgangsleistung Output Power	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Strom Current	Startdrehmoment Starting Torque	Nenn-drehmoment Rated Torque	Nenn-drehzahl Rated Speed	Kapazität des Kondensators Capacitor
Kabeltyp Lead Wire Type Maße / Dimensions①	Mit Klemmenkasten Typ Terminal Box Type Maße / Dimensions②								
		W	V	Hz	A	mN.m	mN.m	r/min	µF
5RK120GU-AF	5RK120GU-AFT	120	1ph 100	50	2.25	700	930	1250	35
				60	2.85		750	1550	
5RK120GU-EF	5RK120GU-EFT	120	1ph 110	60	1.90	650	750	1550	30
			1ph 120			720			
5RK120GU-CF	5RK120GU-CFT	120	1ph 220	50	1.15	720	930	1250	8.0
			1ph 230						
5RK120GU-HF	5RK120GU-HFT	120	1ph 220	60	1.20	720	750	1550	8.0
			1ph 230						

- Die Werte für Nenn-drehmoment und Anlauf-drehmoment werden für den Betrieb ohne eingebaute Reibungsbremse gemessen.
Values shown for rated torque and starting torque are measured for operation without the friction brake installed.
- Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.
When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.
- Ⓢ Eingebauter Wärmeschutz (automatische Rückstellung). Wenn der Motor aus irgendeinem Grund überhitzt, wird er sofort starten, um den Motor anzuhalten. Dies ist eine Zubehöroption. Wenn Sie diese Funktion benötigen, müssen Sie P hinzufügen.
Contains a built-in thermal protector (automatic return). If a motor overheats for any reason, the thermal protector is opened and the motor stops. This is an accessory option. If you need this function, you need to add P.
- Wenn die Motortemperatur nachlässt, wird der Motor automatisch wieder in Betrieb genommen, deshalb vor dem Durchführen von Inspektionsarbeiten die Stromversorgung ausschalten.
When the motor temperature drops, the thermal protector closes and the motor restarts. Be sure to turn the motor off before inspecting.
- Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.
Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.
Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.
- Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Übersetzungsverhältnisses.
Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.
- Farbe bedeutet, dass es in der gleichen Richtung wie der Motor läuft und die anderen in der entgegengesetzten Richtung.
□ Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.
- Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchron-drehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Übersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.
The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.
- Wenn das Übersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Übersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.
To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

Winkel-Spiralkegelrad

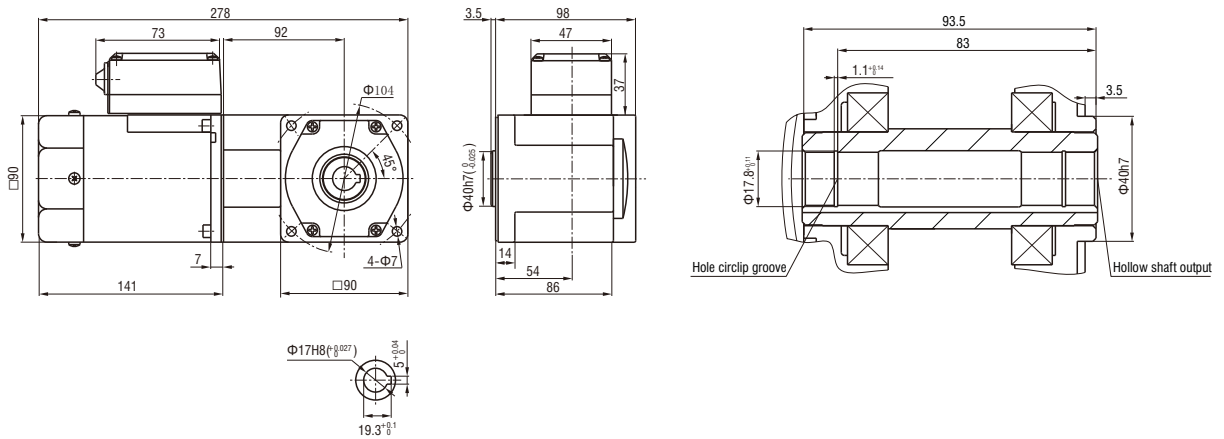
Spiral Bevel Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

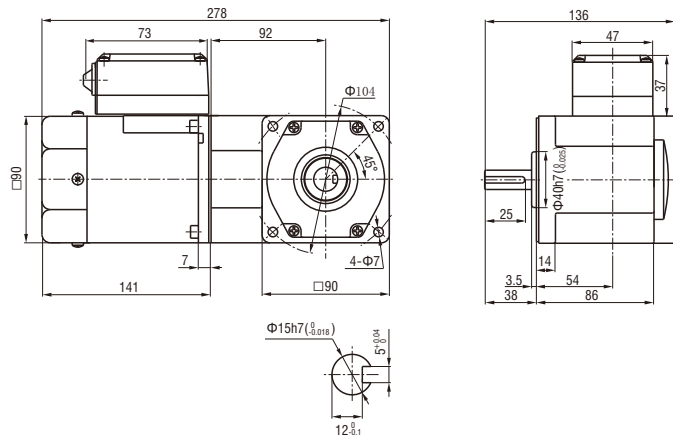
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10	
5RK120GU-A□/5GU□RT 5RK120GU-EF□/5GU□RT 5RK120GU-CF□/5GU□RT 5RK120GU-HF□/5GU□RT	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	4.73	5.68	7.89	9.47	11.4	15.8	18.9	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
			48.3	58.0	80.5	96.6	116	161	193	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200
		60Hz	3.82	4.58	6.36	7.64	9.16	12.7	15.3	16.5	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
			39.0	46.7	64.9	77.9	93.5	130	156	168	200	200	200	200	200	200	200	200	200

Motor Größe / Motor Size Chart

5RK120GU-A□/5GU□RT 5RK120GU-C□/5GU□RT
5RK120GU-E□/5GU□RT 5RK120GU-H□/5GU□RT



5RK120GU-A□/5GU□RT 5RK120GU-C□/5GU□RT
5RK120GU-E□/5GU□RT 5RK120GU-H□/5GU□RT



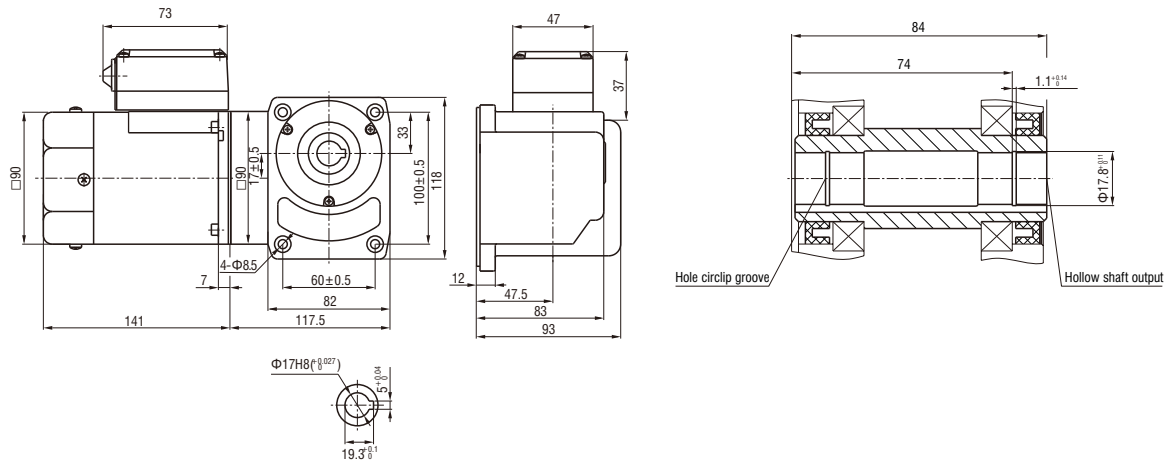
Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

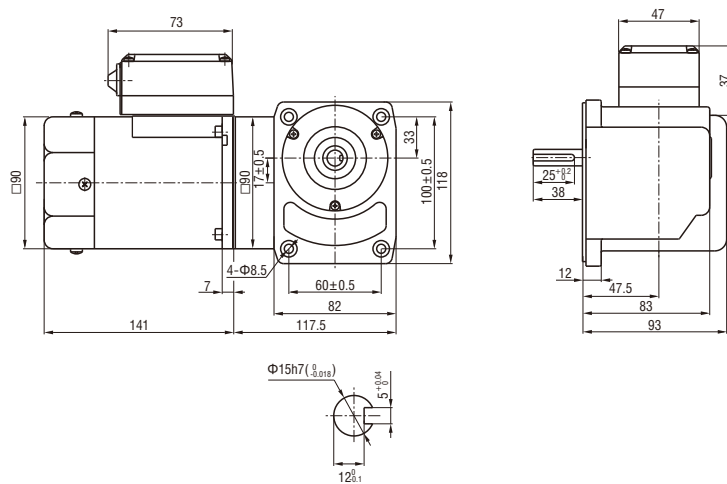
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio		7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
	Drehzahl Speed r/min	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8	
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10	
5RK120GU-AF□ 5RK120GU-EF□ 5RK120GU-CF□ 5RK120GU-HF□	5GU□RH 5GU□RA	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	2.78	3.34	4.64	5.57	6.68	9.28	11.1	13.4	18.6	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
			60Hz	28.4	34.1	47.4	56.8	68.2	94.7	114	136	189	200	200	200	200	200	200	200
			50Hz	2.25	2.69	3.74	4.49	5.39	7.49	8.98	10.8	15.0	18.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
			60Hz	22.9	27.5	38.2	45.8	55.0	76.4	91.7	110	153	183	200	200	200	200	200	200

Motor Größe / Motor Size Chart

5RK120GU-A□/5GU□RA 5RK120GU-C□/5GU□RA
5RK120GU-E□/5GU□RA 5RK120GU-H□/5GU□RA



5RK120GU-A□/5GU□RA 5RK120GU-C□/5GU□RA
5RK120GU-E□/5GU□RA 5RK120GU-H□/5GU□RA



Schaltplan / Wiring Diagram

- Die Richtung der Motordrehung ist vom Wellenende des Motors aus gesehen. CW stellt die Richtung im Uhrzeigersinn dar, während CCW die Richtung gegen den Uhrzeigersinn darstellt.

The direction of motor rotation is as viewed from the shaft end of motor. CW represents the clockwise direction, while CCW represents the counterclockwise direction.

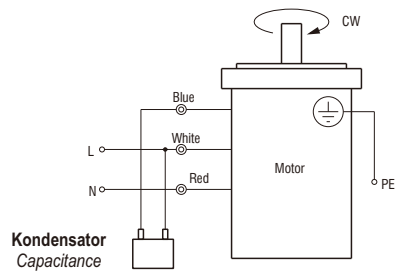
- Der in der Liste angegebene Name ist Ritzelwellentyp, gilt auch für den äquivalenten Rundwellentyp.

Name indicated in the list is pinion shaft type, also valid for the equivalent round shaft type.

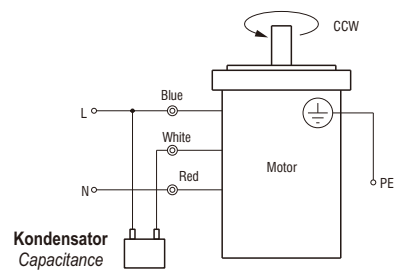
Kabelverdrahtungstyp / Lead Wire Type

5RK120GU-AF, 5RK120GU-EF, 5RK120GU-HF, 5RK120GU-CF

Uhrzeigersinn / CW



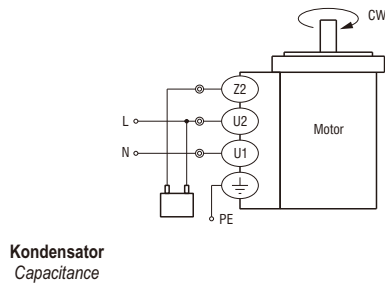
Gegen den Uhrzeigersinn / CCW



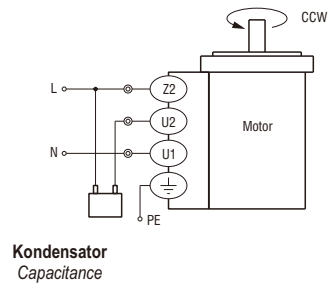
Klemmenkasten-Typ / Terminal Box Type

5RK120GU-AFT, 5RK120GU-EFT, 5RK120GU-HFT, 5RK120GU-CFT

Uhrzeigersinn / CW



Gegen den Uhrzeigersinn / CCW



Hinweis / Note:

Die Drehrichtung des Einphasenmotors sollte nach dem Stoppen des Motors geändert werden.

Change the direction of single-phase motor rotation only after bring the motor to a stop.

Wird die Drehrichtung bei laufendem Motor geändert, kann es vorkommen, dass die Drehrichtung nicht umgeschaltet werden kann oder länger dauert.

If an attempt is made to change the direction of rotation while the motor is rotating, motor may ignore reversing command or change its direction of rotation after some delay.

Elektromagnetischer Bremsmotor mit dem ausgeschaltete Typ Power Off Activated Type Electromagnetic Brake Motor

■ 25W □ 80mm



Spezifikation / Specification Motor / Motor

- Dieser Motortyp enthält keinen eingebauten einfachen Bremsmechanismus
This type of motor does not contain a built-in simple brake mechanism.

Modell / Model • Typen / Type Kabeltyp / Lead Wire Type	Rang Rating	Ausgangsleistung Output Power	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Strom Current	Startdrehmoment Starting Torque	Nenn-drehmoment Rated Torque	Nenn-drehzahl Rated Speed	Kapazität des Kondensators Capacitor
Ritzelwelle Pinion Shaft		W	V	Hz	A	mN.m	mN.m	r/min	µF
4RK25GN-AM	30min	25	1ph 100	50	0.59	160	200	1250	10
				60	0.69	140	165	1550	
4RK25GN-EM	30min	25	1ph 110	60	0.45	140	165	1550	8.0
			1ph 120		0.50				
4RK25GN-CM	30min	25	1ph 220	50	0.29	140	200	1250	2.2
			1ph 230		0.30				
4RK25GN-HM	30min	25	1ph 220	60	0.35	140	165	1550	-
			1ph 230						
4RK25GN-SM	30min	25	3ph 220	50	0.185	350	200	1250	-
				60	0.170	250	165	1550	

- Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.

When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

- **Ⓢ**: Eingebauter Wärmeschutz (automatische Rückstellung). Wenn der Motor aus irgendeinem Grund überhitzt, wird er sofort starten, um den Motor anzuhalten. Dies ist eine Zubehöroption. Wenn Sie diese Funktion benötigen, müssen Sie P hinzufügen.

Contains a built-in thermal protector (automatic return). If a motor overheats for any reason, the thermal protector is opened and the motor stops. This is an accessory option. If you need this function, you need to add P.

- Wenn die Motortemperatur nachlässt, wird der Motor automatisch wieder in Betrieb genommen, deshalb vor dem Durchführen von Inspektionsarbeiten die Stromversorgung ausschalten.

When the motor temperature drops, the thermal protector closes and the motor restarts. Be sure to turn the motor off before inspecting.

- Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.

Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according to the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.

Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.

- Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

- □ Farbe bedeutet, dass es in der gleichen Richtung wie der Motor läuft und die anderen in der entgegengesetzten Richtung.

□ Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

- Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchrondrehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%-20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

- Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 8N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 8N·m.

Winkel-Spiralkegelrad

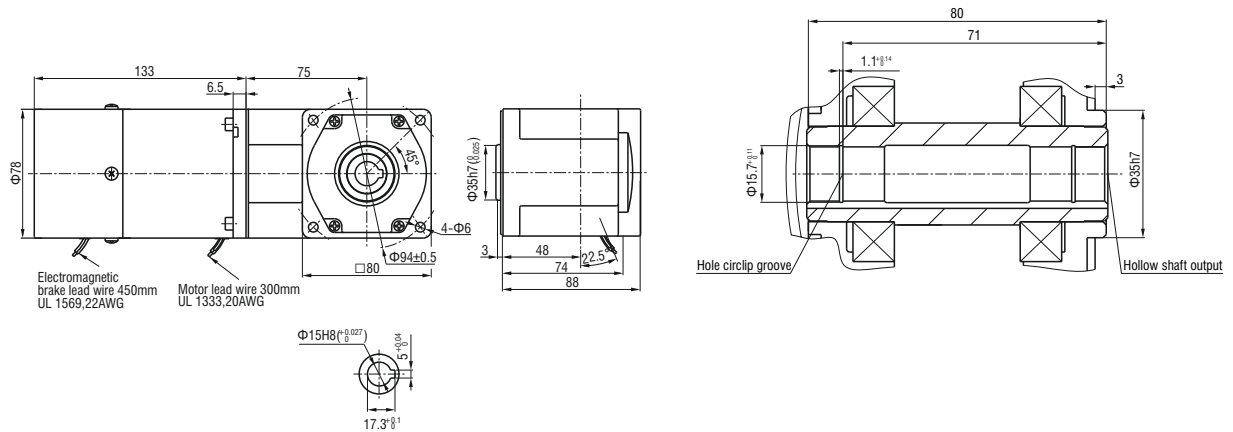
Spiral Bevel Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

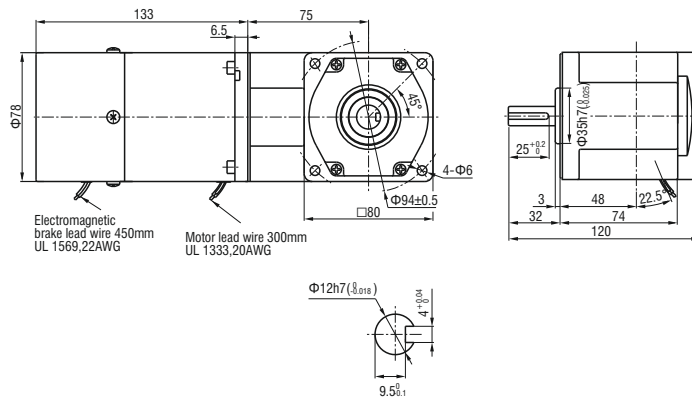
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180			
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8		
			60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10		
4RK25GN-AM□ 4RK25GN-EM□ 4RK25GN-CM□ 4RK25GN-HM□ 4RK25GN-SM□	4GN□RC 4GN□RT	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	0.99	1.18	1.64	1.97	2.37	3.29	3.95	4.73	6.58	7.10	8.00	8.00	8.00	8.00	8.00	8.00	8.00	
			60Hz	10.1	12.1	16.8	20.1	24.2	33.5	40.3	48.3	67.1	72.5	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0
			50Hz	0.80	0.95	1.33	1.59	1.91	2.65	3.18	3.82	5.30	5.73	7.16	8.00	8.00	8.00	8.00	8.00	8.00	8.00
			60Hz	8.12	9.74	13.5	16.2	19.5	27.1	32.5	39.0	54.1	58.4	73.0	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0

Motor Größe / Motor Size Chart

4RK25GN-AM□/4GN□RC 4RK25GN-CM□/4GN□RC 4RK25GN-SM□/4GN□RC
 4RK25GN-EM□/4GN□RC 4RK25GN-HM□/4GN□RC



4RK25GN-AM□/4GN□RT 4RK25GN-CM□/4GN□RT 4RK25GN-SM□/4GN□RT
 4RK25GN-EM□/4GN□RT 4RK25GN-HM□/4GN□RT



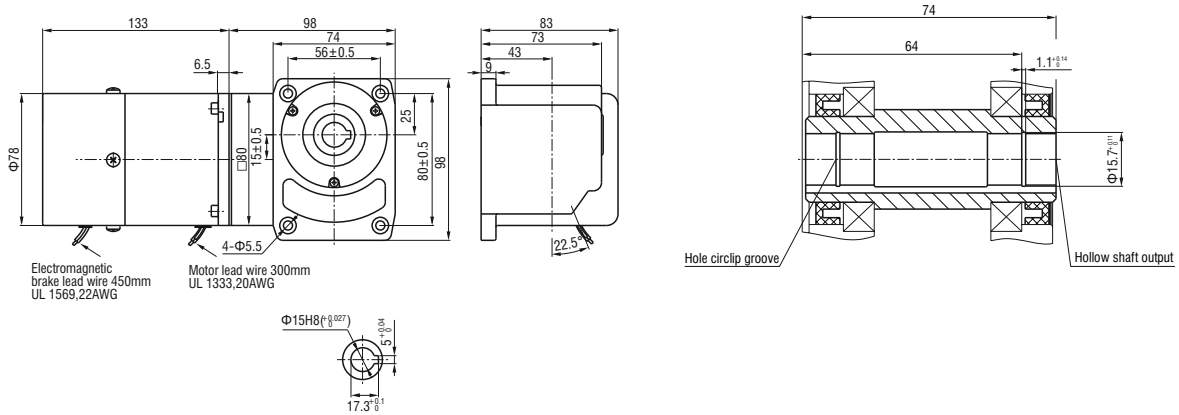
Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

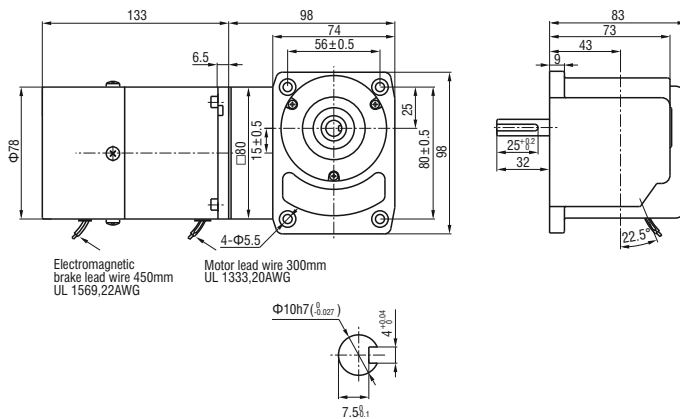
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio		7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
	Drehzahl Speed r/min	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10
4RK25GN-AM□ 4RK25GN-EM□ 4RK25GN-CM□/4GN□RH 4RK25GN-HM□/4GN□RA 4RK25GN-SM□	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	0.58	0.70	0.97	1.16	1.39	1.93	2.32	2.78	3.87	4.64	5.80	6.96	7.74	8.00	8.00	8.00
60Hz		5.92	7.10	9.87	11.8	14.2	19.7	23.7	28.4	39.5	47.4	59.2	71.0	78.9	80.0	80.0	80.0	
		50Hz	0.58	0.70	0.97	1.16	1.39	1.93	2.32	2.78	3.87	4.64	5.82	6.96	7.74	8.00	8.00	8.00
		60Hz	5.92	7.10	9.87	11.8	14.2	19.7	23.7	28.4	39.5	47.4	59.2	71.0	78.9	80.0	80.0	80.0

Motor Größe / Motor Size Chart

4RK25GN-AM□/4GN□RH 4RK25GN-CM□/4GN□RH 4RK25GN-SM□/4GN□RH
 4RK25GN-EM□/4GN□RH 4RK25GN-HM□/4GN□RH

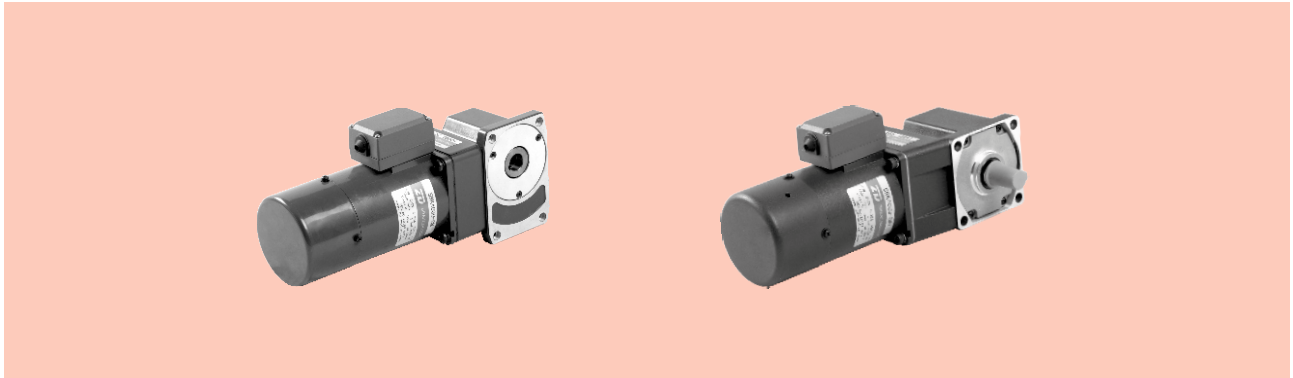


4RK25GN-AM□/4GN□RA 4RK25GN-CM□/4GN□RA 4RK25GN-SM□/4GN□RA
 4RK25GN-EM□/4GN□RA 4RK25GN-HM□/4GN□RA



Elektromagnetischer Bremsmotor mit dem ausgeschaltete Typ Power Off Activated Type Electromagnetic Brake Motor

■ 40W □ 90mm



Spezifikation / Specification Motor / Motor

- Dieser Motortyp enthält keinen eingebauten einfachen Bremsmechanismus
This type of motor does not contain a built-in simple brake mechanism.

Modell / Model • Typen / Type Kabeltyp / Lead Wire Type	Rang Rating	Ausgangs- leistung Output Power	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Strom Current	Start- drehmoment Starting Torque	Nenn- drehmoment Rated Torque	Neendrehzahl Rated Speed	Kapazität des Kondensators Capacitor
Ritzelwelle Pinion Shaft		W	V	Hz	A	mN.m	mN.m	r/min	µF
5RK40GU-AM	30min	40	1ph 100	50	0.78	300	315	1250	15.0
				60	1.05		260	1550	
5RK40GU-EM	30min	40	1ph 110	60	0.79	260	260	1550	12.0
			1ph 120		0.80				
5RK40GU-CM	30min	40	1ph 220	50	0.45	270	315	1250	3.00
			1ph 230						
5RK40GU-HM	30min	40	1ph 220	60	0.45	270	260	1550	3.00
			1ph 230						
5RK40GU-SM	30min	40	3ph 220	50	0.30	800	315	1250	0.30
				60	0.25	660	250	1600	0.25

- Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.

When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

- (Ⓒ): Eingebauter Wärmeschutz (automatische Rückstellung). Wenn der Motor aus irgendeinem Grund überhitzt, wird er sofort starten, um den Motor anzuhalten. Dies ist eine Zubehöroption. Wenn Sie diese Funktion benötigen, müssen Sie P hinzufügen.

Contains a built-in thermal protector (automatic return). If a motor overheats for any reason, the thermal protector is opened and the motor stops. This is an accessory option. If you need this function, you need to add P.

- Wenn die Motortemperatur nachlässt, wird der Motor automatisch wieder in Betrieb genommen, deshalb vor dem Durchführen von Inspektionsarbeiten die Stromversorgung ausschalten.

When the motor temperature drops, the thermal protector closes and the motor restarts. Be sure to turn the motor off before inspecting.

- Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.

Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.

Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.

- Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Übersetzungsverhältnisses.

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

- □ Farbe bedeutet, dass es in der gleichen Richtung wie der Motor läuft und die anderen in der entgegengesetzten Richtung.

□ Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

- Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchrondrehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Übersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

- Wenn das Übersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Übersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

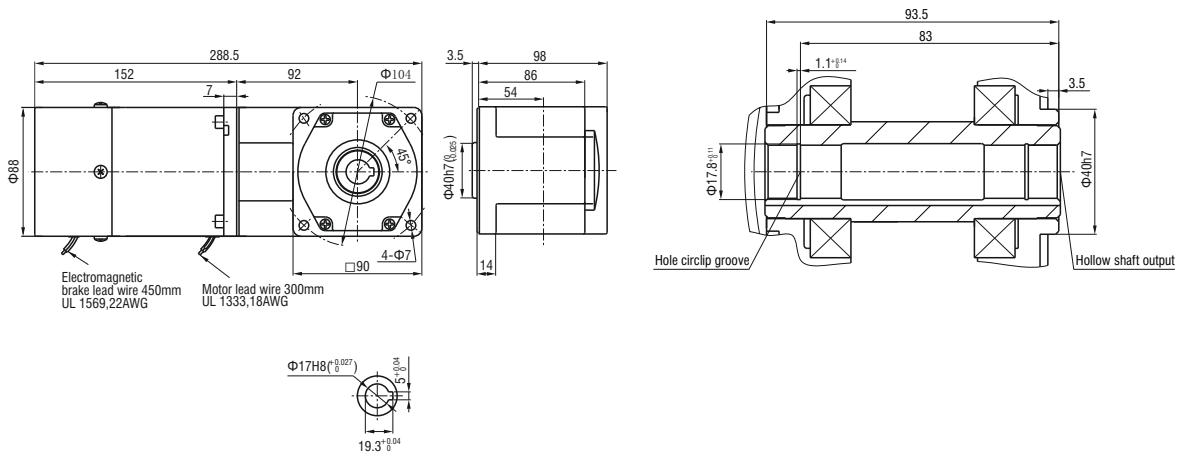
Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

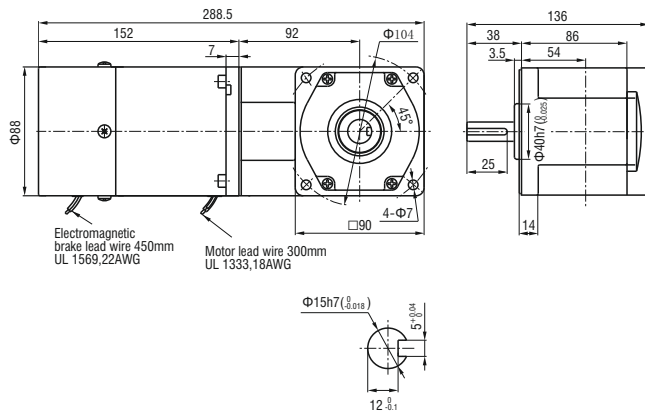
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio		7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
	Drehzahl Speed r/min	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8	
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10	
5RK40GU-AM□	5GU□RC 5GU□RT	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	1.58	1.89	2.63	3.16	3.79	5.26	6.31	6.80	9.50	11.4	14.2	17.0	18.9	20.0	20.0	20.0
5RK40GU-EM□			60Hz	16.1	19.3	26.8	32.2	38.6	53.7	64.4	70.0	97.0	116	145	174	193	200	200	200
5RK40GU-CM□			50Hz	1.27	1.53	2.12	2.55	3.05	4.24	5.09	5.50	7.64	9.16	11.5	13.7	15.3	18.3	20.0	20.0
5RK40GU-HM□			60Hz	13.0	15.6	21.6	26.0	31.2	43.3	51.9	56.1	77.9	93.5	117	140	156	187	200	200
5RK40GU-SM□																			

Motor Größe / Motor Size Chart

5RK40GU-AM□/5GU□RC 5RK40GU-CM□/5GU□RC 5RK40GU-SM□/5GU□RC
 5RK40GU-EM□/5GU□RC 5RK40GU-HM□/5GU□RC



5RK40GU-AM□/5GU□RT 5RK40GU-CM□/5GU□RT 5RK40GU-SM□/5GU□RT
 5RK40GU-EM□/5GU□RT 5RK40GU-HM□/5GU□RT



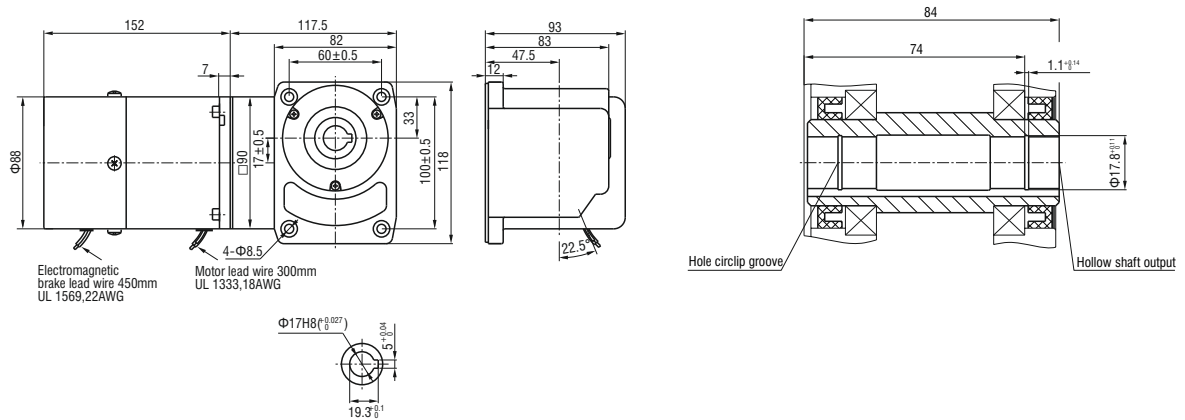
Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

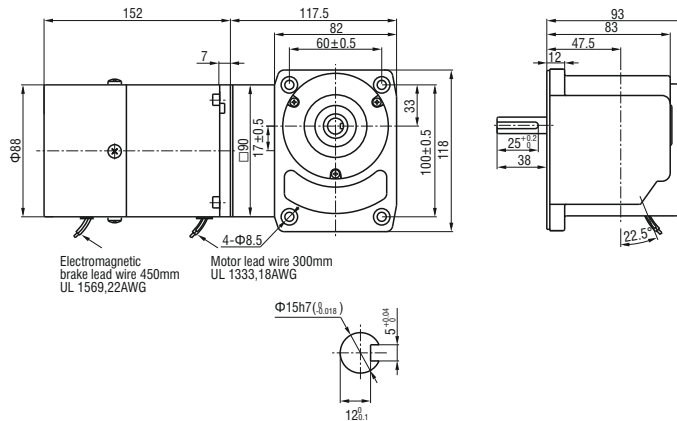
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10	
5RK40GU-AM□ 5RK40GU-EM□ 5RK40GU-CM□ 5RK40GU-HM□ 5RK40GU-SM□	5GU□RH 5GU□RA	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	0.93	1.11	1.55	1.86	2.23	3.09	3.71	4.46	6.19	7.43	9.28	11.1	12.4	14.9	18.6	20.0
			60Hz	9.47	11.4	15.8	18.9	22.7	31.6	37.9	45.5	63.1	75.8	94.7	114	126	152	189	200
			50Hz	0.75	0.90	1.25	1.50	1.80	2.50	2.99	3.59	4.99	5.99	7.49	8.98	9.98	12.0	15.0	18.0
			60Hz	7.64	9.17	12.7	15.3	18.3	25.5	30.6	36.7	50.9	61.1	76.4	91.7	102	122	153	183

Motor Größe / Motor Size Chart

5RK40GU-AM□/5GU□RH 5RK40GU-CM□/5GU□RH
 5RK40GU-EM□/5GU□RH 5RK40GU-HM□/5GU□RH 5RK40GU-SM□/5GU□RH



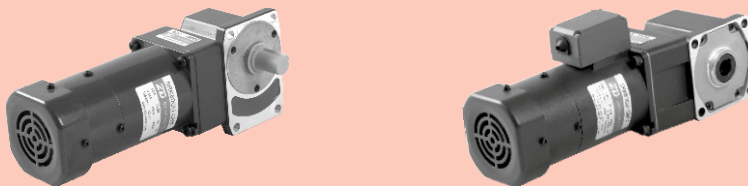
5RK40GU-AM□/5GU□RA 5RK40GU-CM□/5GU□RA
 5RK40GU-EM□/5GU□RA 5RK40GU-HM□/5GU□RA 5RK40GU-SM□/5GU□RA



Elektromagnetischer Bremsmotor mit dem ausgeschaltete Typ

Power Off Activated Type Electromagnetic Brake Motor

■ 60W □ 90mm



Spezifikation / Specification Motor / Motor

- Dieser Motortyp enthält keinen eingebauten einfachen Bremsmechanismus
This type of motor does not contain a built-in simple brake mechanism.

Modell / Model • Typen / Type Kabeltyp / Lead Wire Type	Rang Rating	Ausgangsleistung Output Power	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Strom Current	Startdrehmoment Starting Torque	Nenn-drehmoment Rated Torque	Nenn-drehzahl Rated Speed	Kapazität des Kondensators Capacitor
Ritzelwelle Pinion Shaft		W	V	Hz	A	mN.m	mN.m	r/min	µF
5RK60GU-AFM	30min	60	1ph 100	50	1.26	470	470	1250	25
				60	1.70			1550	
5RK60GU-EFM	30min	60	1ph 110	60	1.05	330	380	1550	15
			1ph 120		0.85	380			
5RK60GU-CFM	30min	60	1ph 220	50	0.55	420	470	1250	4.5
			1ph 230		0.60	460			
5RK60GU-HFM	30min	60	1ph 220	60	0.55	420	380	1550	-
			1ph 230		0.60	460			
5RK60GU-SFM	30min	60	3ph 220	50	0.45	1000	470	1250	-
				60	0.40	800	380	1550	

- Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.

When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

- **ⓘ** Eingebauter Wärmeschutz (automatische Rückstellung). Wenn der Motor aus irgendeinem Grund überhitzt, wird er sofort starten, um den Motor anzuhalten. Dies ist eine Zubehöroption. Wenn Sie diese Funktion benötigen, müssen Sie P hinzufügen.

Contains a built-in thermal protector (automatic return). If a motor overheats for any reason, the thermal protector is opened and the motor stops. This is an accessory option. If you need this function, you need to add P.

- Wenn die Motortemperatur nachlässt, wird der Motor automatisch wieder in Betrieb genommen, deshalb vor dem Durchführen von Inspektionsarbeiten die Stromversorgung ausschalten.

When the motor temperature drops, the thermal protector closes and the motor restarts. Be sure to turn the motor off before inspecting.

- Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.

Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according the labe.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.

Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.

- Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

- Farbe bedeutet, dass es in der gleichen Richtung wie der Motor läuft und die anderen in der entgegengesetzten Richtung.

Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

- Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchrondrehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

- Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

Winkel-Spiralkegelrad

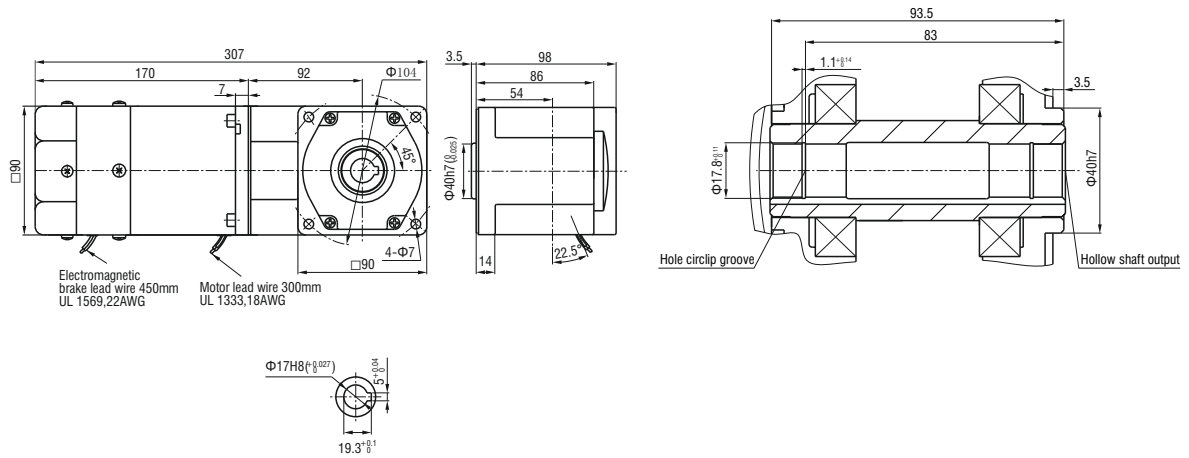
Spiral Bevel Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

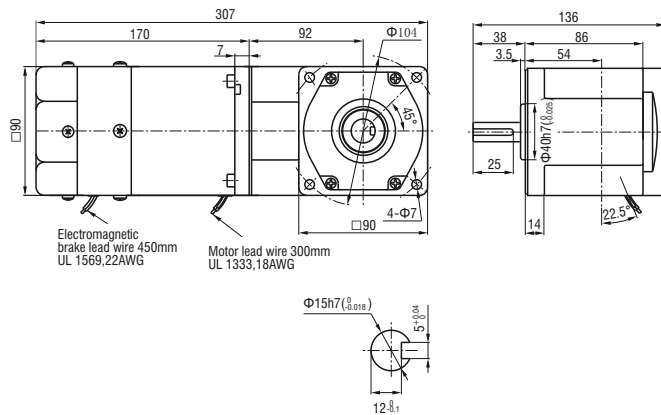
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10	
5RK60GU-AF□/5GU□RC 5RK60GU-EF□/5GU□RC 5RK60GU-CF□/5GU□RC 5RK60GU-HF□/5GU□RC 5RK60GU-SF□/5GU□RC	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	2.37	2.84	3.95	4.73	5.68	7.89	9.47	10.2	14.2	17.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
			24.2	29.0	40.3	48.3	58.0	80.5	96.6	104	145	174	200	200	200	200	200	200	200
		60Hz	1.91	2.29	3.18	3.82	4.58	6.36	7.64	8.25	11.5	13.7	17.2	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
			19.48	23.37	32.46	38.96	46.75	64.93	77.92	84.1	117	140	175	200	200	200	200	200	200

Motor Größe / Motor Size Chart

5RK60GU-AFM□/5GU□RC 5RK60GU-CFM□/5GU□RC
5RK60GU-EFM□/5GU□RC 5RK60GU-HFM□/5GU□RC 5RK60GU-SFM□/5GU□RC



5RK60GU-AFM□/5GU□RT 5RK60GU-CFM□/5GU□RT
5RK60GU-EFM□/5GU□RT 5RK60GU-HFM□/5GU□RT 5RK60GU-SFM□/5GU□RT



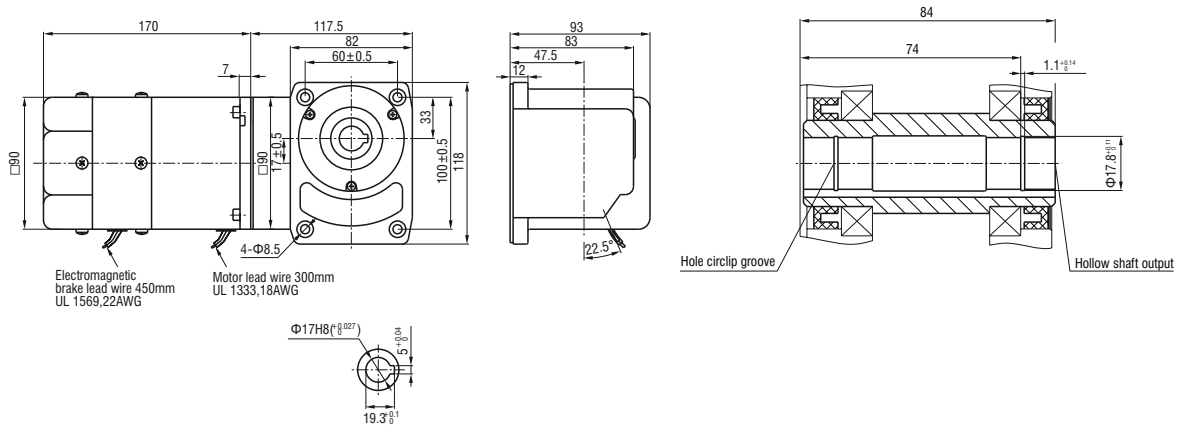
Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

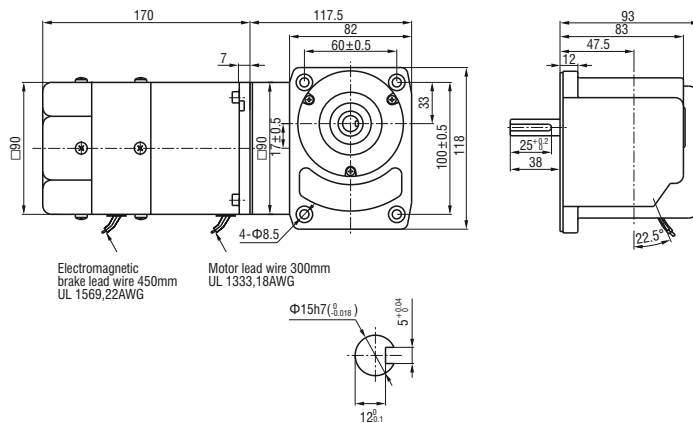
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehmoment / Allowance Torque															
		7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
		50Hz		60Hz		50Hz		60Hz		50Hz		60Hz		50Hz		60Hz	
5RK60GU-AF□M 5RK60GU-EF□M 5RK60GU-CF□M 5RK60GU-HF□M 5RK60GU-SF□M	5GU□RH 5GU□RA	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8
		240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10
		1.39	1.67	2.32	2.78	3.34	4.64	5.57	6.68	9.28	11.1	13.9	16.7	18.6	20.0	20.0	20.0
		14.2	17.0	23.7	28.4	34.1	47.4	56.8	68.2	94.7	114	142	170	189	200	200	200
		1.12	1.35	1.87	2.25	2.69	3.74	4.49	5.39	7.49	8.98	11.2	13.5	15.0	18.0	20.0	20.0
		11.5	13.7	19.1	22.9	27.5	38.2	45.8	55.0	76.4	91.7	115	137	153	183	200	200

Motor Größe / Motor Size Chart

5RK60GU-AF□M/5GU□RH 5RK60GU-CF□M/5GU□RH 5RK60GU-SF□M/5GU□RH
 5RK60GU-EF□M/5GU□RH 5RK60GU-HF□M/5GU□RH

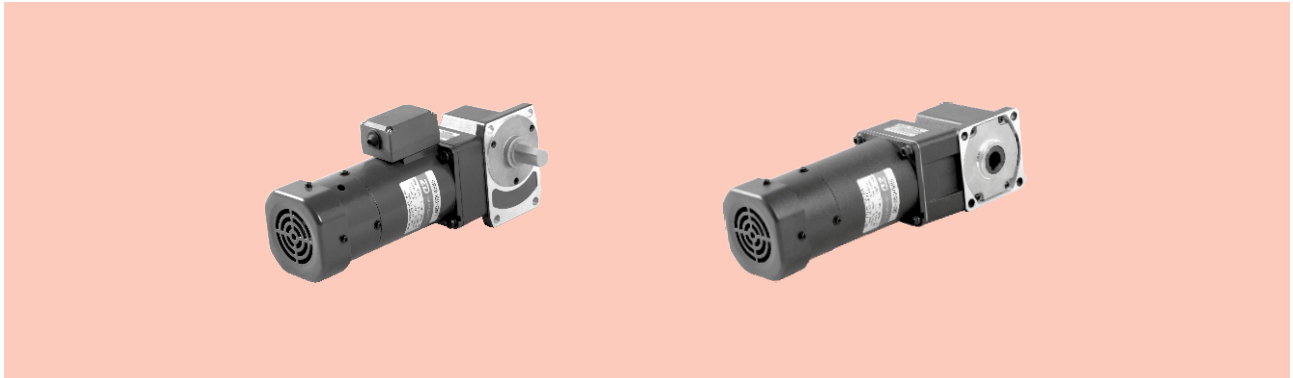


5RK60GU-AF□M/5GU□RA 5RK60GU-CF□M/5GU□RA 5RK60GU-SF□M/5GU□RA
 5RK60GU-EF□M/5GU□RA 5RK60GU-HF□M/5GU□RA



Elektromagnetischer Bremsmotor mit dem ausgeschaltete Typ Power Off Activated Type Electromagnetic Brake Motor

■ 90W □ 90mm



Spezifikation / Specification / Motor / Motor

- Dieser Motortyp enthält keinen eingebauten einfachen Bremsmechanismus
This type of motor does not contain a built-in simple brake mechanism.

Modell / Model • Typen / Type Kabeltyp / Lead Wire Type	Rang Rating	Ausgangs- leistung Output Power	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Strom Current	Start- drehmoment Starting Torque	Nenn- drehmoment Rated Torque	Nenn-drehzahl Rated Speed	Kapazität des Kondensators Capacitor
Ritzelwelle Pinion Shaft		W	V	Hz	A	mN.m	mN.m	r/min	µF
5RK90GU-AFM	30min	90	1ph 100	50	1.78	600	700	1250	30
				60	2.35		570	1550	
5RK90GU-EFM	30min	90	1ph 110	60	1.72	550	570	1550	25
			1ph 120			600			
5RK90GU-CFM	30min	90	1ph 220	50	0.82	560	700	1250	6.0
			1ph 230		0.81				
5RK90GU-HFM	30min	90	1ph 220	60	0.81	560	570	1550	
			1ph 230		0.80				
5RK90GU-SFM	30min	90	3ph 220	50	0.60	1350	700	1250	-
				60	0.55	1100	570	1550	

- Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.

When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

- **Ⓢ** Eingebauter Wärmeschutz (automatische Rückstellung). Wenn der Motor aus irgendeinem Grund überhitzt, wird er sofort starten, um den Motor anzuhalten. Dies ist eine Zubehöroption. Wenn Sie diese Funktion benötigen, müssen Sie P hinzufügen.

Contains a built-in thermal protector (automatic return). If a motor overheats for any reason, the thermal protector is opened and the motor stops. This is an accessory option. If you need this function, you need to add P.

- Wenn die Motortemperatur nachlässt, wird der Motor automatisch wieder in Betrieb genommen, deshalb vor dem Durchführen von Inspektionsarbeiten die Stromversorgung ausschalten.

When the motor temperature drops, the thermal protector closes and the motor restarts. Be sure to turn the motor off before inspecting.

- Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.

Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.

Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.

- Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Übersetzungsverhältnisses.

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

- □ Farbe bedeutet, dass es in der gleichen Richtung wie der Motor läuft und die anderen in der entgegengesetzten Richtung.

□ Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

- Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchron-drehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Übersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

- Wenn das Übersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Übersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

Winkel-Spiralkegelrad

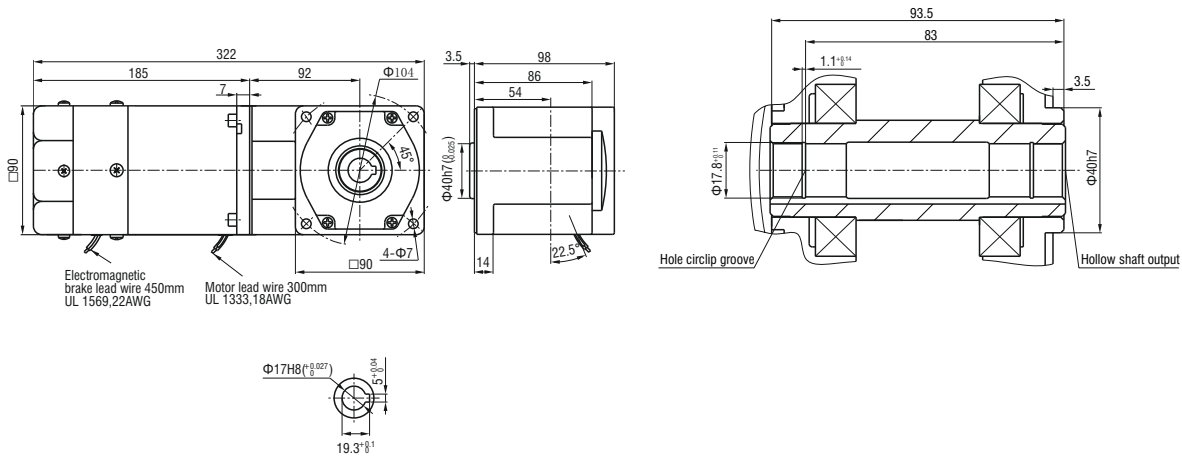
Spiral Bevel Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

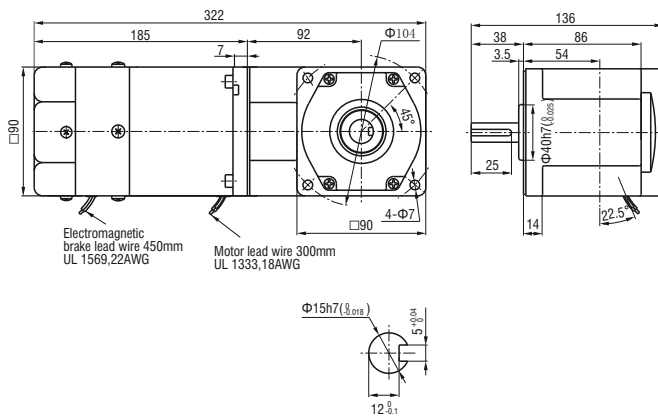
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio		7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180		
	Drehzahl Speed r/min	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8		
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10		
5RK90GU-AF□M 5RK90GU-EF□M 5RK90GU-CF□M 5RK90GU-HF□M 5RK90GU-SF□M	5GU□RC 5GU□RT	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	3.55	4.26	5.92	7.10	8.52	11.8	14.2	15.3	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	
				60Hz	2.86	3.44	4.77	5.73	6.87	9.54	11.5	12.4	17.2	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
			60Hz	29.2	35.1	48.7	58.4	70.1	97.4	117	126	175	200	200	200	200	200	200	200	200

Motor Größe / Motor Size Chart

5RK90GU-AF□M/5GU□RC 5RK90GU-CF□M/5GU□RC 5RK90GU-SF□M/5GU□RC
 5RK90GU-EF□M/5GU□RC 5RK90GU-HF□M/5GU□RC



5RK90GU-AF□M/5GU□RT 5RK90GU-CF□M/5GU□RT 5RK90GU-SF□M/5GU□RT
 5RK90GU-EF□M/5GU□RT 5RK90GU-HF□M/5GU□RT



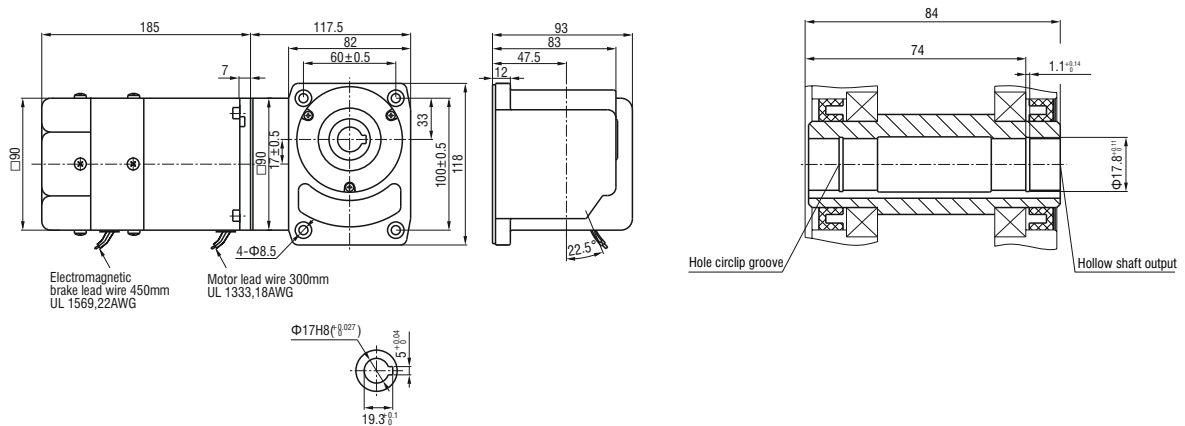
Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

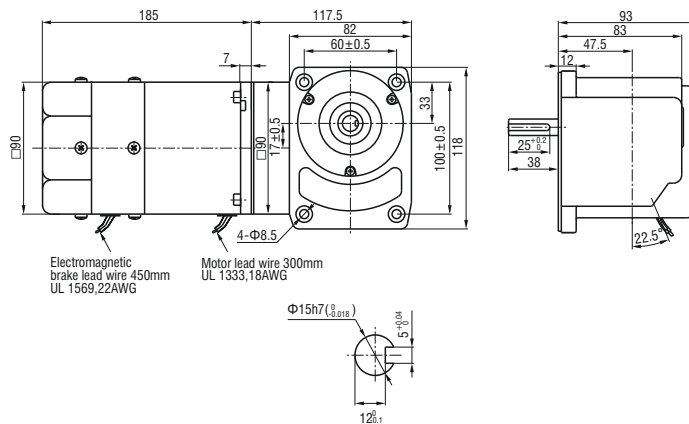
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180		
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8	
			60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10	
5RK90GU-AF□M 5RK90GU-EF□M 5RK90GU-CF□M 5RK90GU-HF□M 5RK90GU-SF□M	5GU□RH 5GU□RA	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	2.09	2.51	3.48	4.18	5.01	6.96	8.35	10.0	13.9	16.7	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	
			60Hz	1.68	2.02	2.81	3.37	4.04	5.61	6.74	8.08	11.2	13.5	16.8	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	
				17.2	20.6	28.6	34.4	41.2	57.3	68.7	82.5	115	137	172	200	200	200	200	200	

Motor Größe / Motor Size Chart

5RK90GU-AF□M/5GU□RH 5RK90GU-CF□M/5GU□RH
5RK90GU-EF□M/5GU□RH 5RK90GU-HF□M/5GU□RH 5RK90GU-SF□M/5GU□RH



5RK90GU-AF□M/5GU□RA 5RK90GU-CF□M/5GU□RA
5RK90GU-EF□M/5GU□RA 5RK90GU-HF□M/5GU□RA 5RK90GU-SF□M/5GU□RA



Elektromagnetischer Bremsmotor mit dem ausgeschaltete Typ

Power Off Activated Type Electromagnetic Brake Motor

■ 120W □ 90mm



Spezifikation / Specification Motor / Motor

- Dieser Motortyp enthält keinen eingebauten einfachen Bremsmechanismus
This type of motor does not contain a built-in simple brake mechanism.

Modell / Model • Typen / Type Kabeltyp / Lead Wire Type	Rang Rating	Ausgangsleistung Output Power	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Frequenz Frequency	Startdrehmoment Starting Torque	Nenn-drehmoment Rated Torque	Neendrehzahl Rated Speed	Kapazität des Kondensators Capacitor
Ritzelwelle Pinion Shaft		W	V	Hz	Hz	mN.m	mN.m	r/min	µF
5RK120GU-AFM	30min	120	1ph 100	50	2.25	700	930	1250	35
				60	2.85		750	1550	
5RK120GU-EFM	30min	120	1ph 110	60	1.90	650	750	1550	30
			1ph 120			720			
5RK120GU-CFM	30min	120	1ph 220	50	1.15	720	930	1250	8.0
			1ph 230						
5RK120GU-HFM	30min	120	1ph 220	60	1.20	720	750	1550	-
			1ph 230						
5RK120GU-SFM	30min	120	3ph 220	50	0.70	1850	930	1250	-
				60	0.60	1600	750	1550	

- Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.

When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

- (T): Eingebauter Wärmeschutz (automatische Rückstellung). Wenn der Motor aus irgendeinem Grund überhitzt, wird er sofort starten, um den Motor anzuhalten. Dies ist eine Zubehöroption. Wenn Sie diese Funktion benötigen, müssen Sie P hinzufügen.

Contains a built-in thermal protector (automatic return). If a motor overheats for any reason, the thermal protector is opened and the motor stops. This is an accessory option. If you need this function, you need to add P.

- Wenn die Motortemperatur nachlässt, wird der Motor automatisch wieder in Betrieb genommen, deshalb vor dem Durchführen von Inspektionsarbeiten die Stromversorgung ausschalten.

When the motor temperature drops, the thermal protector closes and the motor restarts. Be sure to turn the motor off before inspecting.

- Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.

Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.

Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.

- Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

- Farbe bedeutet, dass es in der gleichen Richtung wie der Motor läuft und die anderen in der entgegengesetzten Richtung.

Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

- Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchrondrehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

- Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

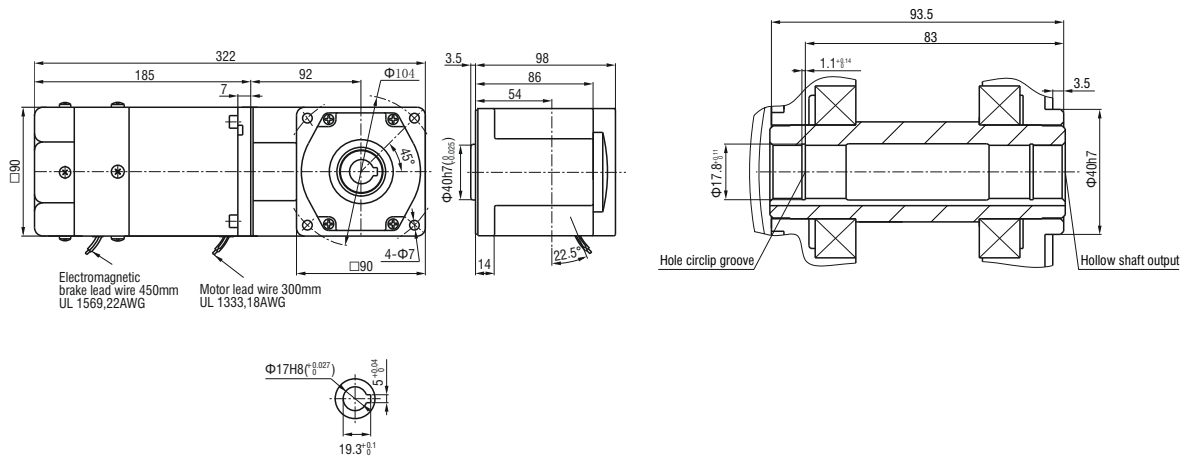
Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

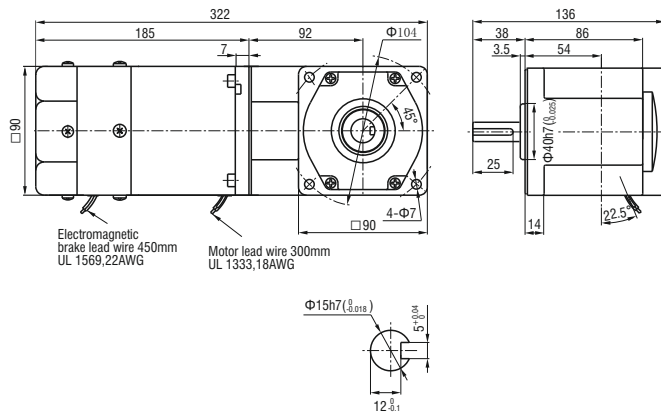
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180		
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8	
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10		
5RK120GU-AF□M	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	4.73	5.68	7.89	9.47	11.4	15.8	18.9	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	
5RK120GU-EF□M			48.3	58.0	80.5	96.6	116	161	193	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200
5RK120GU-CF□M			3.82	4.58	6.36	7.64	9.16	12.7	15.3	16.5	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
5RK120GU-HF□M			60Hz	39.0	46.7	64.9	77.9	93.5	130	156	168	200	200	200	200	200	200	200	200	200
5RK120GU-SF□M				39.0	46.7	64.9	77.9	93.5	130	156	168	200	200	200	200	200	200	200	200	200

Motor Größe / Motor Size Chart

5RK120GU-AF□M/5GU□RC 5RK120GU-CF□M/5GU□RC
5RK120GU-EF□M/5GU□RC 5RK120GU-HF□M/5GU□RC 5RK120GU-SF□M/5GU□RC



5RK120GU-AF□M/5GU□RT 5RK120GU-CF□M/5GU□RT
5RK120GU-EF□M/5GU□RT 5RK120GU-HF□M/5GU□RT 5RK120GU-SF□M/5GU□RT



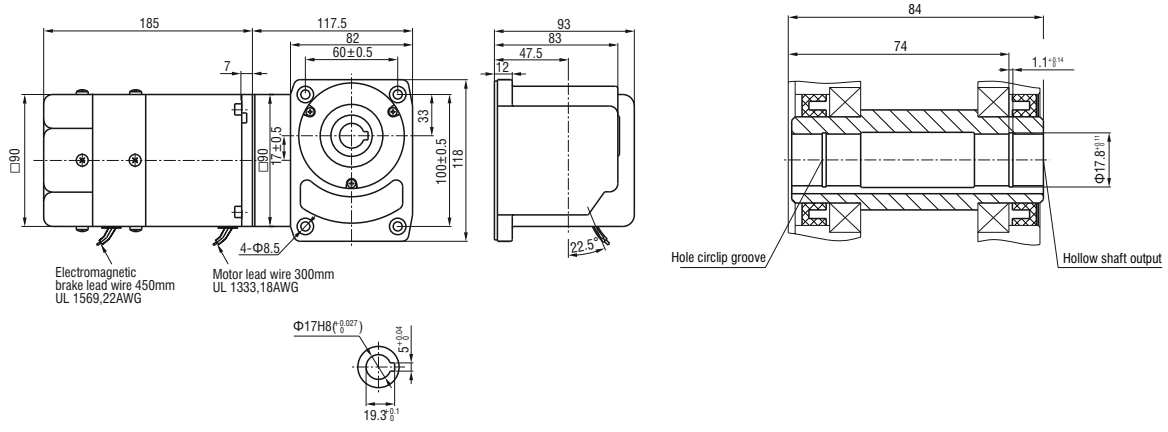
Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

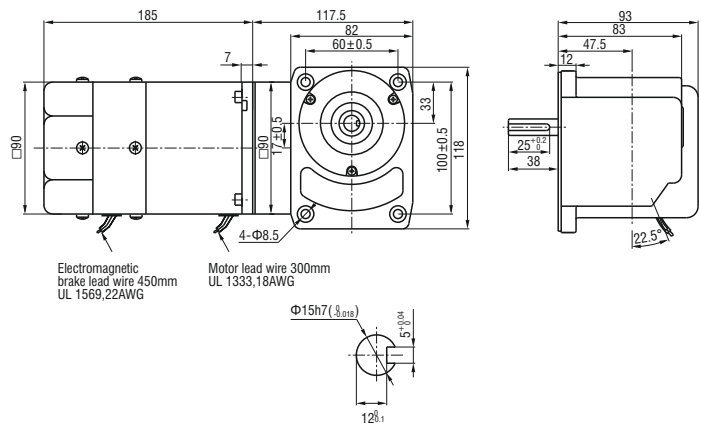
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio		7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
	Drehzahl Speed r/min	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8	
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10	
5RK120GU-AF□M 5RK120GU-EF□M 5RK120GU-CF□M 5RK120GU-HF□M 5RK120GU-SF□M	5GU□RH 5GU□RA	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	2.78	3.34	4.64	5.57	6.68	9.28	11.1	13.4	18.6	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
			60Hz	2.25	2.69	3.74	4.49	5.39	7.49	8.98	10.8	15.0	18.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0

Motor Größe / Motor Size Chart

5RK120GU-AF□M/5GU□RH 5RK120GU-CF□M/5GU□RH 5RK120GU-SF□M/5GU□RH
 5RK120GU-EF□M/5GU□RH 5RK120GU-HF□M/5GU□RH



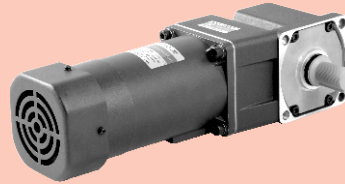
5RK120GU-AF□M/5GU□RA 5RK120GU-CF□M/5GU□RA 5RK120GU-SF□M/5GU□RA
 5RK120GU-EF□M/5GU□RA 5RK120GU-HF□M/5GU□RA



Elektromagnetischer Bremsmotor mit dem ausgeschaltete Typ

Power Off Activated Type Electromagnetic Brake Motor

■ 120W □ 104mm



Spezifikation / Specification Motor / Motor

- Dieser Motortyp enthält keinen eingebauten einfachen Bremsmechanismus
This type of motor does not contain a built-in simple brake mechanism.

Modell / Model • Typen / Type Kabeltyp / Lead Wire Type	Rang Rating	Ausgangs- leistung Output Power	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Strom Current	Start- drehmoment Starting Torque	Nenn- drehmoment Rated Torque	Nenn-drehzahl Rated Speed	Kapazität des Kondensators Capacitor
Ritzelwelle Pinion Shaft		W	V	Hz	A	mN.m	mN.m	r/min	µF
6RK120GU-AFM	30min	120	1ph 100	50	2.10	600	930	1250	35
				60	2.50		750	1550	
6RK120GU-EFM	30min	120	1ph 110	60	1.70	600	750	1550	30
			1ph 120		1.80				
6RK120GU-CFM	30min	120	1ph 220	50	0.95	750	930	1250	8.0
			1ph 230						
6RK120GU-HFM	30min	120	1ph 220	60	0.95	700	750	1550	-
			1ph 230		1.00				
6RK120GU-SFM	30min	120	3ph 220	50	0.75	2200	890	1250	-
				60	0.70	2000	730	1550	

- Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.

When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

- **Ⓢ** Eingebauter Wärmeschutz (automatische Rückstellung). Wenn der Motor aus irgendeinem Grund überhitzt, wird er sofort starten, um den Motor anzuhalten. Dies ist eine Zubehöroption. Wenn Sie diese Funktion benötigen, müssen Sie P hinzufügen.

Contains a built-in thermal protector (automatic return). If a motor overheats for any reason, the thermal protector is opened and the motor stops. This is an accessory option. If you need this function, you need to add P.

- Wenn die Motortemperatur nachlässt, wird der Motor automatisch wieder in Betrieb genommen, deshalb vor dem Durchführen von Inspektionsarbeiten die Stromversorgung ausschalten.

When the motor temperature drops, the thermal protector closes and the motor restarts. Be sure to turn the motor off before inspecting.

- Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.

Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.

Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.

- Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

- Farbe bedeutet, dass es in der gleichen Richtung wie der Motor läuft und die anderen in der entgegengesetzten Richtung.

Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

- Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchrondrehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

- Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 60N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 60N·m.

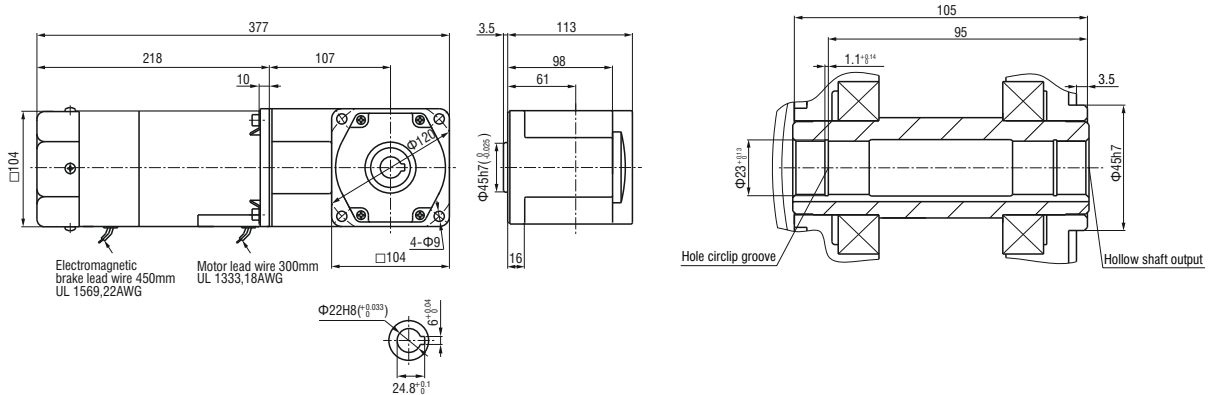
Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

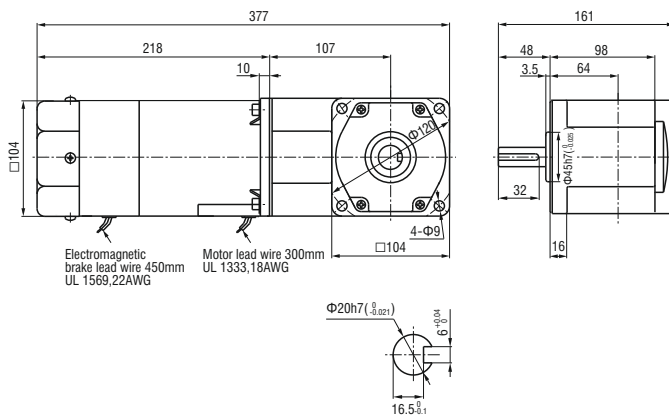
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio		7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
	Drehzahl Speed r/min	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10
6RK120GU-AF□M/6GU□RC 6RK120GU-EF□M/6GU□RC 6RK120GU-CF□M/6GU□RT 6RK120GU-HF□M/6GU□RT 6RK120GU-SF□M/6GU□RC	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	4.26	5.68	7.89	9.47	11.4	15.8	18.9	22.7	28.4	34.1	42.6	51.1	56.8	60.0	60.0	60.0
		60Hz	3.44	4.58	6.36	7.64	9.16	12.7	15.3	18.3	22.9	27.5	34.4	41.2	45.8	55.0	60.0	60.0

Motor Größe / Motor Size Chart

6RK120GU-AF□M/6GU□RC 6RK120GU-CF□M/6GU□RC
6RK120GU-EF□M/6GU□RC 6RK120GU-HF□M/6GU□RC 6RK120GU-SF□M/6GU□RC

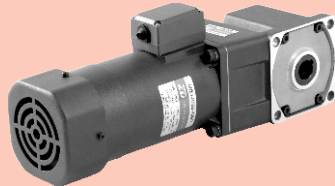


6RK120GU-AF□M/6GU□RT 6RK120GU-CF□M/6GU□RT
6RK120GU-EF□M/6GU□RT 6RK120GU-HF□M/6GU□RT 6RK120GU-SF□M/6GU□RT



Elektromagnetischer Bremsmotor mit dem ausgeschaltete Typ Power Off Activated Type Electromagnetic Brake Motor

■ 140W □ 104mm



Spezifikation / Specification Motor / Motor

- Dieser Motortyp enthält keinen eingebauten einfachen Bremsmechanismus
This type of motor does not contain a built-in simple brake mechanism.

Modell / Model • Typen / Type Kabeltyp / Lead Wire Type	Rang Rating	Ausgangs- leistung Output Power	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Strom Current	Start- drehmoment Starting Torque	Nenn- drehmoment Rated Torque	Nenn-drehzahl Rated Speed	Kapazität des Kondensators Capacitor
Ritzelwelle Pinion Shaft		W	V	Hz	A	mN.m	mN.m	r/min	µF
6RK140GU-AFM	30min	140	1ph 100	50	2.70	700	1080	1250	35
				60	3.00		870	1550	
6RK140GU-EFM	30min	140	1ph 110	60	1.80	700	850	1550	25
			1ph 120		1.95				
6RK140GU-CFM	30min	140	1ph 220	50	1.05	850	1040	1250	10
			1ph 230		1.15				
6RK140GU-HFM	30min	140	1ph 220	60	1.05	750	850	1550	-
			1ph 230		1.15				
6RK140GU-SM	30min	140	3ph 220	50	0.85	2700	1080	1250	-
				60	0.75	2200	870	1550	

- Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.

When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

- **ⓘ** Eingebauter Wärmeschutz (automatische Rückstellung). Wenn der Motor aus irgendeinem Grund überhitzt, wird er sofort starten, um den Motor anzuhalten. Dies ist eine Zubehöroption. Wenn Sie diese Funktion benötigen, müssen Sie P hinzufügen.

Contains a built-in thermal protector (automatic return). If a motor overheats for any reason, the thermal protector is opened and the motor stops. This is an accessory option. If you need this function, you need to add P.

- Wenn die Motortemperatur nachlässt, wird der Motor automatisch wieder in Betrieb genommen, deshalb vor dem Durchführen von Inspektionsarbeiten die Stromversorgung ausschalten.

When the motor temperature drops, the thermal protector closes and the motor restarts. Be sure to turn the motor off before inspecting.

- Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.

Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according the labe.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.

Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.

- Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

- □ Farbe bedeutet, dass es in der gleichen Richtung wie der Motor läuft und die anderen in der entgegengesetzten Richtung.

□ Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

- Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchron-drehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

- Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 60N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 60N·m.

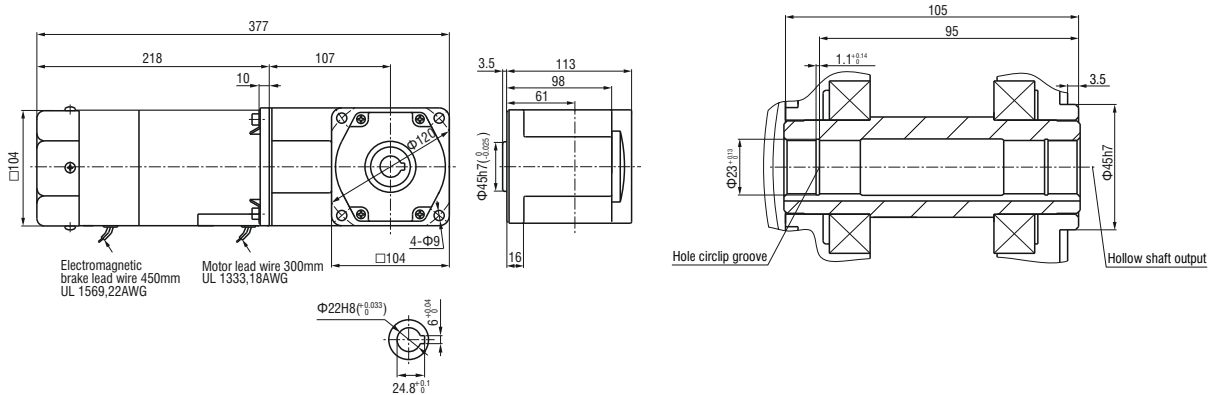
Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

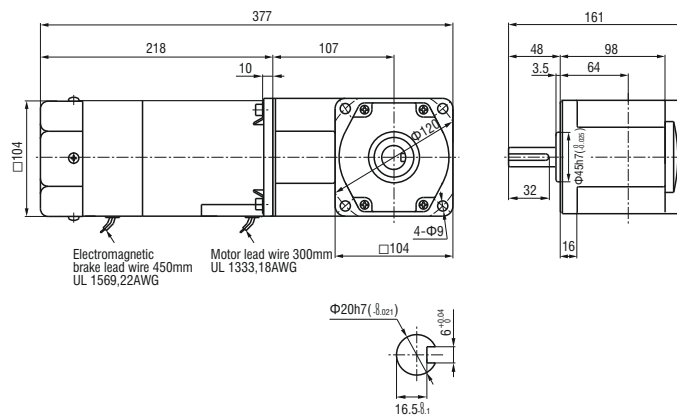
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180			
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8		
			60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10		
6RK140GU-AF□M 6RK140GU-EF□M 6RK140GU-CF□M 6RK140GU-HF□M 6RK140GU-SF□M	6GU□RC 6GU□RT	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	4.97	6.63	9.21	11.0	13.3	18.4	22.1	26.5	33.1	39.8	49.7	59.6	60.0	60.0	60.0	60.0	60.0	
			60Hz	4.01	5.34	7.42	8.91	10.7	14.8	17.8	21.4	26.7	32.1	40.1	48.1	53.4	60.0	60.0	60.0	60.0	60.0

Motor Größe / Motor Size Chart

6RK140GU-AF□M/6GU□RC 6RK140GU-CF□M/6GU□RC 6RK140GU-SF□M/6GU□RC
 6RK140GU-EF□M/6GU□RC 6RK140GU-HF□M/6GU□RC

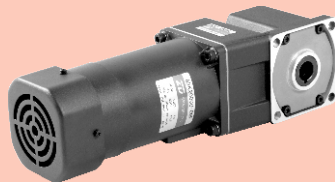


6RK140GU-AF□M/6GU□RT 6RK140GU-CF□M/6GU□RT 6RK140GU-SF□M/6GU□RT
 6RK140GU-EF□M/6GU□RT 6RK140GU-HF□M/6GU□RT



Elektromagnetischer Bremsmotor mit dem ausgeschaltete Typ Power Off Activated Type Electromagnetic Brake Motor

■ 200W □ 104mm



Spezifikation / Specification / Motor / Motor

- Dieser Motortyp enthält keinen eingebauten einfachen Bremsmechanismus
This type of motor does not contain a built-in simple brake mechanism.

Modell / Model • Typen / Type Kabeltyp / Lead Wire Type	Rang Rating	Ausgangs- leistung Output Power	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Strom Current	Start- drehmoment Starting Torque	Nenn- drehmoment Rated Torque	Neundrehzahl Rated Speed	Kapazität des Kondensators Capacitor
Ritzelwelle Pinion Shaft		W	V	Hz	A	mN.m	mN.m	r/min	µF
6RK200GU-AFM	30min	200	1ph 100	50	3.20	900	1385	1250	45
				60	3.50		1120	1550	
6RK200GU-EFM	30min	200	1ph 110	60	2.75	850	1120	1550	35
			1ph 120		2.65				
6RK200GU-CFM	30min	200	1ph 220	50	1.40	1100	1385	1250	12
			1ph 230						
6RK200GU-HFM	30min	200	1ph 220	60	1.40	1000	1120	1550	-
			1ph 230						
6RK200GU-SFM	30min	200	3ph 220	50	1.20	3400	1385	1250	-
				60	1.00	2700	1120	1550	

- Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.

When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

- (Ⓟ): Eingebauter Wärmeschutz (automatische Rückstellung). Wenn der Motor aus irgendeinem Grund überhitzt, wird er sofort starten, um den Motor anzuhalten. Dies ist eine Zubehöroption. Wenn Sie diese Funktion benötigen, müssen Sie P hinzufügen.

Contains a built-in thermal protector (automatic return). If a motor overheats for any reason, the thermal protector is opened and the motor stops. This is an accessory option. If you need this function, you need to add P.

- Wenn die Motortemperatur nachlässt, wird der Motor automatisch wieder in Betrieb genommen, deshalb vor dem Durchführen von Inspektionsarbeiten die Stromversorgung ausschalten.

When the motor temperature drops, the thermal protector closes and the motor restarts. Be sure to turn the motor off before inspecting.

- Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.

Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.

Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.

- Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

- □ Farbe bedeutet, dass es in der gleichen Richtung wie der Motor läuft und die anderen in der entgegengesetzten Richtung.

□ Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

- Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchrondrehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

- Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 60N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 60N·m.

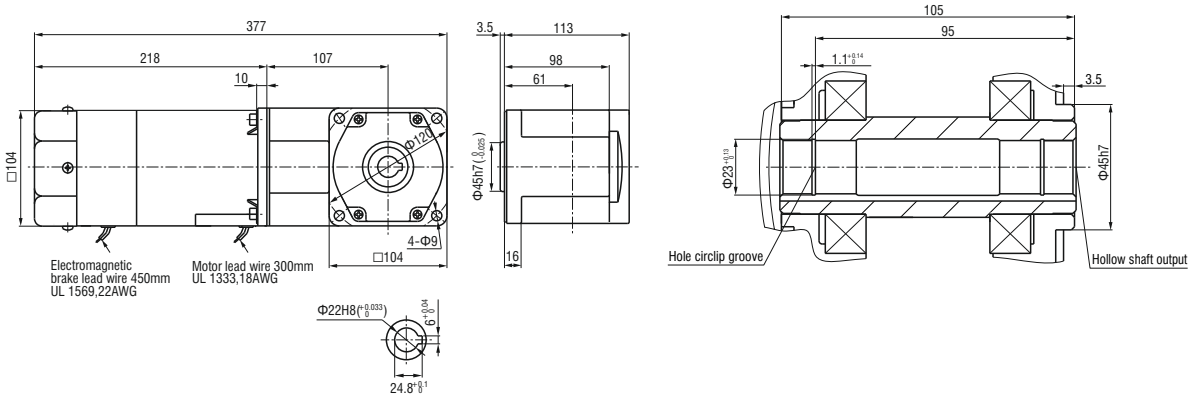
Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

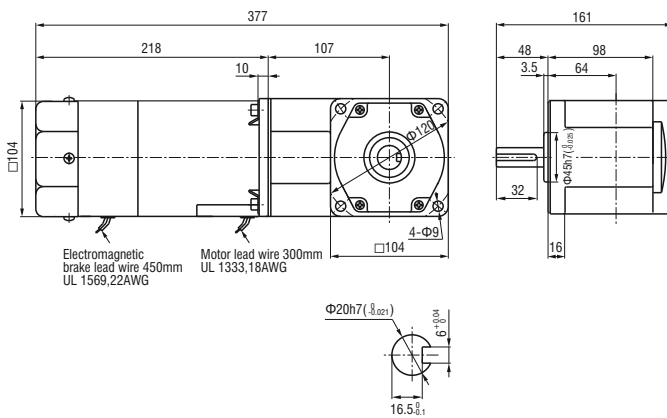
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio		7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180			
	Drehzahl Speed r/min	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8			
			60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10		
6RK200GU-AF□M	6GU□RC 6GU□RT	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	9.28	11.1	13.9	16.7	20.1	25.2	30.3	36.3	50.4	60.0	60.0	60.0	60.0	60.0	60.0	60.0		
6RK200GU-EF□M			60Hz	94.7	114	142	171	205	257	30.9	370	515	600	600	600	600	600	600	600	600	
6RK200GU-CF□M			50Hz	7.49	8.98	11.2	13.5	16.2	20.3	24.4	29.3	40.7	48.8	60.0	60.0	60.0	60.0	60.0	60.0	60.0	
6RK200GU-HF□M			60Hz	76.4	91.7	115	138	165	207	249	299	415	498	600	600	600	600	600	600	600	
6RK200GU-SF□M																					

Motor Größe / Motor Size Chart

6RK200GU-AF□M/6GU□RC 6RK200GU-CF□M/6GU□RC
6RK200GU-EF□M/6GU□RC 6RK200GU-HF□M/6GU□RC 6RK200GU-SF□M/6GU□RC



6RK200GU-AF□M/6GU□RT 6RK200GU-CF□M/6GU□RT
6RK200GU-EF□M/6GU□RT 6RK200GU-HF□M/6GU□RT 6RK200GU-SF□M/6GU□RT



Schaltplan / Wiring Diagram

- Die Richtung der Motordrehung ist vom Wellenende des Motors aus gesehen. CW stellt die Richtung im Uhrzeigersinn dar, während CCW die Richtung gegen den Uhrzeigersinn darstellt.

The direction of motor rotation is as viewed from the shaft end of motor. CW represents the clockwise direction, while CCW represents the counterclockwise direction.

- Der in der Liste angegebene Name ist Ritzelwellentyp, gilt auch für den äquivalenten Rundwellentyp.

Name indicated in the list is pinion shaft type, also valid for the equivalent round shaft type.

Einphasiger Motor / Single-phase Motor

6RK200GU-AFM, 6RK200GU-EFM, 6RK200GU-CFM, 6RK200GU-HFM

- SW1 ist ein Motorstart/ Stopp- und elektromagnetischer Bremsbetriebsschalter.(Gleichzeitig geschaltet)

SW1 operates both motor and electromagnetic brake action. (Switched simultaneously)

- Wenn SW1 auf EIN gestellt ist, wird die elektromagnetische Bremse gelöst und der Motor beginnt zu arbeiten.

The motor will rotate when SW1 is switched simultaneously to ON.

- Wenn SW1 auf AUS gestellt ist, stoppt der Motor und die elektromagnetische Bremse beginnt zu arbeiten.

When SW1 is switched simultaneously to OFF, the motor stops immediately with the electromagnetic brake and holds the load.

- Wenn die elektromagnetische Bremse gelöst wird, während der Motor gestoppt ist, sollte SW1 auf Aus eingestellt sein, und nur sollten die Kontakte auf der Seite des schwarzen Leiters auf EIN gestellt sein.

If you wish to release the brake while the motor is stopped, set the SW1 to off and connection point at the side of black lead to ON.

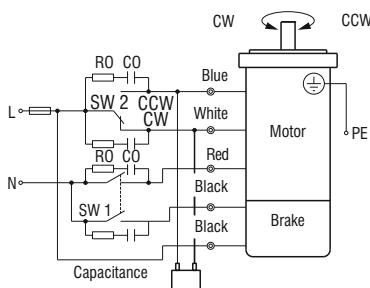
Drehrichtung / Direction of Rotation.

- Wenn SW2 auf die CW-Seite umgeschaltet wird, arbeitet der Motor im Uhrzeigersinn.

To rotate the motor in a clockwise (CW) direction, turn SW2 to CW.

- Wenn SW2 auf die CCW-Seite umgeschaltet wird, arbeitet der Motor gegen den Uhrzeigersinn.

To rotate the motor in a counterclockwise (CCW) direction, turn SW2 to CCW.



Schalter Nr. Switch No.	Kondensator des Schalterverbindungsunktes Capacitor of Switch Connection Point		Hinweis Note
	Einphasig 100 VAC, 110/120 VAC Eingang Single-Phase 100 VAC, 110/120 VAC Input	Einphasig 220 VAC, 230 VAC Eingang Single-Phase 220 VAC, 230 VAC Input	
SW 1	125 VAC 3A Minimum (induktive Last) 125 VAC 3A minimum (Inductive Load)	250 VAC 1.5A Minimum (induktive Last) 250 VAC 1.5A minimum (Inductive Load)	Gleichzeitig geschaltet Switched Simultaneously
SW 2			-

Drehstrommotor / Three-phase Motor

6RK200GU-SFM

- SW1 ist ein Motorstart/ Stopp- und elektromagnetischer Bremsbetriebsschalter.(Gleichzeitig geschaltet)

SW1 operates both motor and electromagnetic brake action. (Switched simultaneously)

- Wenn SW1 auf EIN gestellt ist, wird die elektromagnetische Bremse gelöst und der Motor beginnt zu arbeiten.

The motor will rotate when SW1 is switched simultaneously to ON.

- Wenn SW1 auf AUS gestellt ist, stoppt der Motor und die elektromagnetische Bremse beginnt zu arbeiten.

When SW1 is switched simultaneously to OFF, the motor stops immediately with the electromagnetic brake and holds the load.

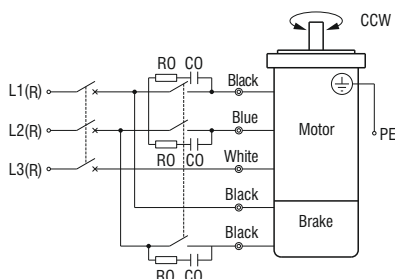
- Wenn die elektromagnetische Bremse gelöst wird, während der Motor gestoppt ist, sollte SW1 auf Aus eingestellt sein, und nur sollten die Kontakte auf der Seite des schwarzen Leiters auf EIN gestellt sein.

If you wish to release the brake while the motor is stopped, set the SW1 to off and connection point at the side of black lead to ON.

Drehrichtung / Direction of Rotation.

- Um die Drehrichtung zu ändern, ändern Sie zwei beliebige Verbindungen zwischen R, S und T

To change the rotation direction, change any two connections between R, S and T.



Schalter Nr. Switch No.	Kondensator des Schalterverbindungsunktes Capacitor of Switch Connection Point	Hinweis Note
SW 1	250 VAC 1.5A Minimum (induktive Last) 250 VAC 1.5A minimum (Inductive Load)	Gleichzeitig geschaltet Switched Simultaneously

Bitte beachten Sie / Notes:

- ROCO zeigt eine Überspannungsschutzschaltung an. [R0 = 5 ~ 200Ω, C0 = 0,1 ~ 0,2μF, 200WV (400WV)] EPCR1201-2 ist als optionaler Überspannungsschutz verfügbar.

- ROCO indicate surge suppressor circuit. R0=5~200Ω, C0=0.1~0.2μF, 200WV (400WV)] EPCR1201-2 is available as an optional surge suppressor.

Drehzahlregulierender Motor

Speed Adjustable Motor

■ 25W □ 80mm



Spezifikation / Specification Kontinuierliche Leistung / Continuous Rating

Modell / Model • Typen / Type Kabeltyp / Lead Wire Type	Ausgangsleistung Output Power	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Drehzahlregelungsbereich Speed Control Range r/min	zulässiges Drehmoment Allowance Torque		Startdrehmoment Starting Torque	Strom Current	Kapazität des Kondensators Capacitor
					1200r/min mN.m	90r/min mN.m			
Ritzelwelle Pinion Shaft	W	V	Hz				mN.m	A	μF
4IK25RGN-A	25	1ph 100	50 60	90~1400 90~1700	190	47	88	0.50 0.55	8.0
4IK25RGN-E	25	1ph 110 1ph 120	60	90~1700	190	50	105	0.45 0.50	7.0
4IK25RGN-C	25	1ph 220 1ph 230	50	90~1400	190	47	88	0.25 0.23	1.8
4IK25RGN-H	25	1ph 220 1ph 230	60	90~1700	190	45	88	0.23	1.8

● Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.

When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

● Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.

Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according to the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

● Getriebe und Zwischengetriebe sind separat erhältlich. ● Die □ des Motormodells bedeutet den Motor mit dem Klemmenkastentyp also mit dem Symbol (T).

Gearhead and mid-gearbox can be sold separately. Enter the code that represents the terminal box type (T) in the box (□) within the model name.

● Die □ des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses. The colored background indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite. □

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

The colored background □ indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

● Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchrondrehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

● Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 8N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 8N·m.

Winkel-Spiralkegelrad

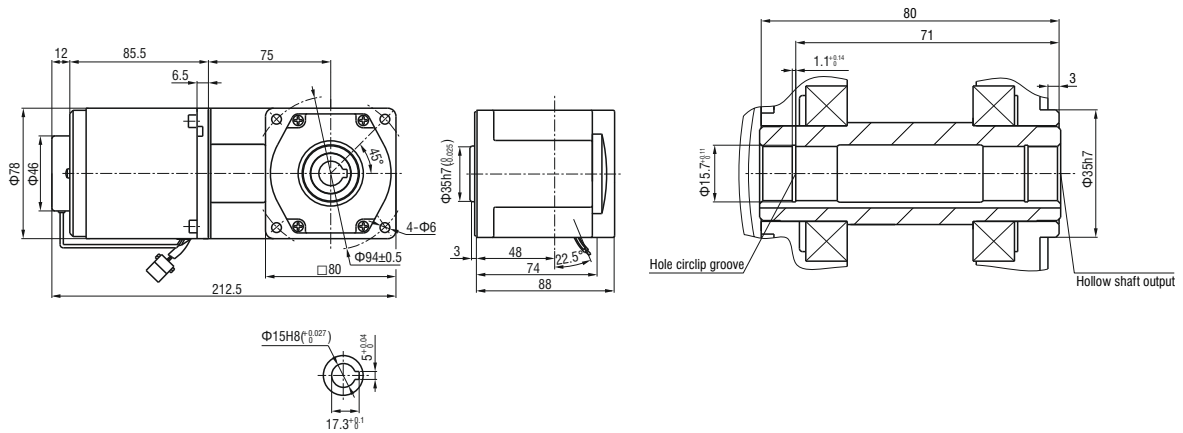
Spiral Bevel Right angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10	
4IK25RGN-A□ 4IK25RGN-E□ 4IK25RGN-C□ 4IK25RGN-H□	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	0.99	1.18	1.64	1.97	2.37	3.29	3.95	4.73	6.58	7.10	8.00	8.00	8.00	8.00	8.00	8.00	8.00
			10.1	12.1	16.8	20.1	24.2	33.5	40.3	48.3	67.1	72.5	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0
		60Hz	0.80	0.95	1.33	1.59	1.91	2.65	3.18	3.82	5.30	5.73	7.16	8.00	8.00	8.00	8.00	8.00	8.00
			8.12	9.74	13.5	16.2	19.5	27.1	32.5	39.0	54.1	58.4	73.0	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0	80.0

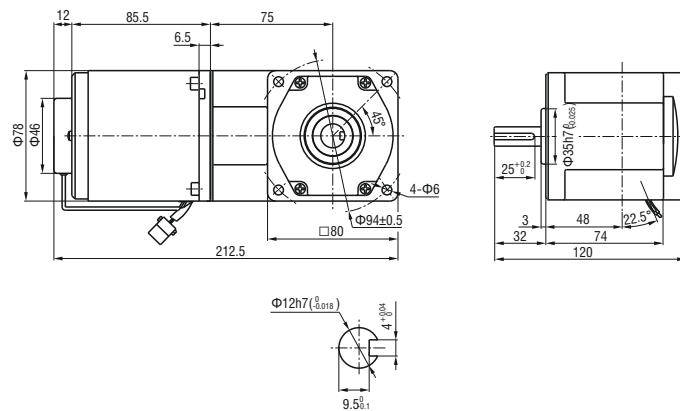
Motor Größe / Motor Size Chart

4IK25RGN-A□/4GN□RC 4IK25RGN-C□/4GN□RC
4IK25RGN-E□/4GN□RC 4IK25RGN-H□/4GN□RC



Hinweis: Der Anschluss ist für den zhongda Standard-Drehzahlregler vorgesehen / Note: The connector is for zhongda standard speed controller

4IK25RGN-A□/4GN□RT 4IK25RGN-C□/4GN□RT
4IK25RGN-E□/4GN□RT 4IK25RGN-H□/4GN□RT



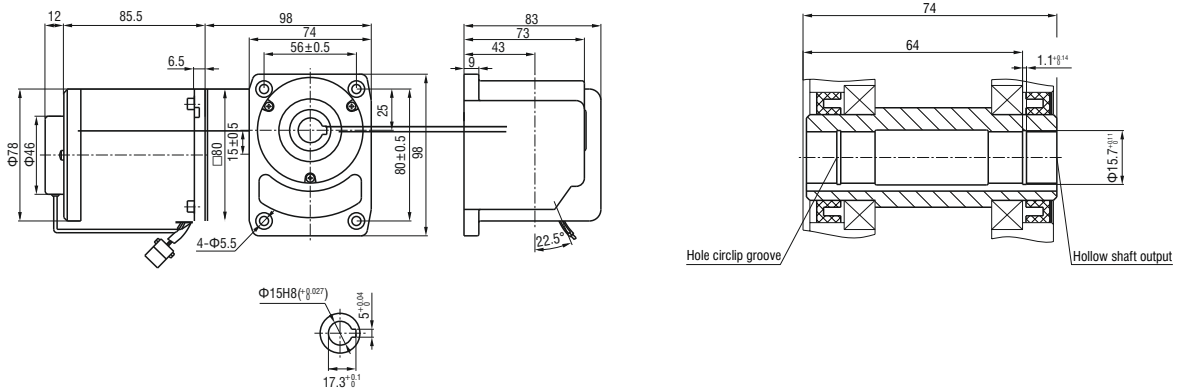
Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio		7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
	Drehzahl Speed r/min	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8	
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10	
4IK25RGN-A □ 4IK25RGN-E □ 4IK25RGN-C □ 4IK25RGN-H □	4GN □ RH 4GN □ RA	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	0.58	0.70	0.97	1.16	1.39	1.93	2.32	2.78	3.87	4.64	5.80	6.96	7.74	8.00	8.00	8.00
			60Hz	0.58	0.70	0.97	1.16	1.39	1.93	2.32	2.78	3.87	4.64	5.82	6.96	7.74	8.00	8.00	8.00
		50Hz	5.92	7.10	9.87	11.8	14.2	19.7	23.7	28.4	39.5	47.4	59.2	71.0	78.9	80.0	80.0	80.0	
		60Hz	5.92	7.10	9.87	11.8	14.2	19.7	23.7	28.4	39.5	47.4	59.2	71.0	78.9	80.0	80.0	80.0	

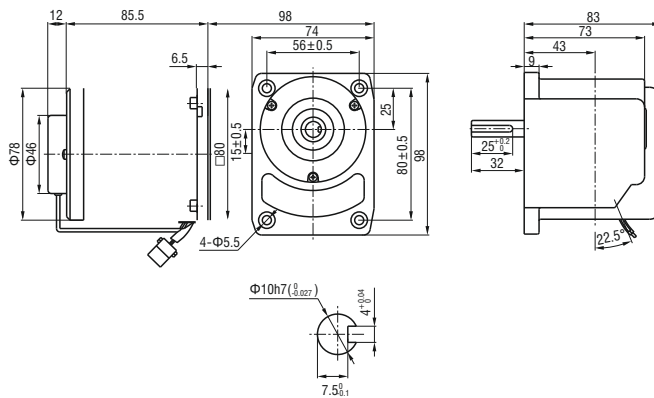
Motor Größe / Motor Size Chart

4IK25RGN-A □ / 4GN □ RH 4IK25RGN-C □ / 4GN □ RH
 4IK25RGN-E □ / 4GN □ RH 4IK25RGN-H □ / 4GN □ RH



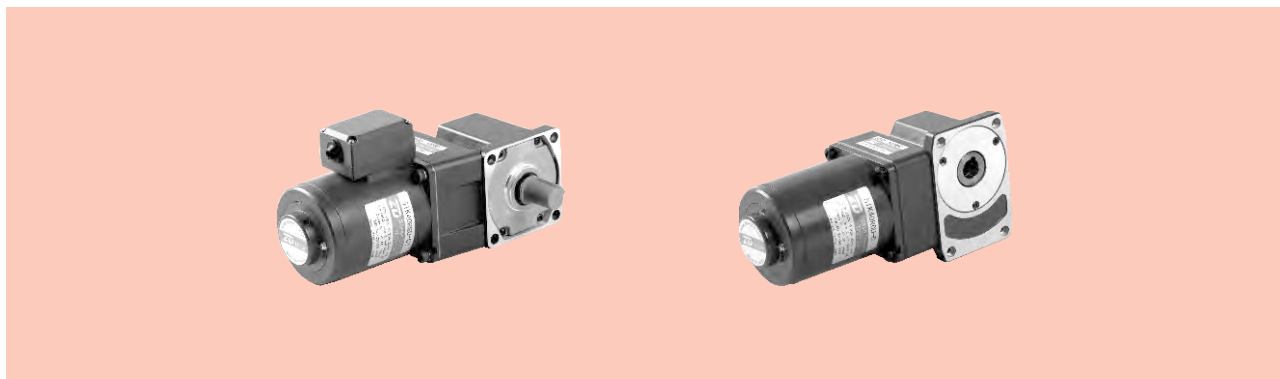
Hinweis: Der Anschluss ist für den zhongda Standard-Drehzahlregler vorgesehen / Note: The connector is for zhongda standard speed controller

4IK25RGN-A □ / 4GN □ RA 4IK25RGN-C □ / 4GN □ RA
 4IK25RGN-E □ / 4GN □ RA 4IK25RGN-H □ / 4GN □ RA



Drehzahlregulierender Motor Speed Adjustable Motor

■ 40W □ 90mm



■ Spezifikation / Specification Kontinuierliche Leistung / Continuous Rating

Modell / Model • Typen / Type Kabeltyp / Lead Wire Type	Ausgangsleistung Output Power	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Drehzahlregelungsbereich Speed Control Range r/min	zulässiges Drehmoment Allowance Torque		Startdrehmoment Starting Torque	Strom Current	Kapazität des Kondensators Capacitor
					1200r/min mN.m	90r/min mN.m			
Ritzelwelle Pinion Shaft	W	V	Hz				mN.m	A	µF
5IK40RGU-A	40	1ph 100	50 60	90~1400 90~1700	260	70	180	0.65 0.70	12
5IK40RGU-E	40	1ph 110 1ph 120	60	90~1700	260	65	180	0.55 0.60	8.0
5IK40RGU-C	40	1ph 220 1ph 230	50	90~1400	300	75	160	0.35 0.40	2.5
5IK40RGU-H	40	1ph 220 1ph 230	60	90~1700	230	70	145	0.35 0.40	2.5

● Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.

When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

● Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschilds.

Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according the label.

■ Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

● Getriebe und Zwischengetriebe sind separat erhältlich. ● Die □ des Motormodells bedeutet den Motor mit dem Klemmenkastentyp also mit dem Symbol (T).

Gearhead and mid-gearbox can be sold separately. Enter the code that represents the terminal box type (T) in the box (□) within the model name.

● Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses. The colored background indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite. (□)

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

The colored background (□) indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

● Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchrondrehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

● Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

Winkel-Spiralkegelrad

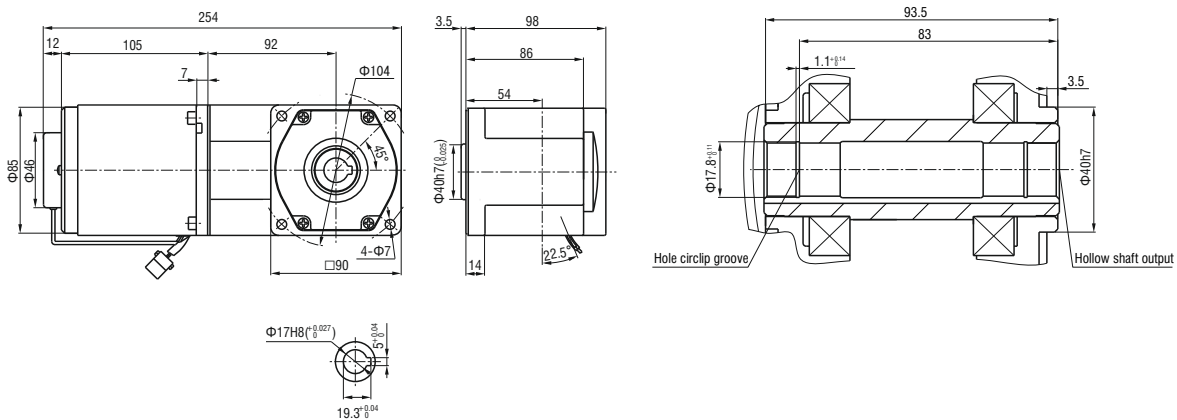
Spiral Bevel Right angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio		7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
	Drehzahl Speed r/min	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8	
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10	
5IK40RGU-A□ 5IK40RGU-E□ 5IK40RGU-C□ 5IK40RGU-H□ 5IK40RGU-S□	5GU □ RO 5GU □ RT	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	1.58	1.89	2.63	3.16	3.79	5.26	6.31	6.80	9.50	11.4	14.2	17.0	18.9	20.0	20.0	20.0
			60Hz	16.1	19.3	26.8	32.2	38.6	53.7	64.4	70.0	97.0	116	145	174	193	200	200	200
		50Hz	1.27	1.53	2.12	2.55	3.05	4.24	5.09	5.50	7.64	9.16	11.5	13.7	15.3	18.3	20.0	20.0	
			60Hz	13.0	15.6	21.6	26.0	31.2	43.3	51.9	56.1	77.9	93.5	117	140	156	187	200	200

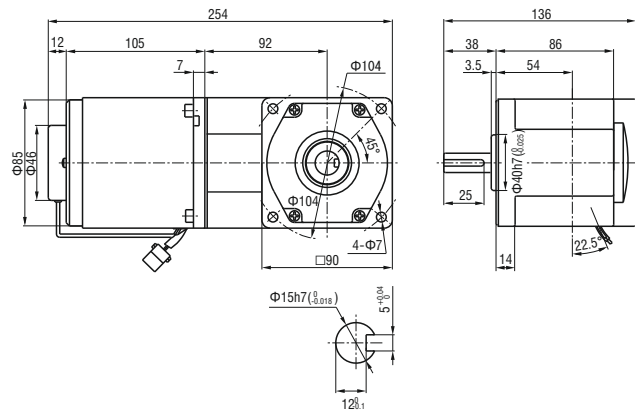
Motor Größe / Motor Size Chart

5IK40RGU-A□/5GU□RC 5IK40RGU-C□/5GU□RC
 5IK40RGU-E□/5GU□RC 5IK40RGU-H□/5GU□RC



Hinweis: Der Anschluss ist für den zhongda Standard-Drehzahlregler vorgesehen / Note: The connector is for zhongda standard speed controller

5IK40RGU-A□/5GU□RT 5IK40RGU-C□/5GU□RT
 5IK40RGU-E□/5GU□RT 5IK40RGU-H□/5GU□RT



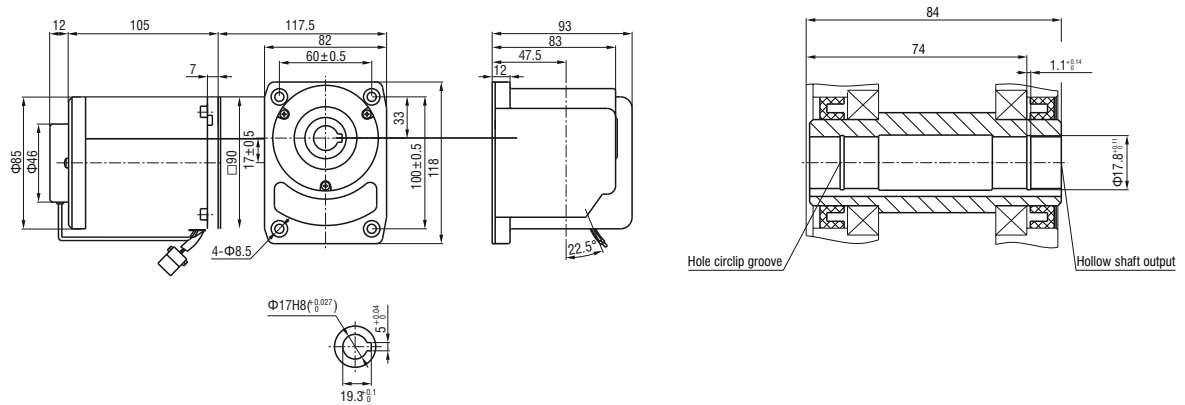
Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180		
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8	
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10		
5IK40RGU-A□ 5IK40RGU-E□ 5IK40RGU-C□ 5IK40RGU-H□ 5IK40RGU-S□	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	5GU □ RH	0.93	1.11	1.55	1.86	2.23	3.09	3.71	4.46	6.19	7.43	9.28	11.1	12.4	14.9	18.6	20.0	
			5GU □ RA	9.47	11.4	15.8	18.9	22.7	31.6	37.9	45.5	63.1	75.8	94.7	114	126	152	189	200	
		60Hz	5GU □ RH	0.75	0.90	1.25	1.50	1.80	2.50	2.99	3.59	4.99	5.99	7.49	8.98	9.98	12.0	15.0	18.0	
			5GU □ RA	7.64	9.17	12.7	15.3	18.3	25.5	30.6	36.7	50.9	61.1	76.4	91.7	102	122	153	183	

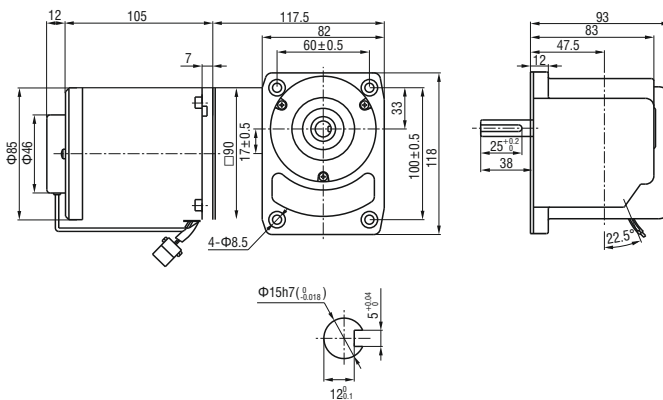
Motor Größe / Motor Size Chart

5IK40RGU-A□/5GU□RH 5IK40RGU-C□/5GU□RH
5IK40RGU-E□/5GU□RH 5IK40RGU-H□/5GU□RH



Hinweis: Der Anschluss ist für den zhongda Standard-Drehzahlregler vorgesehen / Note: The connector is for zhongda standard speed controller

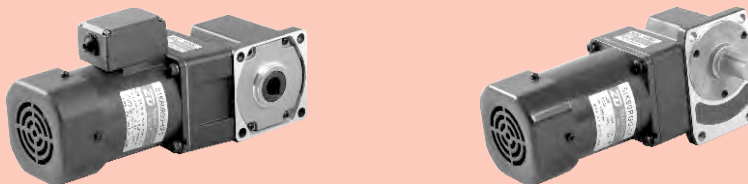
5IK40RGU-A□/5GU□RA 5IK40RGU-C□/5GU□RA
5IK40RGU-E□/5GU□RA 5IK40RGU-H□/5GU□RA



Drehzahlregulierender Motor

Speed Adjustable Motor

■ 60W □ 90mm



Spezifikation / Specification Kontinuierliche Leistung / Continuous Rating

Modell / Model • Typen / Type Kabeltyp / Lead Wire Type	Ausgangsleistung Output Power	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Drehzahlregelungsbereich Speed Control Range r/min	zulässiges Drehmoment Allowance Torque		Startdrehmoment Starting Torque	Strom Current	Kapazität des Kondensators Capacitor
					1200r/min mN.m	90r/min mN.m			
Ritzelwelle Pinion Shaft	W	V	Hz	r/min			mN.m	A	μF
5IK60RGU-AF	60	1ph 100	50	90~1400	460	140	265	1.00	20
				90~1700	490	160		1.10	
5IK60RGU-EF	60	1ph 110	60	90~1700	490	160	265	0.80	12
		1ph 120						0.85	
5IK60RGU-CF	60	1ph 220	50	90~1400	490	140	265	0.50	4.0
		1ph 230						0.55	
5IK60RGU-HF	60	1ph 220	60	90~1700	490	160	265	0.50	4.0
		1ph 230						0.55	

● Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.

When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

● Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.

Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according to the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

● Getriebe und Zwischengetriebe sind separat erhältlich. ● Die □ des Motormodells bedeutet den Motor mit dem Klemmenkastentyp also mit dem Symbol (T).

Gearhead and mid-gearbox can be sold separately. Enter the code that represents the terminal box type (T) in the box (□) within the model name.

● Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses. The colored background indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite. (□)

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

The colored background (□) indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

● Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchrondrehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

● Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

Winkel-Spiralkegelrad

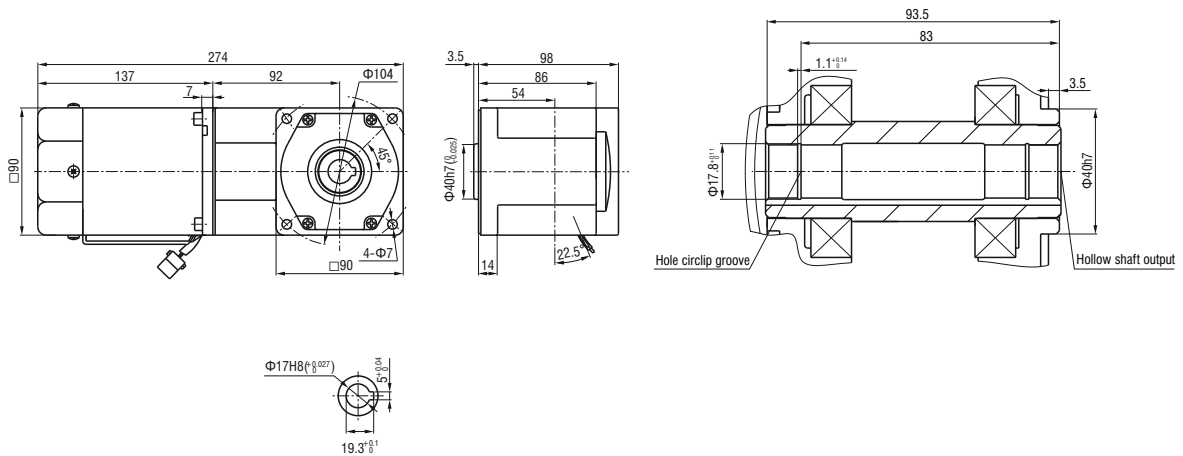
Spiral Bevel Right angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
			5IK60RGU-AF□ 5IK60RGU-EF□ 5IK60RGU-CF□ 5IK60RGU-HF□	5GU □ RC 5GU □ RT	50Hz 60Hz	200 240	166 200	120 144	100 120	83 100	60 72	50 60	41 50	30 36	25 30	20 24	16 20	15 18
	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz 60Hz	2.37 24.2	2.84 29.0	3.95 40.3	4.73 48.3	5.68 58.0	7.89 80.5	9.47 96.6	10.2 104	14.2 145	17.0 174	20.0 200	20.0 200	20.0 200	20.0 200	20.0 200	20.0 200

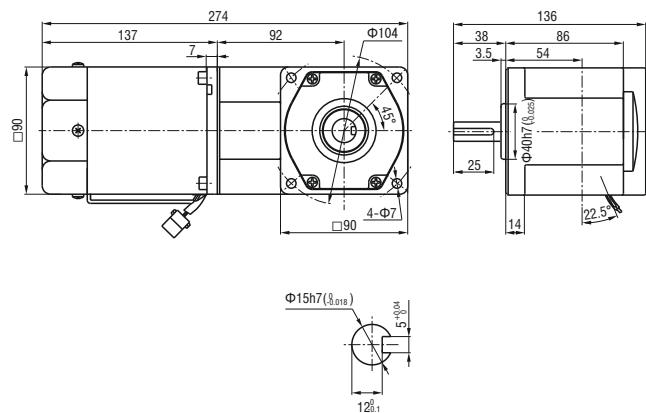
Motor Größe / Motor Size Chart

5IK60RGU-AF□/5GU□RC 5IK60RGU-CF□/5GU□RC
5IK60RGU-EF□/5GU□RC 5IK60RGU-HF□/5GU□RC



Hinweis: Der Anschluss ist für den zhongda Standard-Drehzahlregler vorgesehen / Note: The connector is for zhongda standard speed controller

5IK60RGU-AF□/5GU□RT 5IK60RGU-CF□/5GU□RT
5IK60RGU-EF□/5GU□RT 5IK60RGU-HF□/5GU□RT



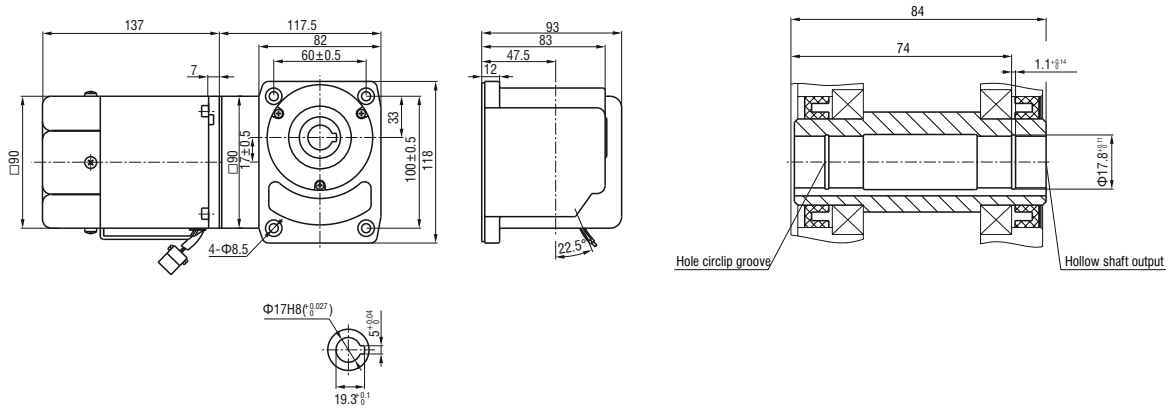
Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio		7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
	Drehzahl Speed r/min	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10
5IK60RGU-AF□ 5IK60RGU-EF□/5GU□RH 5IK60RGU-CF□/5GU□RA 5IK60RGU-HF□	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	1.39	1.67	2.32	2.78	3.34	4.64	5.57	6.68	9.28	11.1	13.9	16.7	18.6	20.0	20.0	20.0
			14.2	17.0	23.7	28.4	34.1	47.4	56.8	68.2	94.7	114	142	170	189	200	200	200
		60Hz	1.12	1.35	1.87	2.25	2.69	3.74	4.49	5.39	7.49	8.98	11.2	13.5	15.0	18.0	20.0	20.0
			11.5	13.7	19.1	22.9	27.5	38.2	45.8	55.0	76.4	91.7	115	137	153	183	200	200

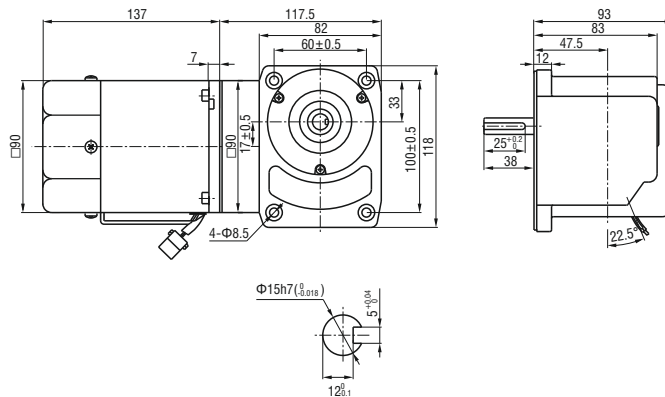
Motor Größe / Motor Size Chart

5IK60RGU-AF□/5GU□RH 5IK60RGU-CF□/5GU□RH
5IK60RGU-EF□/5GU□RH 5IK60RGU-HF□/5GU□RH



Hinweis: Der Anschluss ist für den zhongda Standard-Drehzahlregler vorgesehen / Note: The connector is for zhongda standard speed controller

5IK60RGU-AF□/5GU□RA 5IK60RGU-CF□/5GU□RA
5IK60RGU-EF□/5GU□RA 5IK60RGU-HF□/5GU□RA



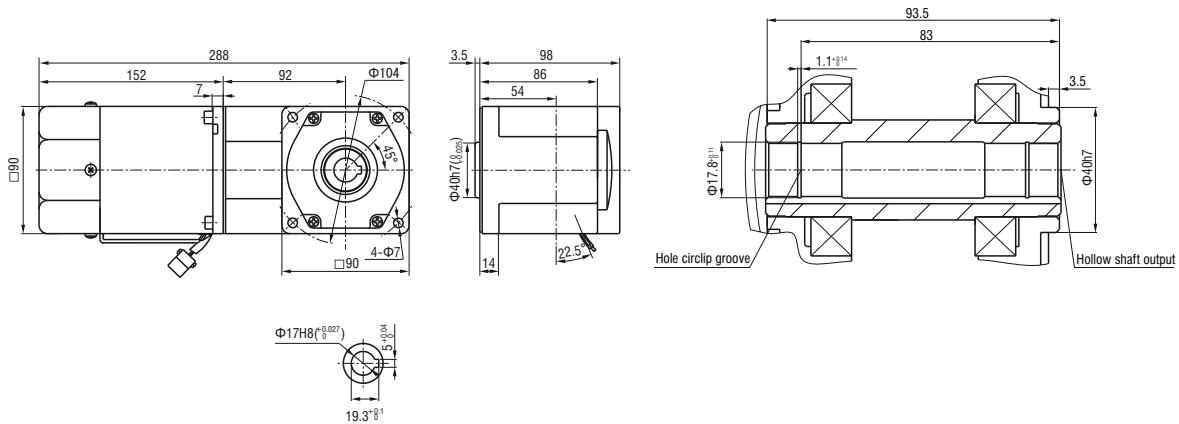
Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio		7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
	Drehzahl Speed r/min	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8	
5IK90RGU-AF□ 5IK90RGU-EF□ 5IK90RGU-CF□ 5IK90RGU-HF□		5GU □RC 5GU □RT	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	3.55	4.26	5.92	7.10	8.52	11.8	14.2	15.3	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
	60Hz			2.86	3.44	4.77	5.73	6.87	9.54	11.5	12.4	17.2	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0

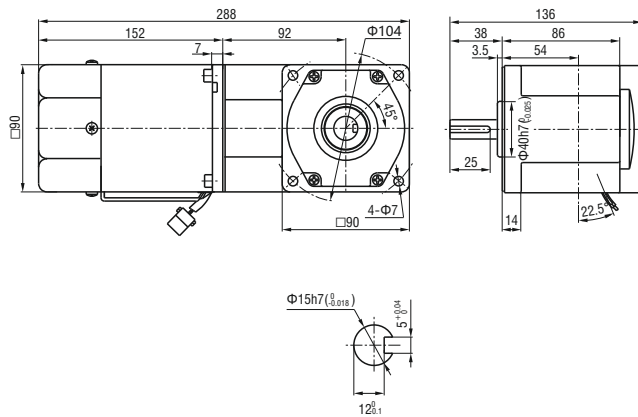
Motor Größe / Motor Size Chart

5IK90RGU-AF□/5GU□RC 5IK90RGU-CF□/5GU□RC
5IK90RGU-EF□/5GU□RC 5IK90RGU-HF□/5GU□RC



Hinweis: Der Anschluss ist für den zhongda Standard-Drehzahlregler vorgesehen / Note: The connector is for zhongda standard speed controller

5IK90RGU-AF□/5GU□RT 5IK90RGU-CF□/5GU□RT
5IK90RGU-EF□/5GU□RT 5IK90RGU-HF□/5GU□RT



Winkel-Schneckenrad

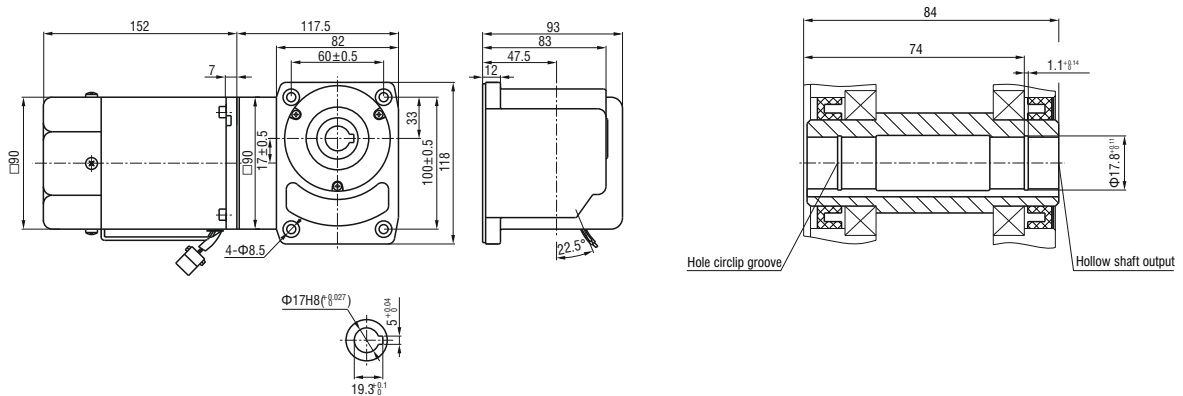
Worm Gear Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
			5IK90RGU-AF□ 5IK90RGU-EF□ 5IK90RGU-CF□ 5IK90RGU-HF□	5GU □ RH 5GU □ RA	50Hz 60Hz	200 240	166 200	120 144	100 120	83 100	60 72	50 60	41 50	30 36	25 30	20 24	16 20	15 18	12 15
Zulässiges Drehmoment Allowance Torque			2.09 21.3	2.51 25.6	3.48 35.5	4.18 42.6	5.01 51.1	6.96 71.0	8.35 85.2	10.0 102	13.9 142	16.7 170	20.0 204	20.0 200	20.0 200	20.0 200	20.0 200	20.0 200	20.0 200
			1.68 17.2	2.02 20.6	2.81 28.6	3.37 34.4	4.04 41.2	5.61 57.3	6.74 68.7	8.08 82.5	11.2 115	13.5 137	16.8 172	20.0 200	20.0 200	20.0 200	20.0 200	20.0 200	20.0 200

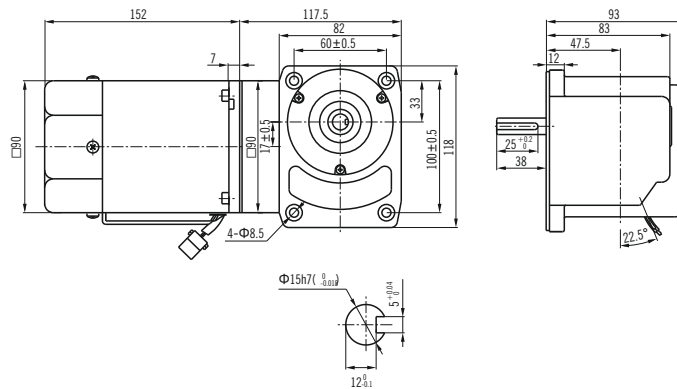
Motor Größe / Motor Size Chart

5IK90RGU-AF□/5GU□RH 5IK90RGU-CF□/5GU□RH
5IK90RGU-EF□/5GU□RH 5IK90RGU-HF□/5GU□RH



Hinweis: Der Anschluss ist für den zhongda Standard-Drehzahlregler vorgesehen / Note: The connector is for zhongda standard speed controller

5IK90RGU-AF□/5GU□RA 5IK90RGU-CF□/5GU□RA
5IK90RGU-EF□/5GU□RA 5IK90RGU-HF□/5GU□RA



Drehzahlregulierender Motor

Speed Adjustable Motor

■ 120W □ 90mm



Spezifikation / Specification Kontinuierliche Leistung / Continuous Rating

Modell / Model • Typen / Type Kabeltyp / Lead Wire Type	Ausgangsleistung Output Power	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Drehzahlregelungsbereich Speed Control Range r/min	zulässiges Drehmoment Allowance Torque		Startdrehmoment Starting Torque	Strom Current	Kapazität des Kondensators Capacitor
					1200r/min mN.m	90r/min mN.m			
Ritzelwelle Pinion Shaft	W	V	Hz	r/min	mN.m	mN.m	mN.m	A	μF
5IK120RGU-AF	120	1ph 100	60	90~1700	750	360	530	1.65	25
5IK120RGU-EF	120	1ph 110	60	90~1700	750	360	530	1.80	25
		1ph 120							
5IK120RGU-CF	120	1ph 220	50	90~1400	750	330	530	1.00	7.0
		1ph 230							
5IK120RGU-HF	120	1ph 220	60	90~1700	750	360	530	1.00	7.0
		1ph 230							

● Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.

When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

● Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.

Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according to the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

● Getriebe und Zwischengetriebe sind separat erhältlich. ● Die □ des Motormodells bedeutet den Motor mit dem Klemmenkastentyp also mit dem Symbol (T).

Gearhead and mid-gearbox can be sold separately. Enter the code that represents the terminal box type (T) in the box (□) within the model name.

● Die (□) des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses. The colored background indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite. (□)

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

The colored background (□) indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

● Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchrondrehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Untersetzungsverhältnis

dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

● Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

Winkel-Spiralkegelrad

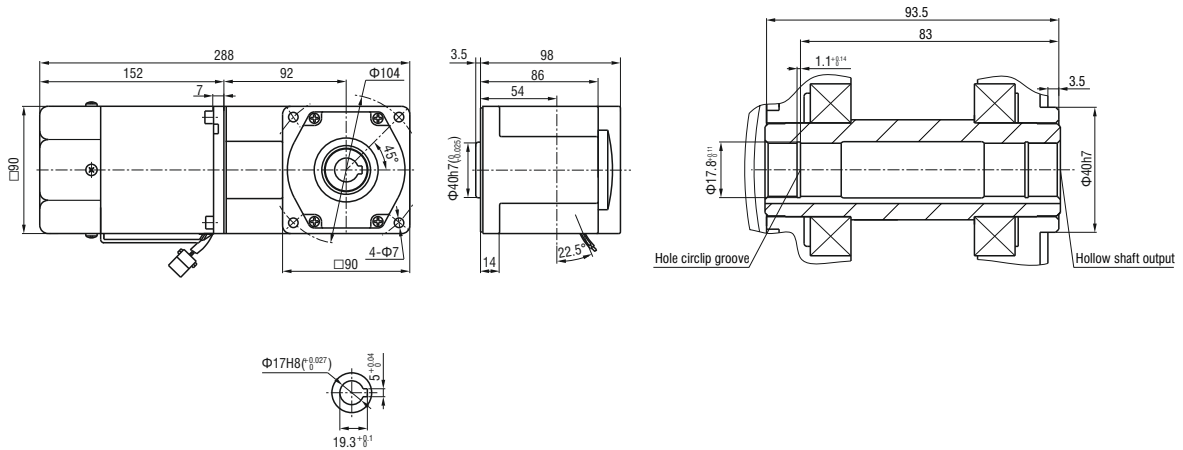
Spiral Bevel Right angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	Drehzahl Speed r/min	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180			
			50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8		
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10			
5IK120RGU-AF□ 5IK120RGU-EF□ 5IK120RGU-CF□ 5IK120RGU-HF□	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	4.73	5.68	7.89	9.47	11.4	15.8	18.9	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	
			48.3	58.0	80.5	96.6	116	161	193	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200
		60Hz	3.82	4.58	6.36	7.64	9.16	12.7	15.3	16.5	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
			39.0	46.7	64.9	77.9	93.5	130	156	168	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200	200

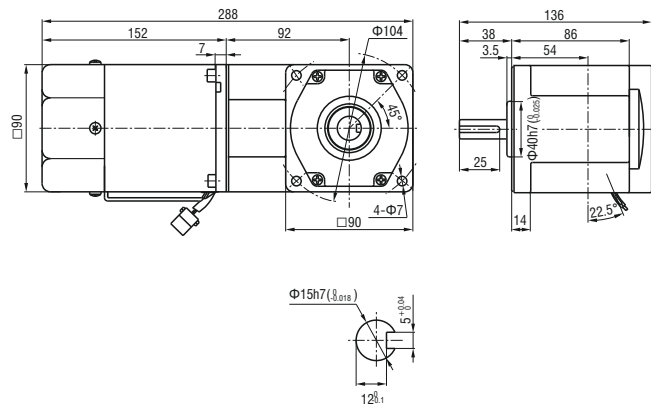
Motor Größe / Motor Size Chart

5IK120RGU-AF□/5GU□RC 5IK120RGU-CF□/5GU□RC
5IK120RGU-EF□/5GU□RC 5IK120RGU-HF□/5GU□RC



Hinweis: Der Anschluss ist für den zhongda Standard-Drehzahlregler vorgesehen / Note: The connector is for zhongda standard speed controller

5IK120RGU-AF□/5GU□RT 5IK120RGU-CF□/5GU□RT
5IK120RGU-EF□/5GU□RT 5IK120RGU-HF□/5GU□RT



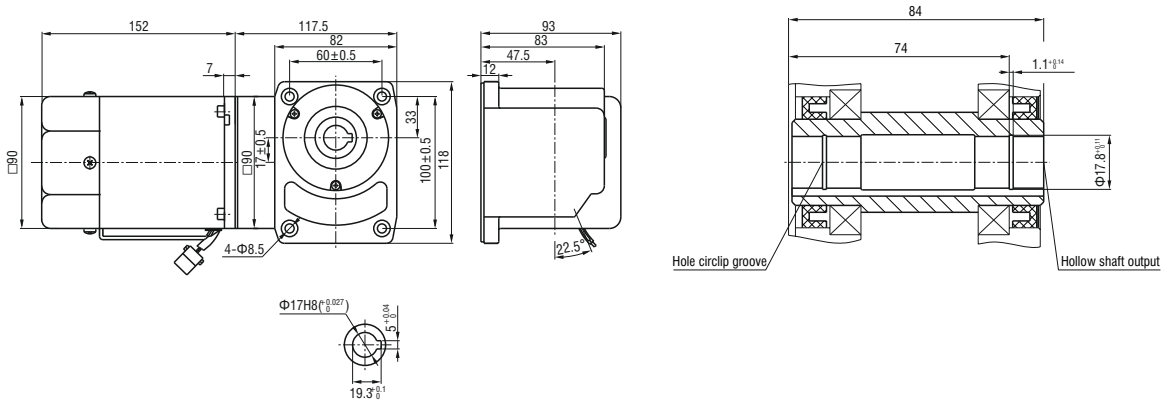
Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180					
		Drehzahl Speed r/min		50Hz		60Hz		50Hz		60Hz		50Hz		60Hz		50Hz		60Hz				
5IK120RGU-AF□ 5IK120RGU-EF□ 5IK120RGU-CF□ 5IK120RGU-HF□	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	5GU □ RH 5GU □ RA	50Hz		2.78	3.34	4.64	5.57	6.68	9.28	11.1	13.4	18.6	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0			
			60Hz		28.4	34.1	47.4	56.8	68.2	94.7	114	136	189	200	200	200	200	200	200	200	200	
			50Hz		2.25	2.69	3.74	4.49	5.39	7.49	8.98	10.8	15.0	18.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
			60Hz		22.9	27.5	38.2	45.8	55.0	76.4	91.7	110	153	183	200	200	200	200	200	200	200	200

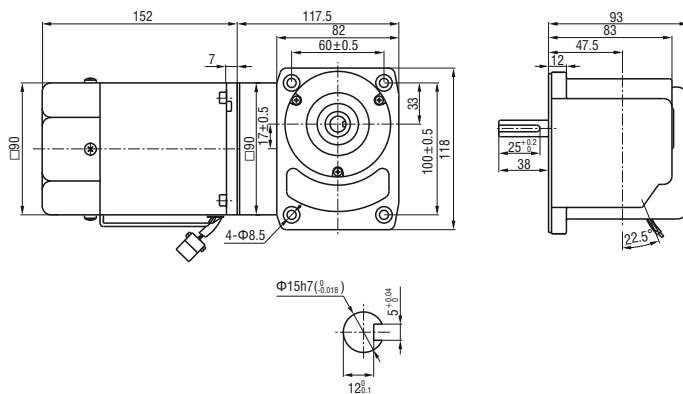
Motor Größe / Motor Size Chart

5IK120RGU-AF□/5GU□RH 5IK120RGU-EF□/5GU□RH	5IK120RGU-CF□/5GU□RH 5IK120RGU-HF□/5GU□RH
--	--



Hinweis: Der Anschluss ist für den zhongda Standard-Drehzahlregler vorgesehen / Note: The connector is for zhongda standard speed controller

5IK120RGU-AF□/5GU□RA 5IK120RGU-EF□/5GU□RA	5IK120RGU-CF□/5GU□RA 5IK120RGU-HF□/5GU□RA
--	--



Winkel-Spiralkegelrad

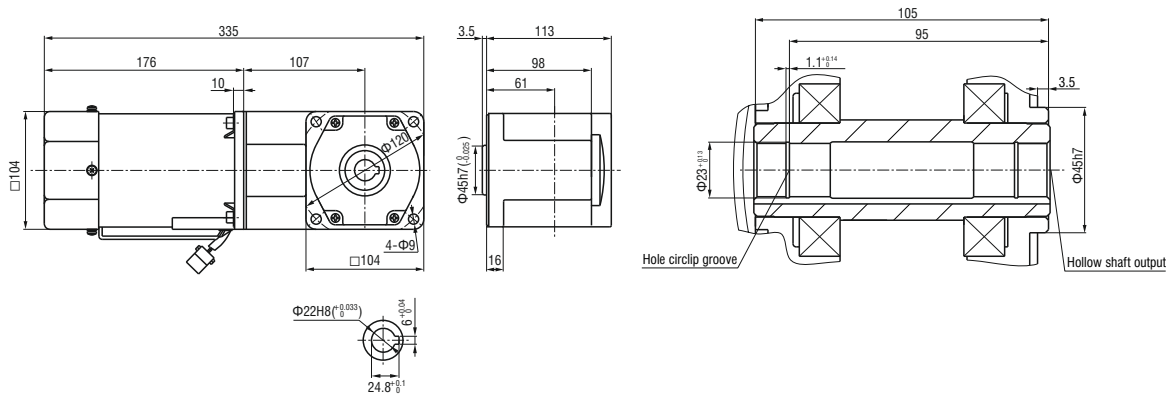
Spiral Bevel Right angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio		7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
	Drehzahl Speed r/min	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8	
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10	
6IK120RGU-AF□ 6IK120RGU-EF□ 6IK120RGU-CF□ 6IK120RGU-HF□	6GU□RC 6GU□RT	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	4.26	5.68	7.89	9.47	11.4	15.8	18.9	22.7	28.4	34.1	42.6	51.1	56.8	60.0	60.0	60.0
			60Hz	3.44	4.58	6.36	7.64	9.16	12.7	15.3	18.3	22.9	27.5	34.4	41.2	45.8	55.0	60.0	60.0
			50Hz	43.5	58.0	80.5	96.6	116	161	193	232	290	348	435	522	580	600	600	600
			60Hz	35.1	46.7	64.9	77.9	93.5	130	156	187	234	280	351	421	467	561	600	600

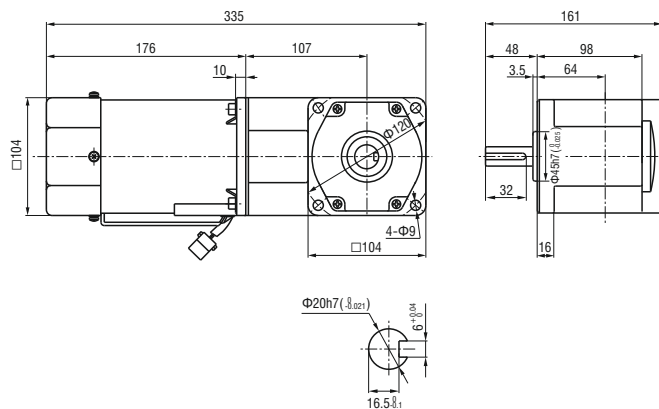
Motor Größe / Motor Size Chart

6IK120RGU-AF□/6GU□RC 6IK120RGU-CF□/6GU□RC
6IK120RGU-EF□/6GU□RC 6IK120RGU-HF□/6GU□RC



Hinweis: Der Anschluss ist für den zhongda Standard-Drehzahlregler vorgesehen / Note: The connector is for zhongda standard speed controller

6IK120RGU-AF□/6GU□RT 6IK120RGU-CF□/6GU□RT
6IK120RGU-EF□/6GU□RT 6IK120RGU-HF□/6GU□RT



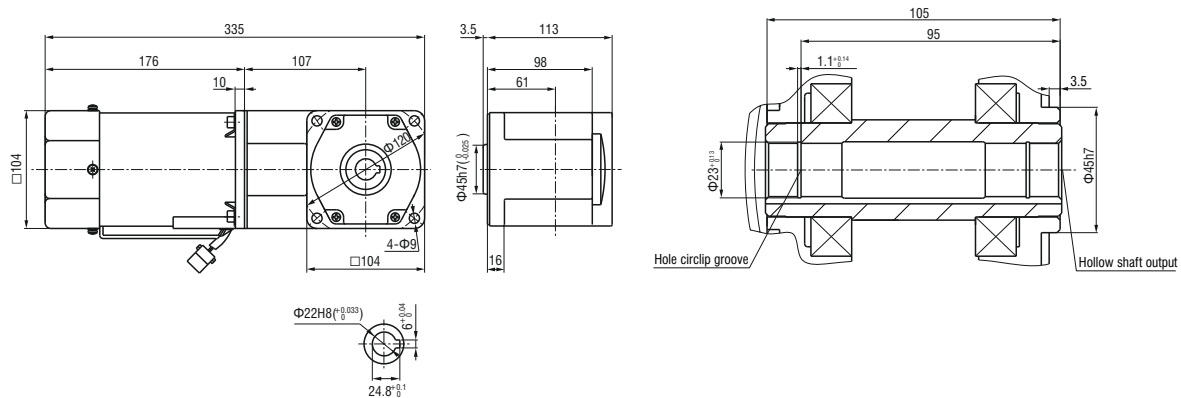
Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio		7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
	Drehzahl Speed r/min	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8	
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10	
6IK140RGU-AF□ 6IK140RGU-EF□ 6IK140RGU-CF□ 6IK140RGU-HF□	6GU □ RC 6GU □ RT	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	4.97	6.63	9.21	11.0	13.3	18.4	22.1	26.5	33.1	39.8	49.7	59.6	60.0	60.0	60.0	60.0
			60Hz	4.01	5.34	7.42	8.91	10.7	14.8	17.8	21.4	26.7	32.1	40.1	48.1	53.4	60.0	60.0	60.0

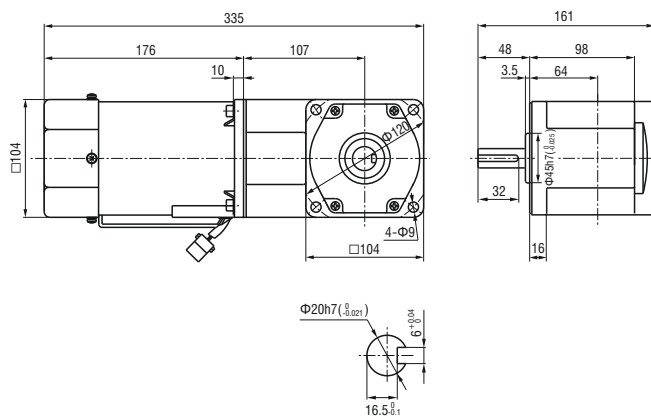
Motor Größe / Motor Size Chart

6IK140RGU-AF□/6GU□RC 6IK140RGU-CF□/6GU□RC
6IK140RGU-EF□/6GU□RC 6IK140RGU-HF□/6GU□RC



Hinweis: Der Anschluss ist für den zhongda Standard-Drehzahlregler vorgesehen / Note: The connector is for zhongda standard speed controller

6IK140RGU-AF□/6GU□RT 6IK140RGU-CF□/6GU□RT
6IK140RGU-EF□/6GU□RT 6IK140RGU-HF□/6GU□RT



Drehzahlregulierender Motor

Speed Adjustable Motor

■ 200W □ 104mm



Spezifikation / Specification Kontinuierliche Leistung / Continuous Rating

Modell / Model • Typen / Type Kabeltyp / Lead Wire Type	Ausgangsleistung Output Power	Spannung Voltage	Frequenz Frequency	Drehzahlregelungsbereich Speed Control Range r/min	zulässiges Drehmoment Allowance Torque		Startdrehmoment Starting Torque	Strom Current	Kapazität des Kondensators Capacitor
					1200r/min mN.m	90r/min mN.m			
Ritzelwelle Pinion Shaft	200	1ph 220	50	90~1400	920	500	1000	1.40	10
		1ph 230							
6IK200RGU-CF	200	1ph 220	60	90~1700	920	500	1000	1.40	10
		1ph 230							

● Wenn der Motor unter verschiedenen Sicherheitsstandards zugelassen ist, ist der Modellname auf dem Typenschild der genehmigte Modellname.

When the motor is approved under various safety standards, the model name on the nameplate is the approved model name.

● Hinweis: "-A" bedeutet die Spannung 110V, der Kondensatorwert ist entsprechend der Bezeichnung des Typenschildes.

Note: "-A" it means the voltage 110V, the assembly capacitor value it is according the label.

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

● Getriebe und Zwischengetriebe sind separat erhältlich. ● Die □ des Motormodells bedeutet den Motor mit dem Klemmenkastentyp also mit dem Symbol (T).

Gearhead and mid-gearbox can be sold separately. Enter the code that represents the terminal box type (T) in the box (□) within the model name.

● Die □ des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses. The colored background indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite. □

Enter the gear ratio in the box (□) within the model name.

The colored background □ indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.

● Die Drehzahl wird berechnet, indem die Synchrdrehzahl (50 Hz: 1500 U / min, 60 Hz: 1800 U / min) des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.

The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed (50Hz: 1500r/min, 60Hz: 1800r/min) by the gear ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.

● Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 60N·m.

To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 60N·m.

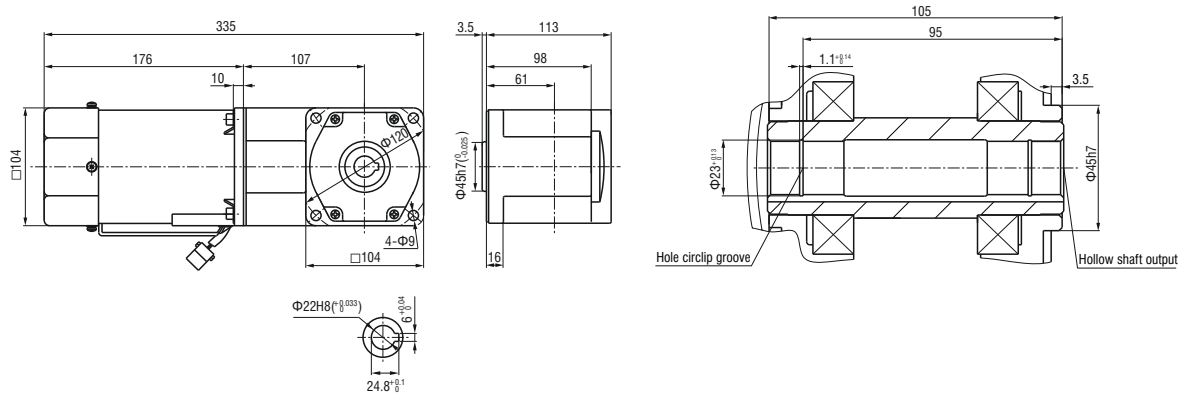
Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right angle

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio		7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
	Drehzahl Speed r/min	50Hz	200	166	120	100	83	60	50	41	30	25	20	16	15	12	10	8	
		60Hz	240	200	144	120	100	72	60	50	36	30	24	20	18	15	12	10	
6IK200RGU-AF□ 6IK200RGU-EF□ 6IK200RGU-CF□ 6IK200RGU-HF□ 6IK200RGU-SF□	6GU □ RC 6GU □ RT	Zulässiges Drehmoment Allowance Torque	50Hz	9.28	11.1	13.9	16.7	20.1	25.2	30.3	36.3	50.4	60.0	60.0	60.0	60.0	60.0	60.0	60.0
			60Hz	7.49	8.98	11.2	13.5	16.2	20.3	24.4	29.3	40.7	48.8	60.0	60.0	60.0	60.0	60.0	60.0
			50Hz	94.7	114	142	171	205	257	30.9	370	515	600	600	600	600	600	600	600
			60Hz	76.4	91.7	115	138	165	207	249	299	415	498	600	600	600	600	600	600

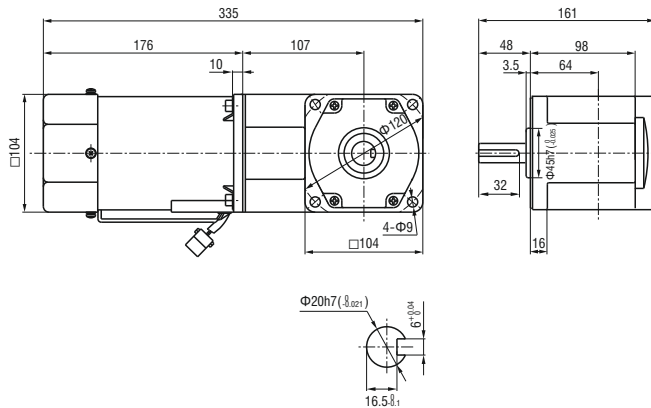
Motor Größe / Motor Size Chart

6IK200RGU-AF□/6GU□RC 6IK200RGU-CF□/6GU□RC
6IK200RGU-EF□/6GU□RC 6IK200RGU-HF□/6GU□RC

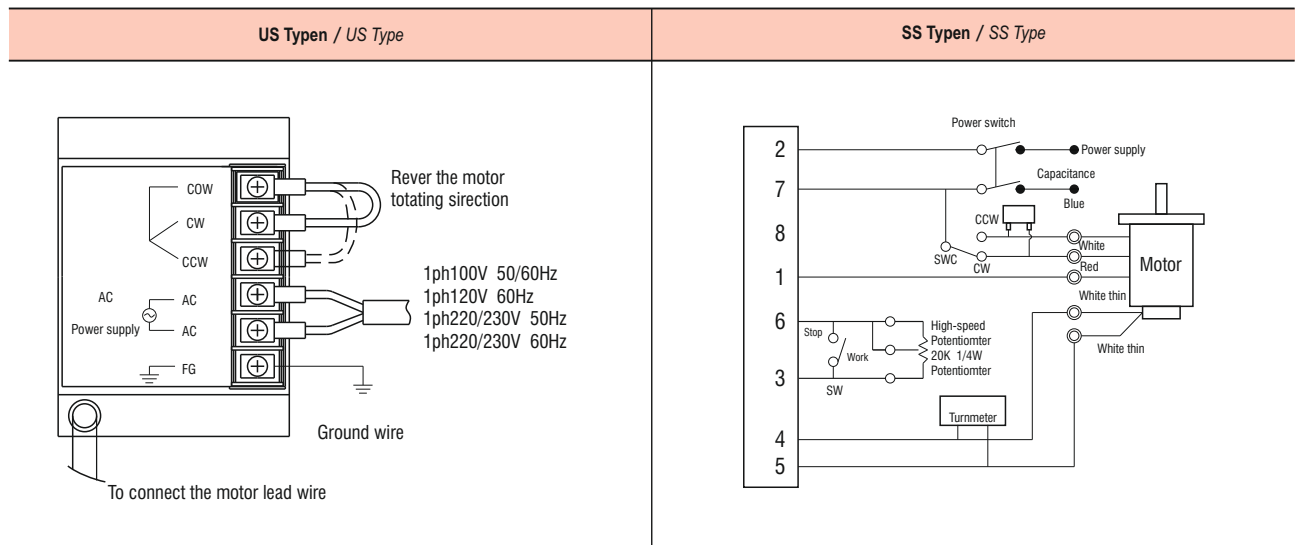


Hinweis: Der Anschluss ist für den zhongda Standard-Drehzahlregler vorgesehen / Note: The connector is for zhongda standard speed controller

6IK200RGU-AF□/6GU□RT 6IK200RGU-CF□/6GU□RT
6IK200RGU-EF□/6GU□RT 6IK200RGU-HF□/6GU□RT



Schaltplan / Wiring Diagram



Drehzahlregulierender Motor

Speed Adjustable Motor

Controller Type Designation Method

ZD

ZD motor shorthand

F

Model

F: Panel type

K: Built in

M: Panel brake

200

6W-200W

Adjustable speed motor power

Code: 6W-200W

E

Voltage

E: 220V Single-phase 220V

A: 110V Single-phase 110V



Branch model

Controller Performance Parameter

Model	ZDF□□E	ZDF□□A	ZDK200E	ZDK200A
Installation method	Panel type		Built in	
Supply voltage	Single-phase 220V	Single-phase 110V	Single-phase 220V	Single-phase 110V
Power frequency	50Hz/60Hz			
Applicable motor type	Speed regulating motor			
Run capacitor	Built in (Built-in controller)		External (Placed in the motor package, the user needs to connect)	
Motion control function	Panel or external switch operation control, speed control, slow acceleration, slow deceleration		External switch operation control, speed control, slow acceleration, slow deceleration, fast stop, 4 speed	
Speed regulation	"▲" and "▼" panel button, knob		"▲" and "▼" panel button, knob, 0-10V analog quantity	
Speed range	90-3000r/min (The user can be set according to the motor parameters, power frequency, use need)			
Use environment	Ambient temperature: ~ +45°C -10°C (No icing) Humidity: 85%RH (No frost)			

Controller Performance Parameter

Category Supply Voltage Motor Power	ZDF Series Plate Type Speed Regulator		ZDK Series Built-in Controller	
	220V	110V	220W	110V
6W	ZDF06E	ZDF06A	ZDK06E	ZDK06A
15W	ZDF15E	ZDF15A	ZDK15E	ZDK15A
25W	ZDF25E	ZDF25A	ZDK25E	ZDK25A
40W	ZDF40E	ZDF40A	ZDK40E	ZDK40A
60W	ZDF60E	ZDF60A	ZDK60E	ZDK60A
90W	ZDF90E	ZDF90A	ZDK90E	ZDK90A
120W	ZDF120E	ZDF120A	ZDK120E	ZDK120A
140W	ZDF140E	ZDF140A	ZDK140E	ZDK140A
200W	ZDF200E	ZDF200A	ZDK200E	ZDK200A

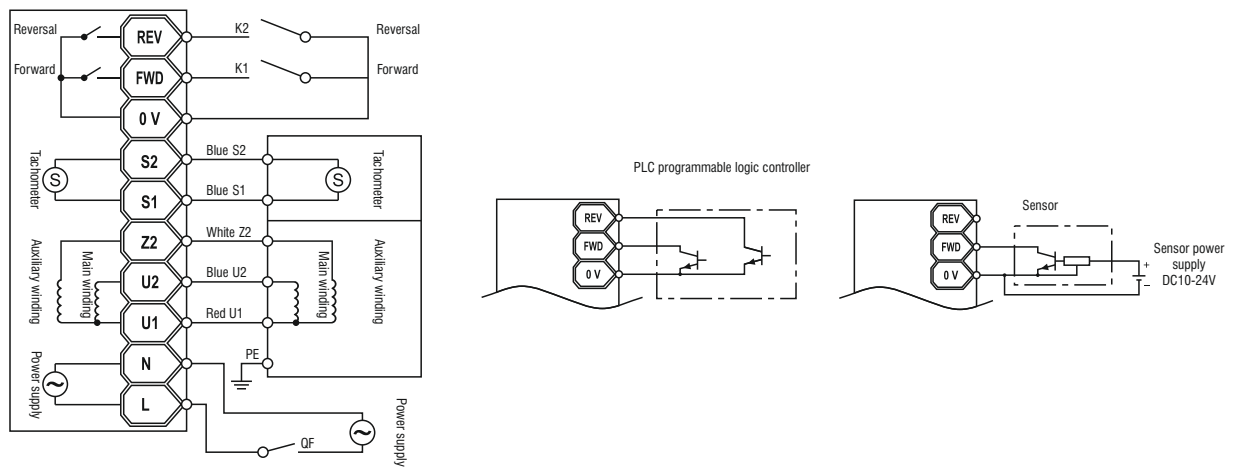
Panel Type Speed Regulator



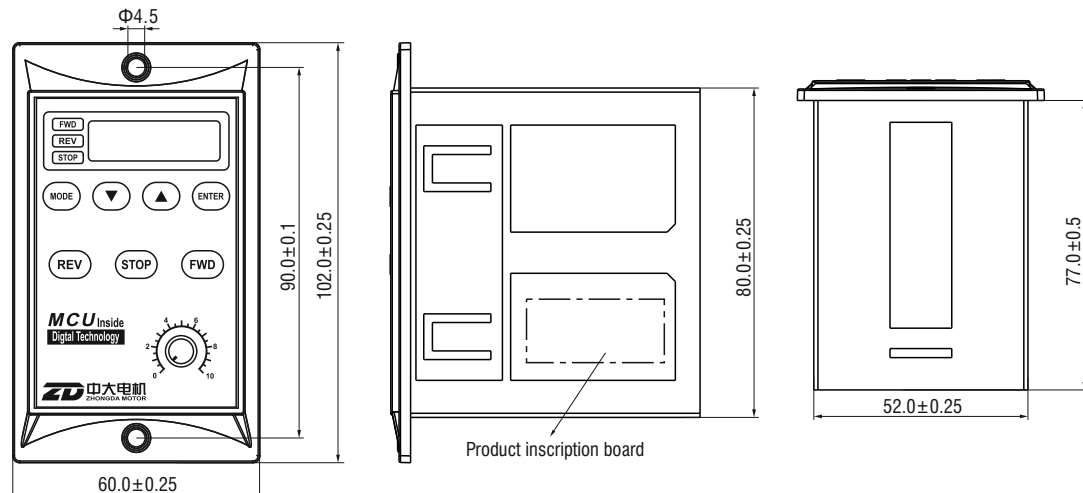
Panel Features

- Adopt MCU digital control technology, feature rich, excellent performance.
- The display menu options, modify the settings conveniently.
- According to the user needs to display display magnification, automatic conversion display target value.
- It can realize the slow acceleration, deceleration.
- Operation, external switch control panel.
- Automatic matching of maximum speed-speed control panel knob, convenient and safe.
- The built-in running capacitor.
- The blocking protection function, prevent blockage due to burn motor, speed governor.

Panel Type Controller Connection Diagram



Panel Controller Installation Specifications



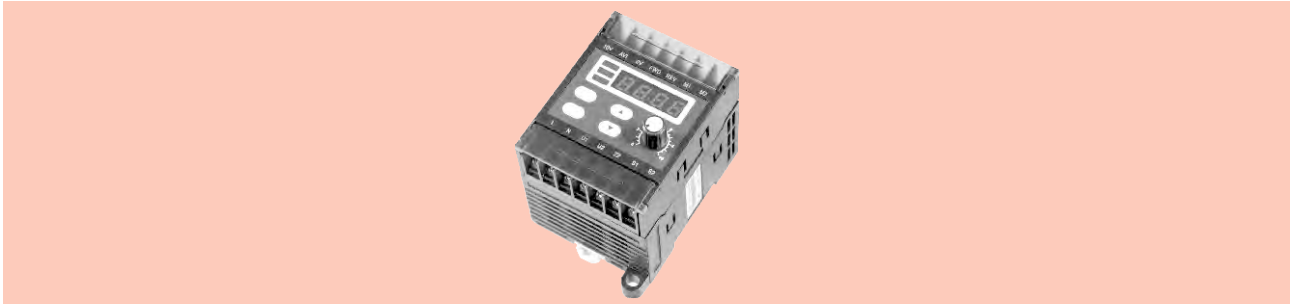
■ Panel Controller Menu

● Menu modification:

Note: in order to ensure safety, F-05, F-29 parameters must be modified in the motor to stop the state, otherwise unable to, the screen display "Err".

■ Panel Speed Control Menu List:

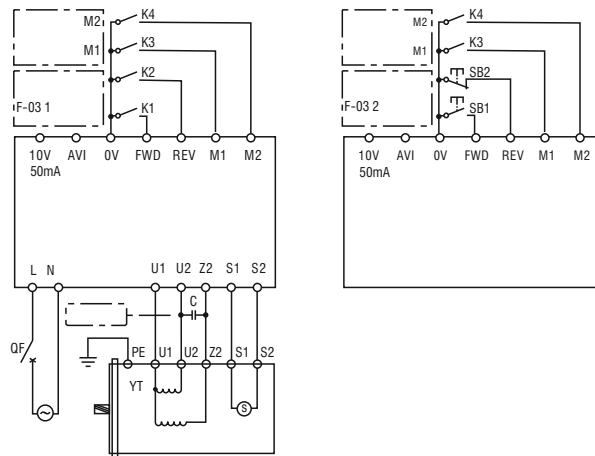
Built In Controller



Built In Features

- Adopt MCU digital control technology, feature rich, excellent performance.
- The display menu options, modify the settings conveniently.
- Can be based on user needs to set the display magnification display, automatic conversion display target value.
- It can realize the slow acceleration, deceleration, speed, quick stop 4 complex motion control.
- The external control switch, 0-10V analog control.
- The analog quantity control can automatically match the highest speed, convenient control and safety regulation.
- The blocking protection function, prevent blockage due to burn motor, speed governor. (this feature can be protected against overload, but can not protect the non blocking overload)

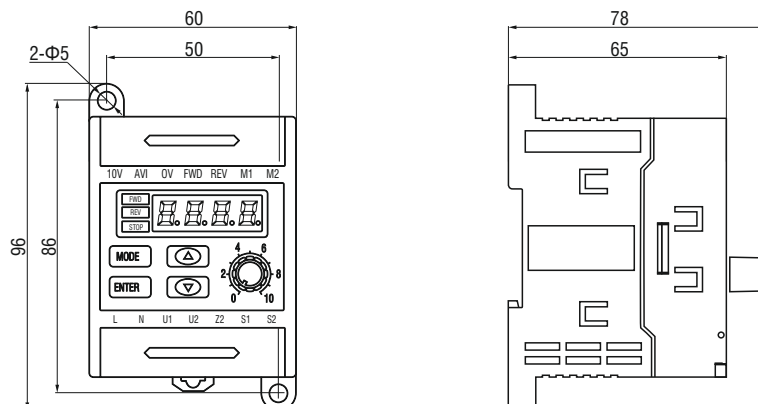
Built-in Controller Connection Diagram



● QF circuit breaker specification sheet

Supply Voltage	Motor Power	QF Current Specification
220V	6~90W	1A
220V	120~200W	2A
110V	6~90W	2A
110V	120~200W	4A

Built-in Controller Installation Specifications



■ Built-in Controller Menu

● Menu modification:

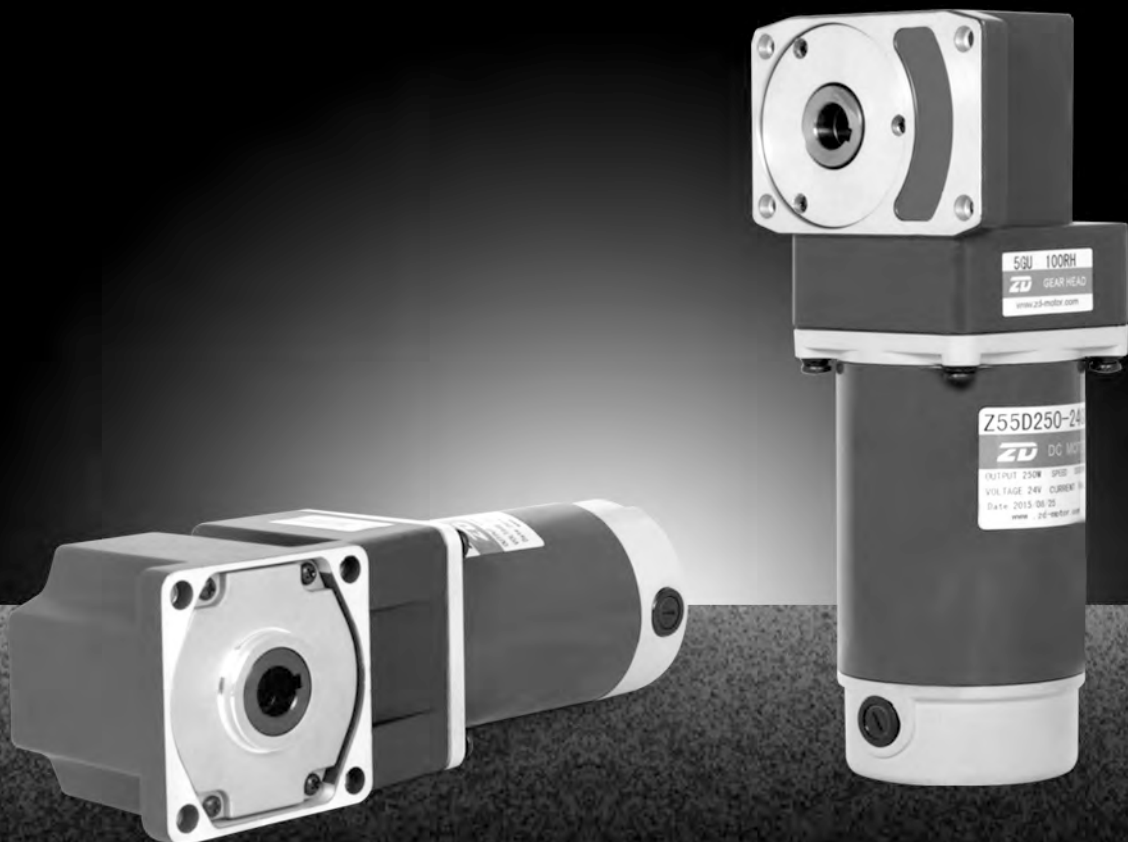
Note: in order to ensure safety, F-03, F-05, F-29 parameters must be modified in the motor to stop the state, otherwise unable to, the screen display "Err".

■ Built-in Speed Control Menu List:

AC & DC
RIGHT
ANGLE GEAR MOTOR

096-112
ZD LEADER

DC Getriebemotor
DC Gear Motor



Beschreibung - Modell / Description Of Motor Model

Z 5(5) D 60 - 24 GU - 30S
 ① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦

①	Firma / Company	ZD MOTOR / ZD MOTOR			
②	Modell & Dimension / Model & Dimension				
	Code / Code	4	5	5(5)	6
	Motorbefestigungsflansch mm / Mounting flange mm	80×80	90×90	90×90	100×100
	Gehäusedurchmesser / Case dimension	80	80	90	90
③	Motorentyp / Motor type	D: DC Motor / DC motor			
④	Leistung / Output power	(Beispiel Example) 60:60W			
⑤	Spannung / Voltage	((Beispiel Example) 24:24V			
⑥	Motorwelle Typen Shape of motor shaft	GN Ritzelwelle / GN: General helical gear	A1: Keilnut / A1: Milling keyway		
		GU Ritzelwelle / GU: Reinforced helical gear	A: flache Art / A: Flat type		
⑦	Drehzahl Speed	((Beispiel Example) 30S:3000RPM			

Hinweis: Wir verwenden M, um die Bremse zu symbolisieren, z. B. Z5D60-24GU-30S-M, die Bremsspannung ist die gleiche wie die Nennspannung des Motors. Motortyp kann als ein Gehäusedurchmesser von 80 mm, GU-Typ, Nennspannung 24VDC, Nennleistung 60W, Nenndrehzahl von 3000RPM, mit Bremse-24VDC interpretiert werden.

Note: we use M to symbolise the brake, such as Z5(5)D60-24GU-30S-M, the brake voltage is the same as the rated voltage of the motor, Type of motor can be interpreted as a case diameter of 90mm, GU type, rated voltage 24VDC, rated power 60W, rated speed of 3000RPM, with brake 24VDC.

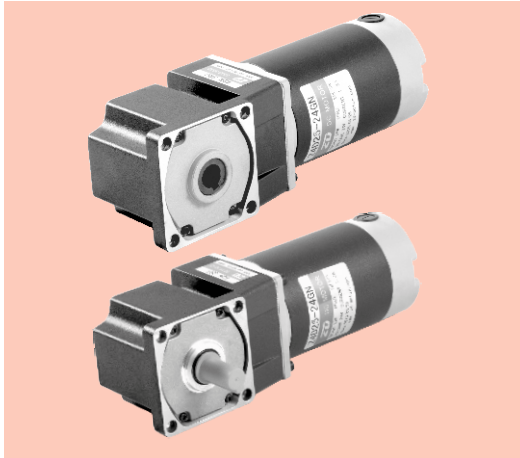
Getriebe / Gearbox

5 GN 50 RH
 ① ② ③ ④

①	Getriebe Größe / Gearbox size	4: 80mm 5: 90mm 6: 104mm
②	Getriebewelle Typen / Gear shaft type	GN: GN Ritzelwelle / GN pinion shaft GU: GU Ritzelwelle / GU pinion shaft
③	Untersetzung / Gear ratio	z.B. 1: 50 / for example 1: 50 10x nur für das Zwischenuntersetzungsverhältnis von 1:10 Getriebe 10x denotes the decimal gearhead of ratio 1:10
④	Art der Abtriebswelle Type of output shaft	RH : Schneckenrad Hohlwelle / Hollow worm shaft RA : Schneckenwelle / Worm output shaft RC : Spiralkegelrad Hohlwelle / Spiral bevel hollow shaft RT : Spiralkegelradwelle / Spiral bevel output shaft

Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right Angle

■ 25W □ 80mm



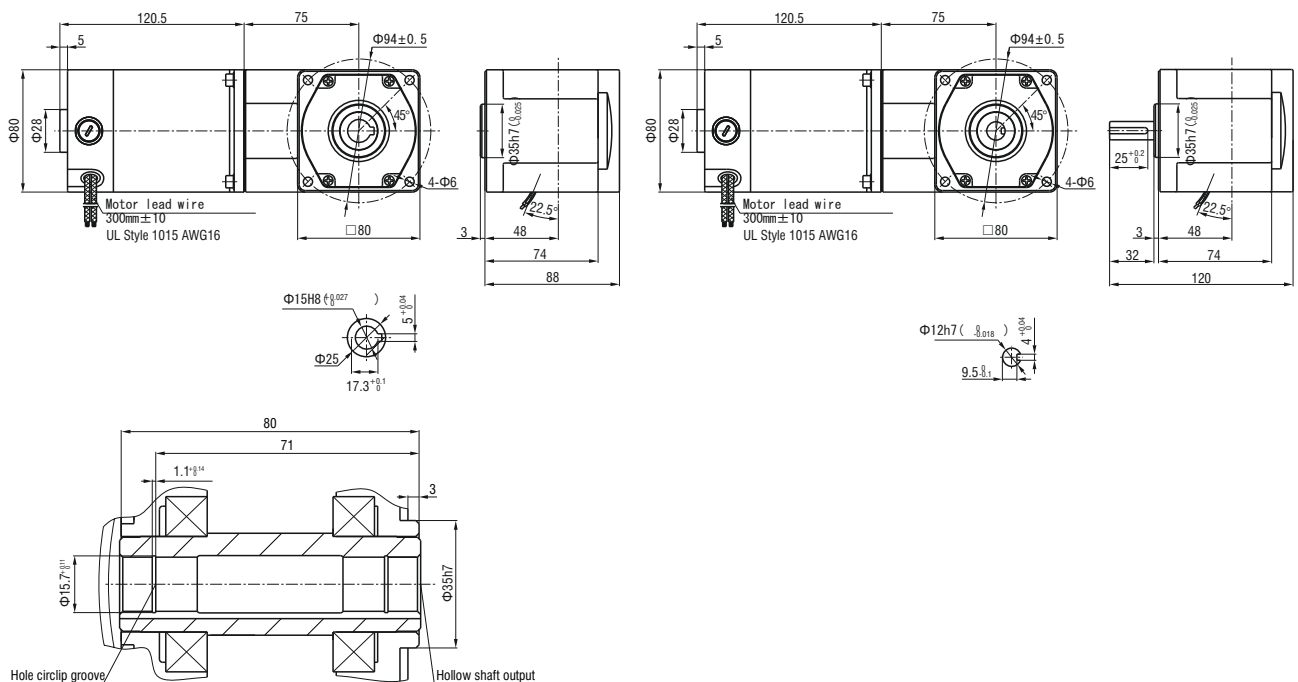
Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.
Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.
- Die □ des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.
Enter the reduction ratio into the blank (□) within the model name.
□ Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.
□ Indicates the opposite rotating direction between motor shaft and gearbox shaft while others are in same direction.
- Die Drehzahl wird berechnet, indem die Nenndrehzahl des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.
The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed by the reduction ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.
- Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 8N·m.
To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 8N·m.

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
	Drehzahl / Speed r/min	380	316	228	190	158	114	95	79	57	47	38	90	100	120	150	180
Z4D25-24GN-28.5S	4GN□RC	0.46	0.55	0.76	0.92	1.10	1.53	1.80	2.20	3.05	3.30	4.12	4.95	5.50	6.60	80.0	80.0
	4GN□RT	1.69	5.61	7.75	9.38	11.2	15.6	18.4	22.4	31.1	33.7	42.0	50.5	56.1	67.3	80.0	80.0

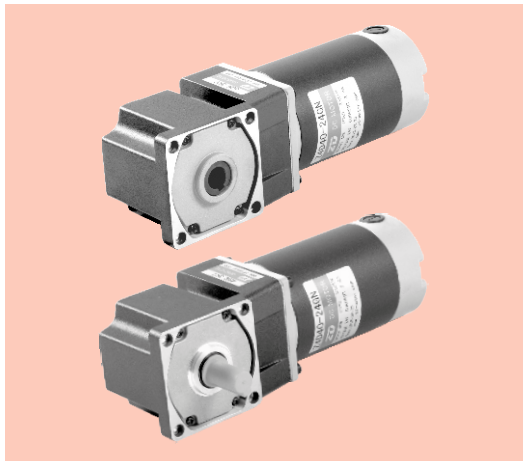
Maße(mm) / Dimensions (mm)



Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right Angle

40W □80mm

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

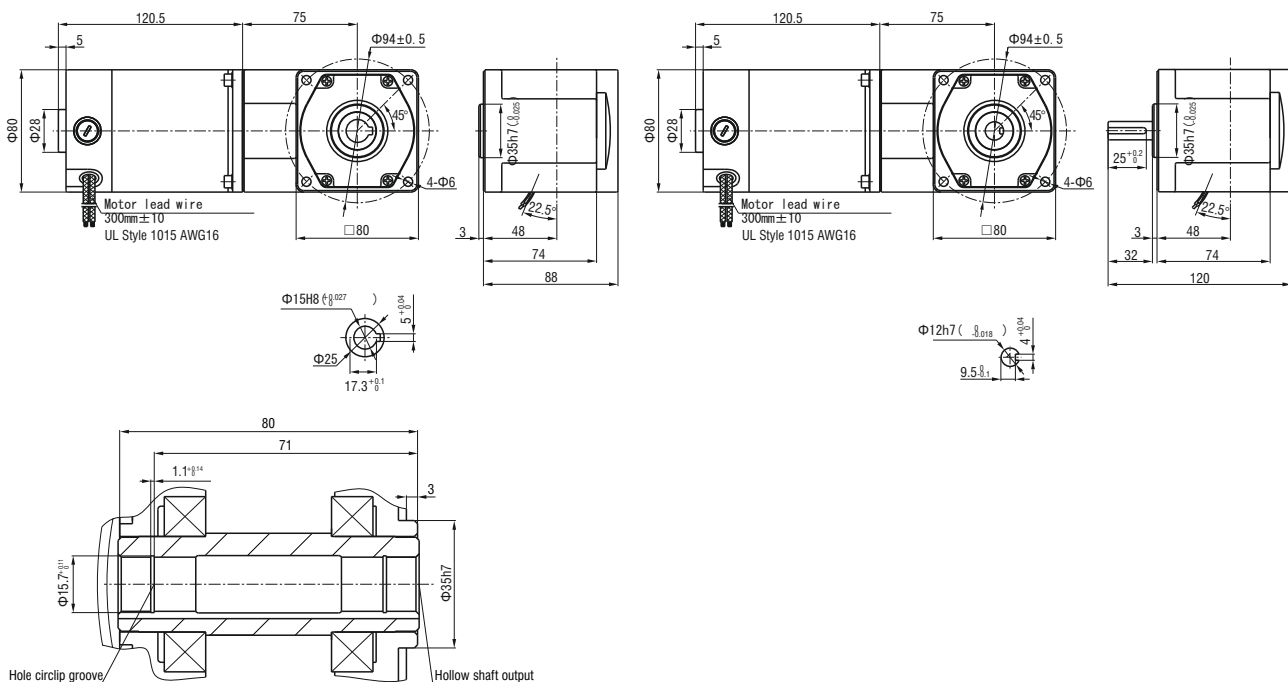


- Geartriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.
Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.
- Die □ des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.
Enter the reduction ratio into the blank (□) within the model name.
 - Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.
 - Indicates the opposite rotating direction between motor shaft and gearbox shaft while others are in same direction.
- Die Drehzahl wird berechnet, indem die Nenndrehzahl des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.
The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed by the reduction ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.
- Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 8N·m.
To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 8N·m.

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

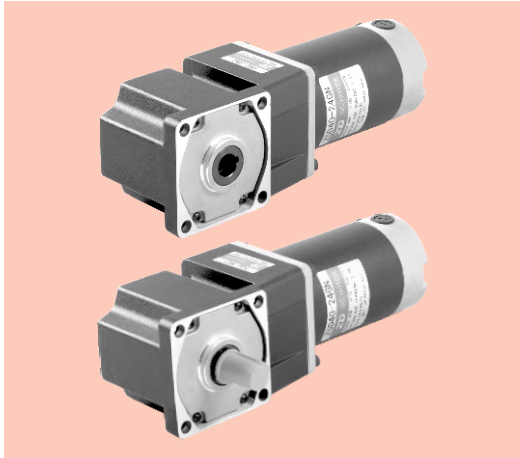
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
	Drehzahl / Speed r/min	400	333	240	200	166	120	100	83	60	50	40	33	30	25	20	16
Z4D40-24GN-30S	4GN□RC	0.70	0.84	1.16	1.39	1.67	2.32	2.78	3.34	4.64	5.01	6.27	7.52	80.0	80.0	80.0	80.0
	4GN□RT	7.14	8.57	11.8	14.2	17.0	23.7	28.4	34.1	47.3	51.1	64.0	76.7	80.0	80.0	80.0	80.0

Maße(mm) / Dimensions (mm)



Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right Angle

■ 40W □ 90mm



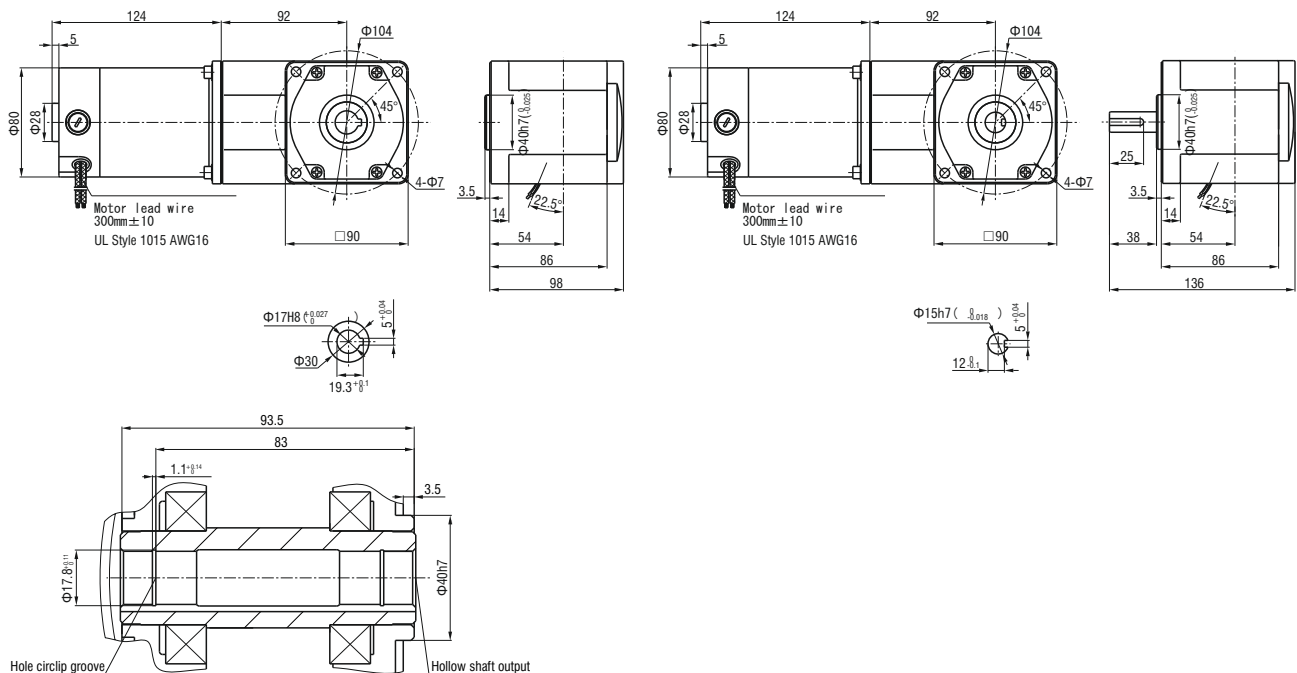
Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.
Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.
- Die □ des Reduziermodells bedeutet den Wert des Übersetzungsverhältnisses.
Enter the reduction ratio into the blank (□) within the model name.
□ Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.
□ Indicates the opposite rotating direction between motor shaft and gearbox shaft while others are in same direction.
- Die Drehzahl wird berechnet, indem die Nenndrehzahl des Motors durch das Übersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.
The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed by the reduction ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.
- Wenn das Übersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Übersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.
To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

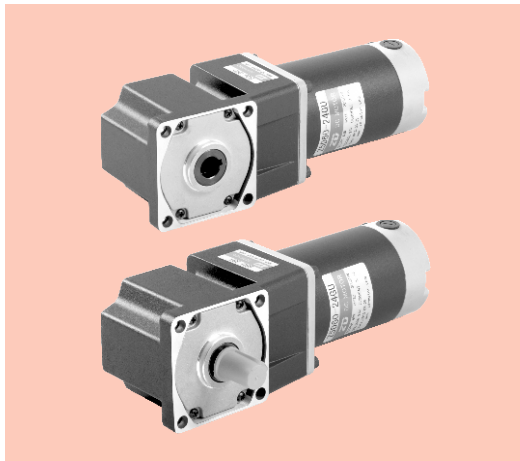
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
		Drehzahl / Speed r/min	373	311	224	186	155	112	93	77	56	46	37	31	28	23	18
Z5D40-24GU-28S	5GU□RC	0.75	0.90	1.24	1.49	1.79	2.32	2.78	3.01	4.18	5.37	6.71	8.06	8.95	10.7	13.4	16.1
	5GU□RT	7.65	9.18	12.6	15.2	18.3	23.7	28.4	30.7	42.6	54.8	68.4	82.2	91.3	109	137	164

Maße(mm) / Dimensions (mm)



Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right Angle

60W □90mm



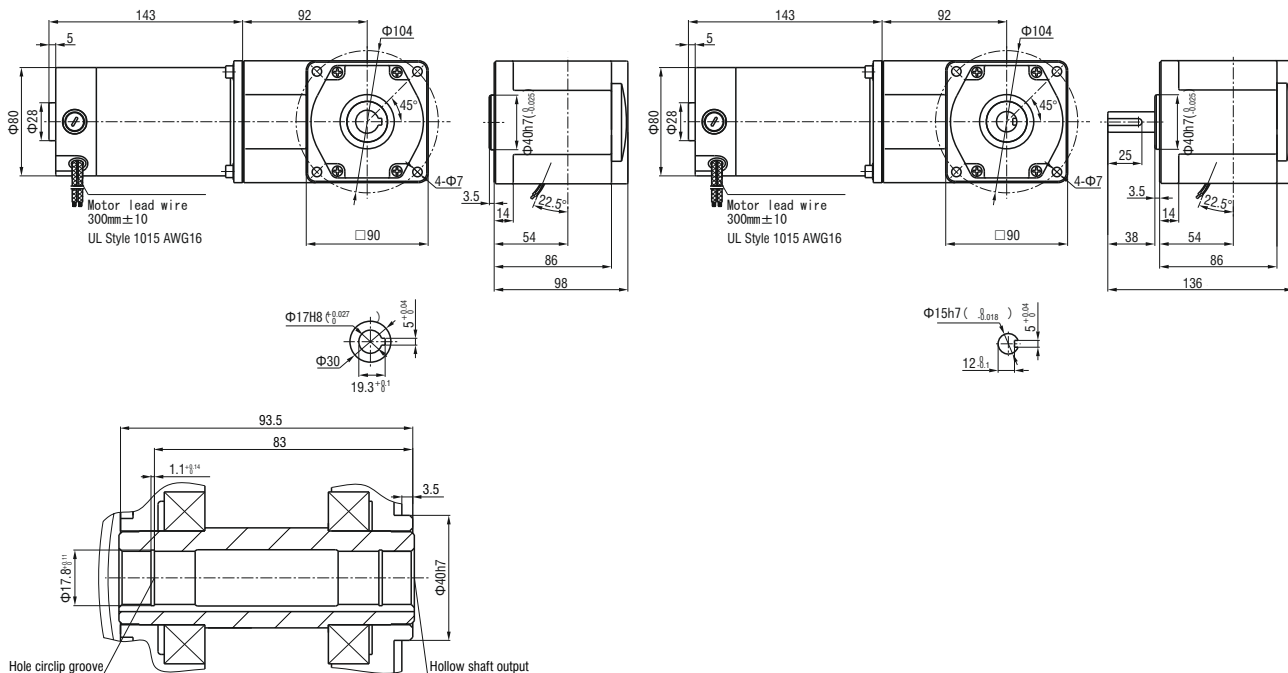
Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- **Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.**
Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.
- **Die □ des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.**
Enter the reduction ratio into the blank (□) within the model name.
 - Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.
 - Indicates the opposite rotating direction between motor shaft and gearbox shaft while others are in same direction.
- **Die Drehzahl wird berechnet, indem die Nenndrehzahl des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.**
The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed by the reduction ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.
- **Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.**
To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
	Drehzahl / Speed r/min	373	311	224	186	155	112	93	77	56	46	37	31	28	23	18	15
Z5D60-24GU-28S	5GU□RC	1.12	1.34	1.86	2.24	2.69	3.73	4.48	4.83	6.71	8.06	10.1	12.1	13.4	16.1	20.0	20.0
	5GU□RT	11.4	13.7	19.0	22.8	27.4	38.0	45.7	49.3	68.4	82.2	103	123	137	164	200	200

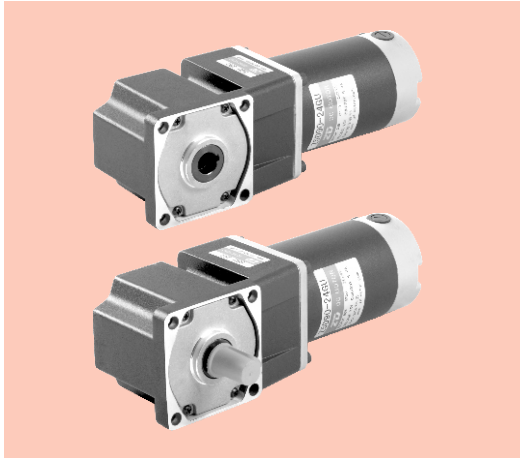
Maße(mm) / Dimensions (mm)



Winkel-Spiralkegelrad

Spiral Bevel Right Angle

■ 90W □ 90mm



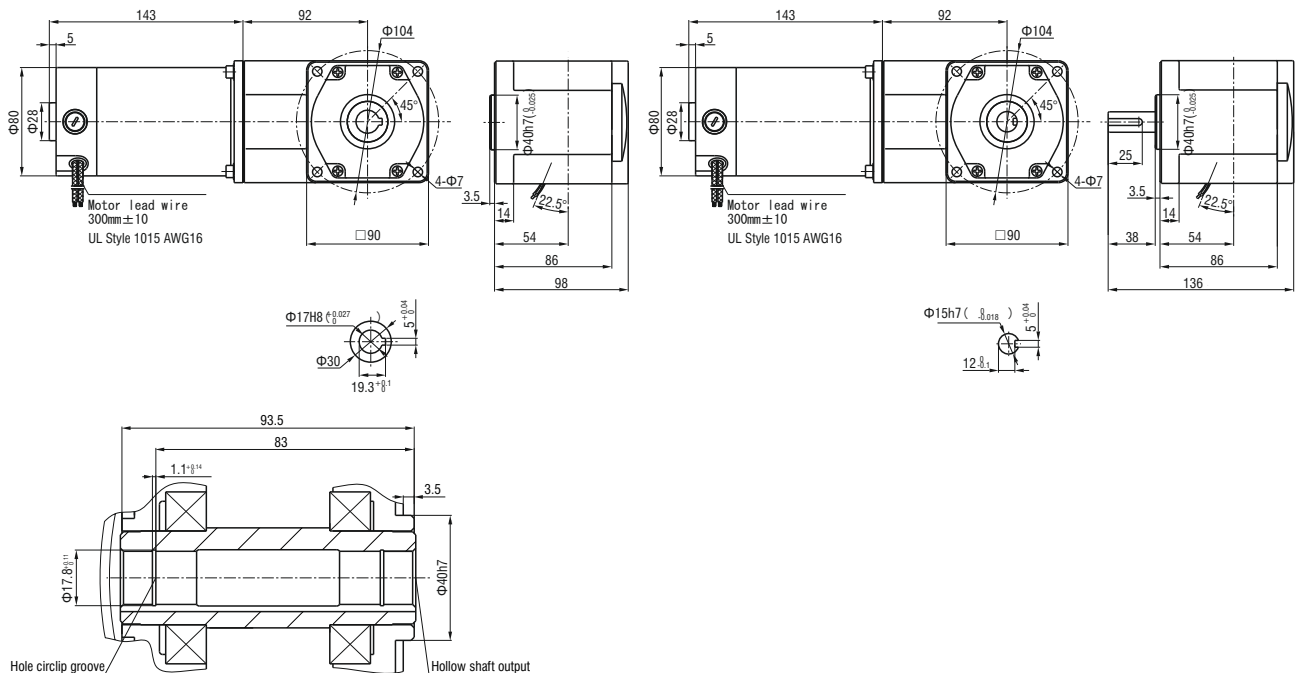
Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.
Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.
- Die des Reduziermodells bedeutet den Wert des Übersetzungsverhältnisses.
Enter the reduction ratio into the blank () within the model name.
 Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.
 Indicates the opposite rotating direction between motor shaft and gearbox shaft while others are in same direction.
- Die Drehzahl wird berechnet, indem die Nenndrehzahl des Motors durch das Übersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.
The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed by the reduction ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.
- Wenn das Übersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Übersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.
To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

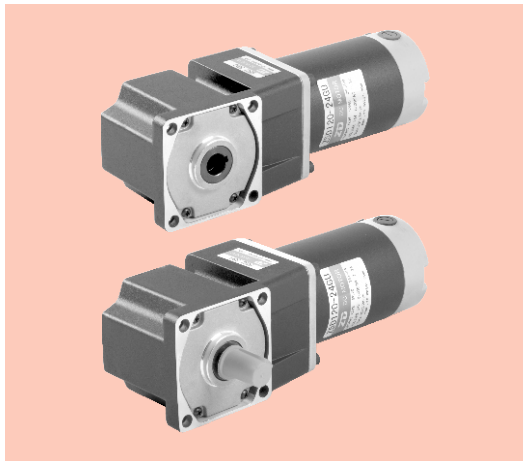
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Übersetzung Gear Ratio	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
		Drehzahl / Speed r/min															
Z5D90-24GU-28S	5GU <input type="checkbox"/> RC	1.68	2.01	2.80	3.36	4.03	5.59	6.71	7.25	10.1	12.1	15.1	18.1	20.0	20.0	20.0	20.0
	5GU <input type="checkbox"/> RT	17.1	20.5	28.6	34.3	41.1	57.0	68.4	74.0	103	123	154	185	200	200	200	200

Maße(mm) / Dimensions (mm)



Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right Angle

■ 120W □ 90mm



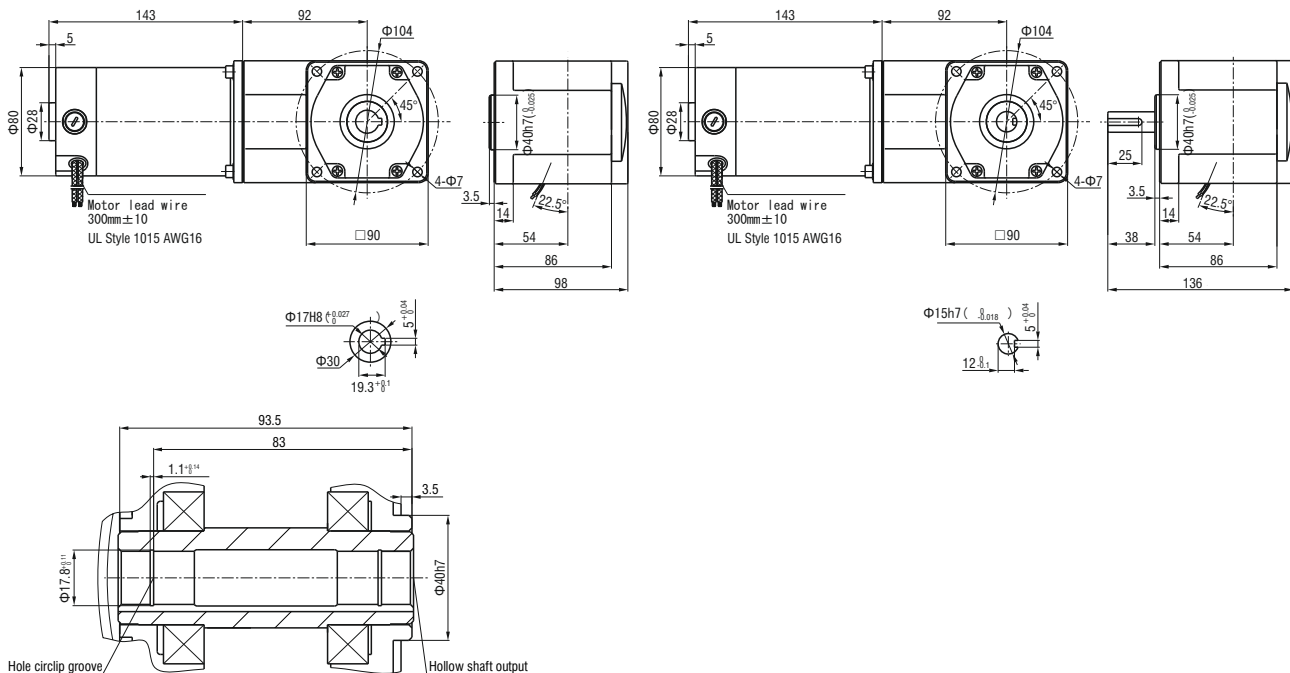
Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- **Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.**
Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.
- **Die □ des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.**
Enter the reduction ratio into the blank (□) within the model name.
 - Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.
 - Indicates the opposite rotating direction between motor shaft and gearbox shaft while others are in same direction.
- **Die Drehzahl wird berechnet, indem die Nenndrehzahl des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.**
The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed by the reduction ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.
- **Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.**
To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
	Drehzahl / Speed r/min	346	288	208	173	144	104	86	72	52	43	34	28	26	21	17	14
Z5D120-24GU-26S	5GU□RC	2.41	5.44	4.02	4.82	5.78	8.03	9.64	10.4	14.5	17.4	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
	5GU□RT	24.6	55.5	41.0	49.2	59.0	81.9	98.3	106	148	177	200	200	200	200	200	200

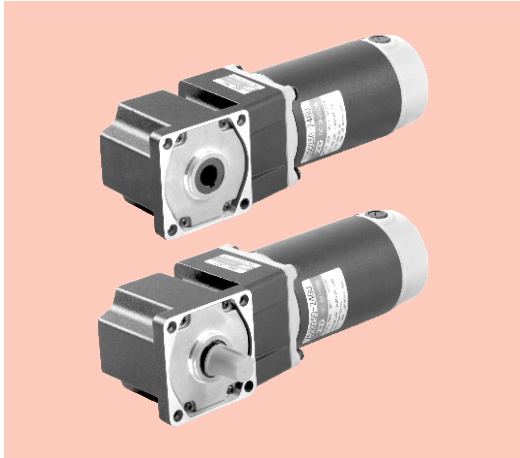
Maße(mm) / Dimensions (mm)



Winkel-Spiralkegelrad

Spiral Bevel Right Angle

■ 250W □ 90mm



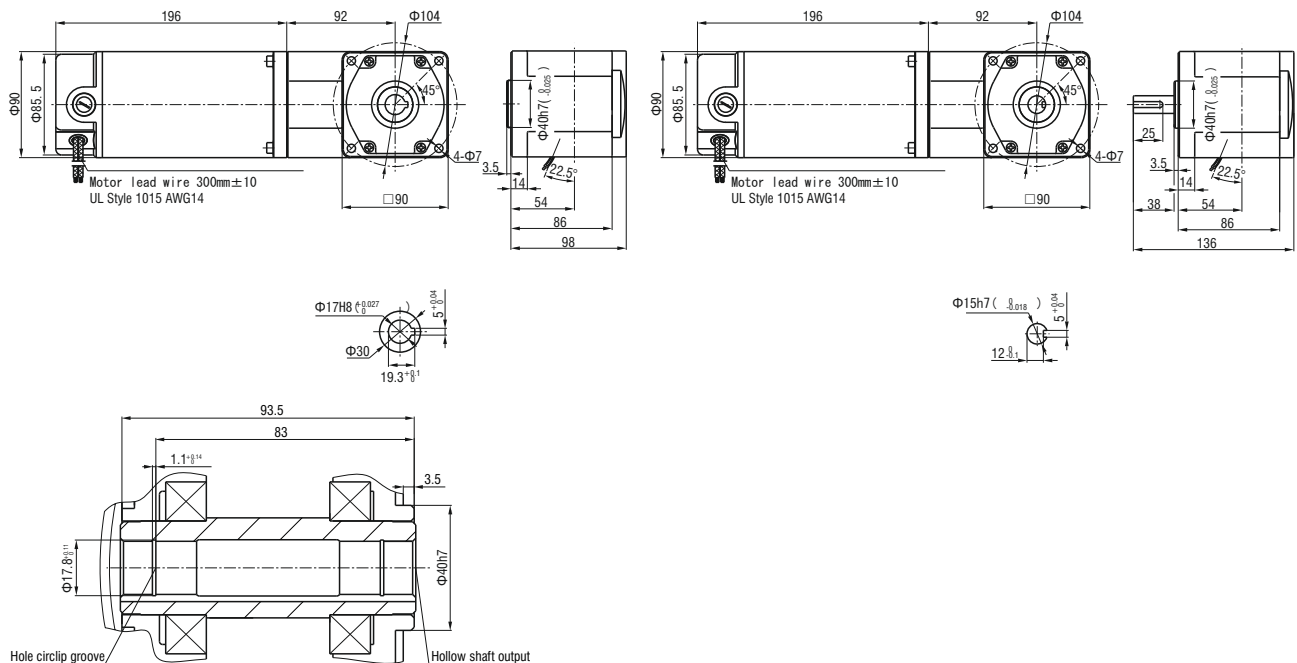
Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.
Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.
- Die □ des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.
Enter the reduction ratio into the blank (□) within the model name.
□ Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.
□ Indicates the opposite rotating direction between motor shaft and gearbox shaft while others are in same direction.
- Die Drehzahl wird berechnet, indem die Nenndrehzahl des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.
The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed by the reduction ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.
- Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.
To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180	
	Drehzahl / Speed r/min	400	333	240	200	166	120	100	83	60	50	40	33	30	25	20	16	
Z55D250-24GU-30S	5GU□RC	4.35	5.20	6.50	8.70	10.4	14.5	17.4	18.8	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
	5GU□RT	44.4	53.0	66.3	88.7	106	148	177	192	200	200	200	200	200	200	200	200	200

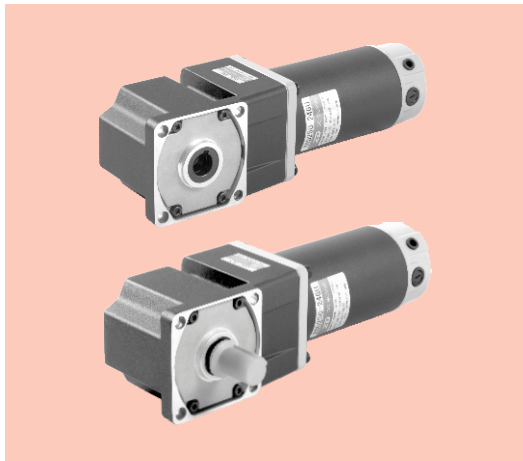
Maße(mm) / Dimensions (mm)



Winkel-Spiralkegelrad Spiral Bevel Right Angle

250W □104mm

Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

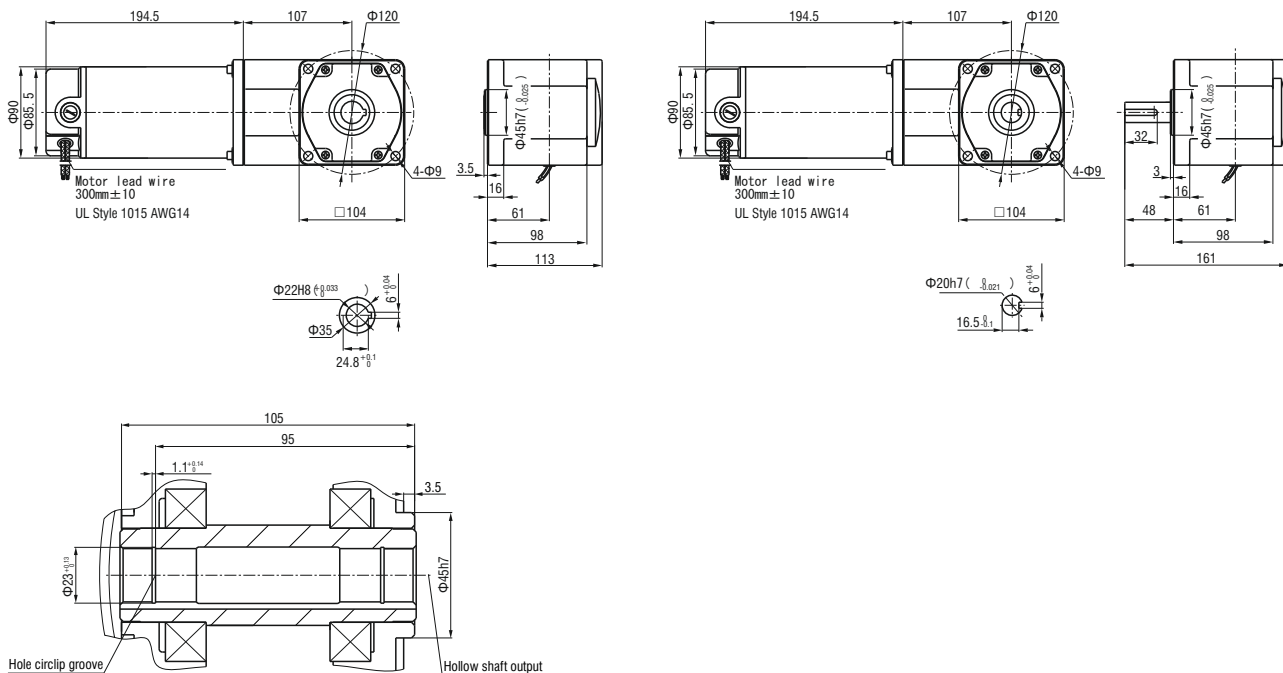


- **Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.**
Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.
- **Die □ des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.**
Enter the reduction ratio into the blank (□) within the model name.
 - Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.
 - Indicates the opposite rotating direction between motor shaft and gearbox shaft while others are in same direction.
- **Die Drehzahl wird berechnet, indem die Nenndrehzahl des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.**
The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed by the reduction ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.
- **Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 60N·m.**
To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 60N·m.

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
	Drehzahl / Speed r/min	400	333	240	200	166	120	100	83	60	50	40	33	30	25	20	16
Z6D250-24GU-30S	6GU□RC	3.92	9.83	13.6	8.70	10.4	14.5	17.4	20.9	26.1	31.3	39.2	47.0	52.2	60.0	60.0	60.0
	6GU□RT	40.0	100	139	88.7	106	148	177	213	266	319	340	479	532	600	600	600

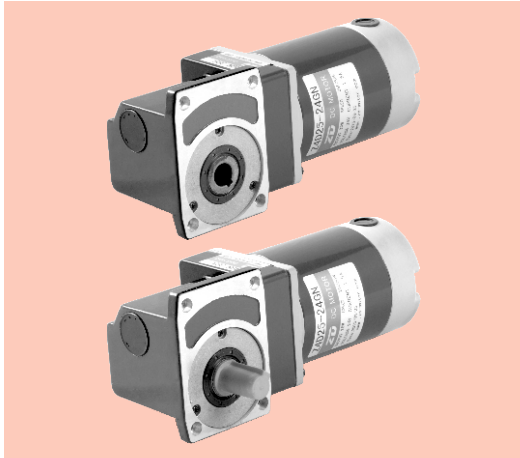
Maße(mm) / Dimensions (mm)



Winkel-Schneckenrad

Worm Gear Right Angle

■ 25W □ 80mm



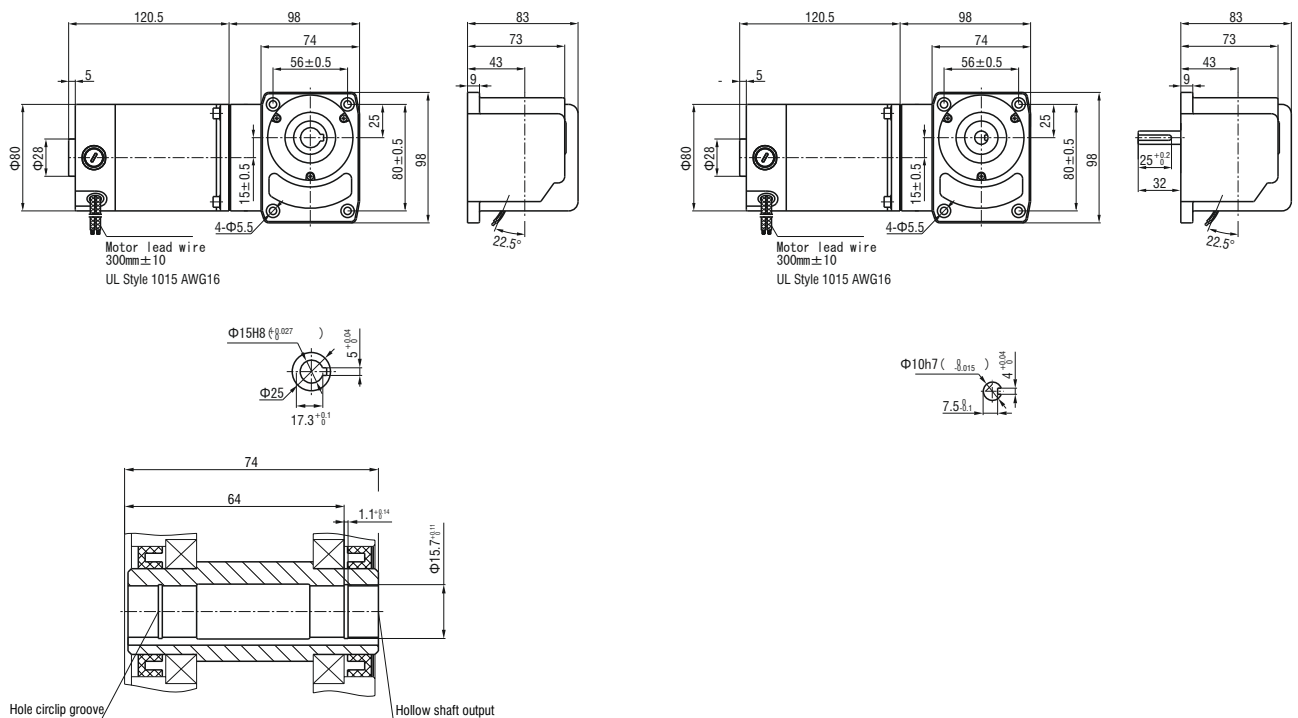
Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.
Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.
- Die des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.
Enter the reduction ratio into the blank () within the model name.
 Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.
 Indicates the opposite rotating direction between motor shaft and gearbox shaft while others are in same direction.
- Die Drehzahl wird berechnet, indem die Nennzahl des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.
The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed by the reduction ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.
- Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 8N·m.
To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 8N·m.

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

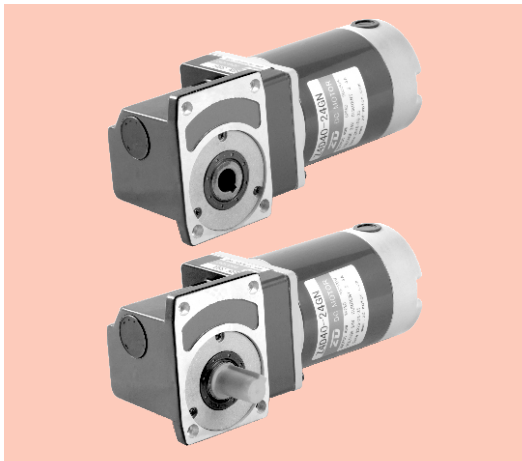
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
	Drehzahl / Speed r/min	380	316	228	190	158	114	95	79	57	47	38	31	28	23	19	15
Z4D25-24GN-28.5S	4GN <input type="checkbox"/> RH	0.20	0.24	0.34	0.41	0.49	0.68	0.81	0.98	1.36	1.63	2.04	2.44	2.71	3.26	4.07	4.89
	4GN <input type="checkbox"/> RA	2.04	2.45	3.47	4.18	5.00	6.94	8.26	10.0	13.9	16.6	20.8	24.9	27.6	33.3	41.5	49.9

Maße(mm) / Dimensions (mm)



Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

40W □80mm



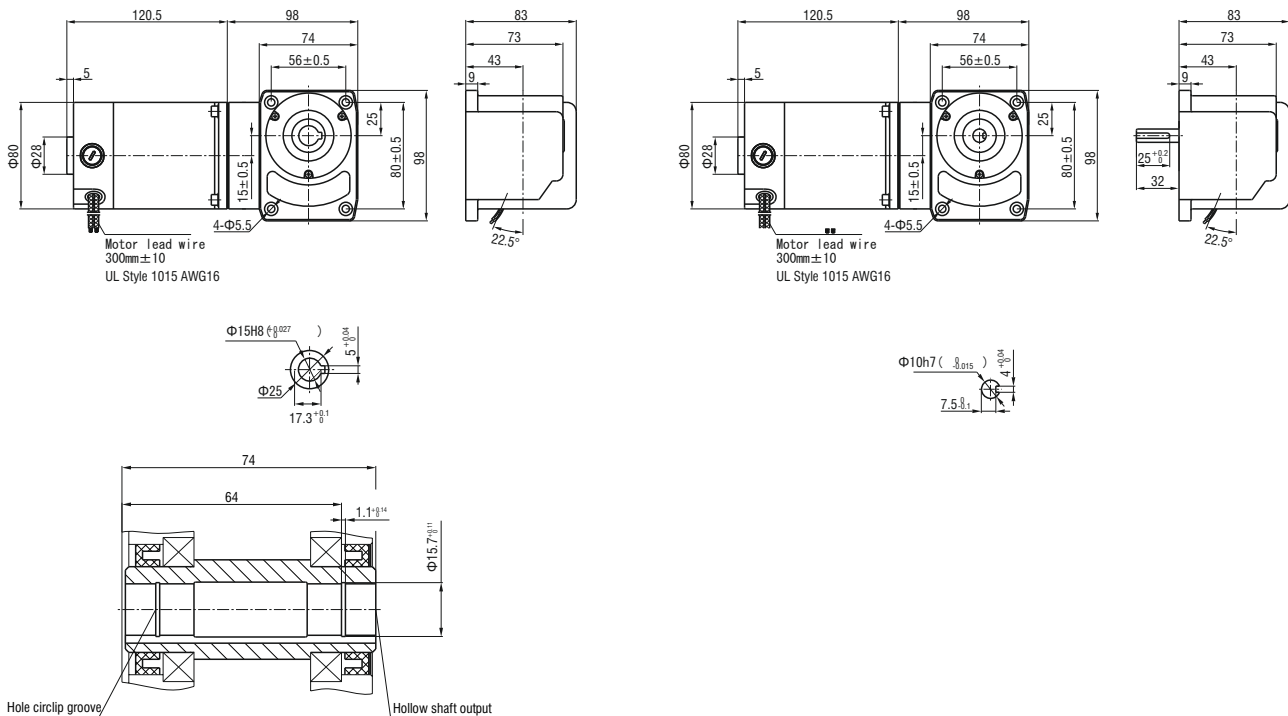
Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- **Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.**
Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.
- **Die □ des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.**
Enter the reduction ratio into the blank (□) within the model name.
 - Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.
 - Indicates the opposite rotating direction between motor shaft and gearbox shaft while others are in same direction.
- **Die Drehzahl wird berechnet, indem die Nenndrehzahl des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.**
The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed by the reduction ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.
- **Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 8N·m.**
To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 8N·m.

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

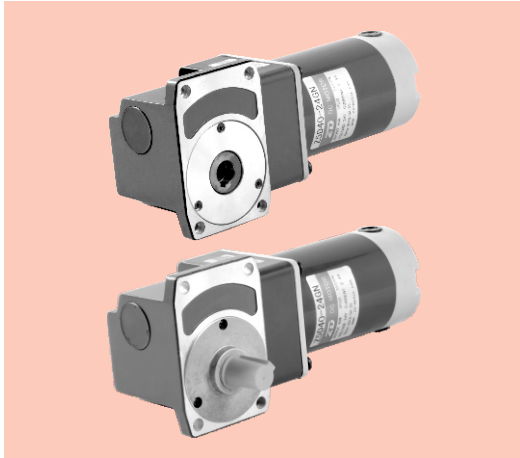
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
	Drehzahl / Speed r/min	400	333	240	200	166	120	100	83	60	50	40	33	30	25	20	16
Z4D40-24GN-30S	4GN□RH	0.31	0.37	0.52	0.62	0.74	1.03	1.24	1.49	2.06	2.48	3.09	3.71	4.13	4.95	6.19	7.43
	4GN□RA	3.16	3.77	5.30	6.32	7.55	10.5	12.6	15.2	21.0	25.3	31.5	37.8	42.1	50.5	63.1	75.8

Maße(mm) / Dimensions (mm)



Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

■ 40W □ 90mm



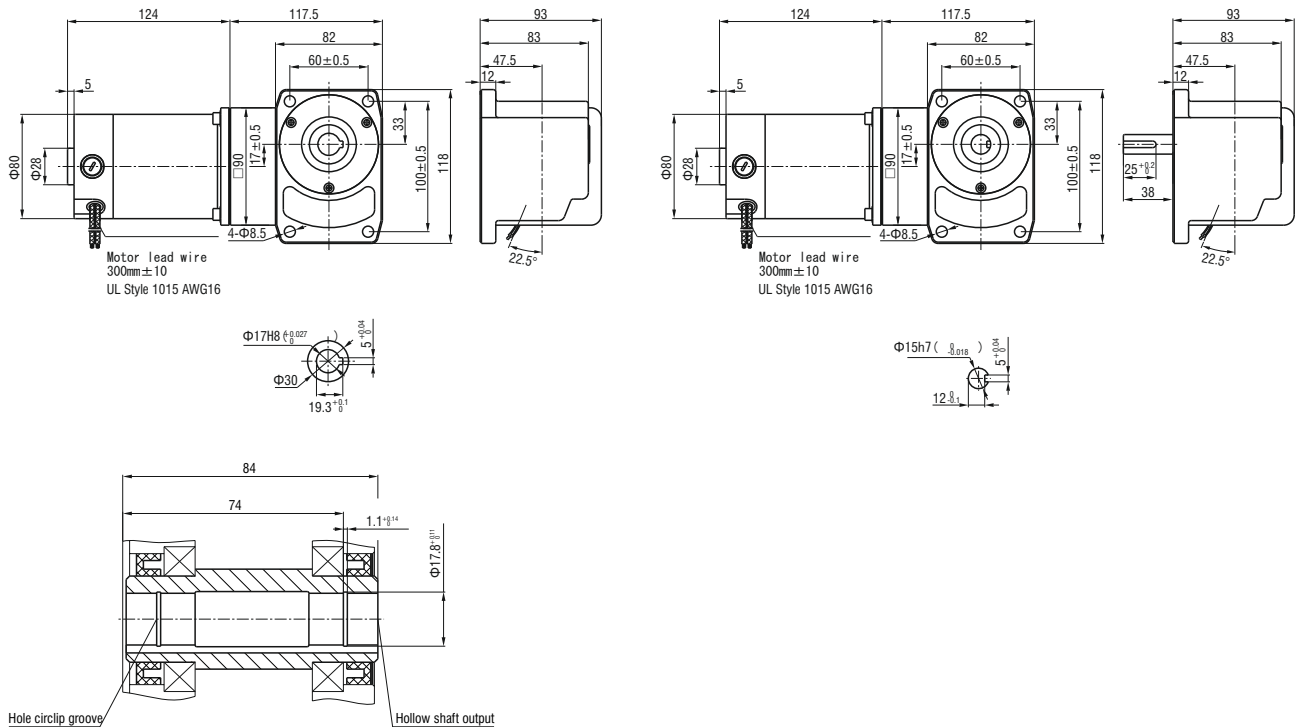
Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.
Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.
- Die □ des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.
Enter the reduction ratio into the blank (□) within the model name.
 □ Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.
 □ Indicates the opposite rotating direction between motor shaft and gearbox shaft while others are in same direction.
- Die Drehzahl wird berechnet, indem die Nenndrehzahl des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.
The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed by the reduction ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.
- Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.
To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

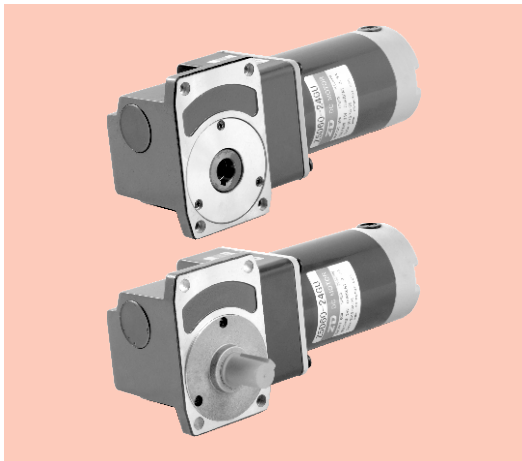
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
		Drehzahl / Speed r/min															
Z5D40-24GU-28S	5GU□RH	0.33	0.40	0.55	0.66	0.80	1.11	1.33	1.59	2.21	2.65	3.32	3.98	4.42	5.30	6.63	7.96
	5GU□RA	3.37	4.08	5.61	6.73	8.16	11.3	13.6	16.2	22.5	27.0	33.9	40.6	45.1	54.1	67.6	81.2

Maße(mm) / Dimensions (mm)



Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

60W □90mm



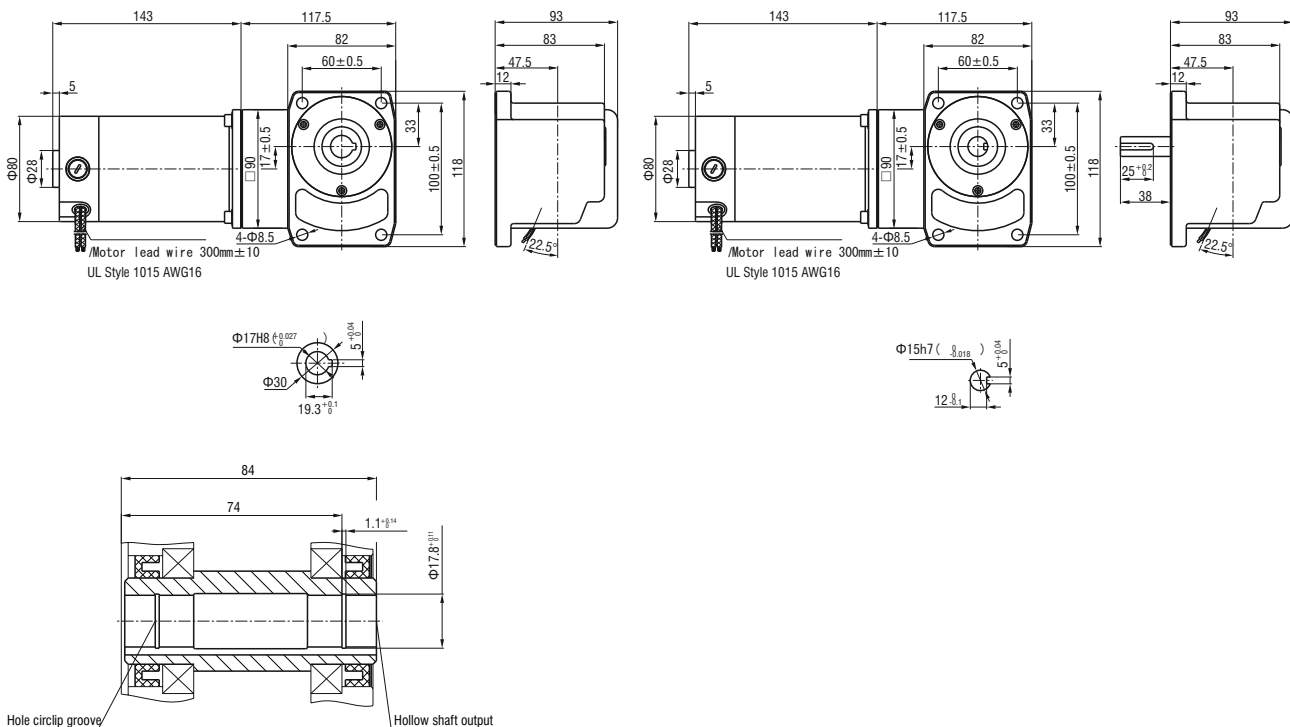
Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- **Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.**
Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.
- **Die □ des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.**
Enter the reduction ratio into the blank (□) within the model name.
 - Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.
 - Indicates the opposite rotating direction between motor shaft and gearbox shaft while others are in same direction.
- **Die Drehzahl wird berechnet, indem die Nenndrehzahl des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.**
The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed by the reduction ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.
- **Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.**
To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

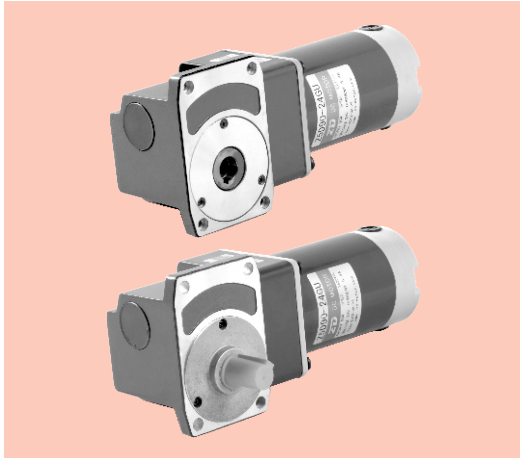
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
	Drehzahl / Speed r/min	373	311	224	186	155	112	93	77	56	46	37	31	28	23	18	15
Z5D60-24GU-28S	5GU□RH	0.50	0.60	0.83	0.99	1.19	1.66	1.99	2.39	3.32	3.98	4.97	5.97	6.63	7.96	9.95	11.9
	5GU□RA	5.10	6.12	8.47	10.1	12.1	16.9	20.3	24.4	33.9	40.6	50.7	60.9	67.6	81.2	101	121

Maße(mm) / Dimensions (mm)



Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

■ 90W □ 90mm



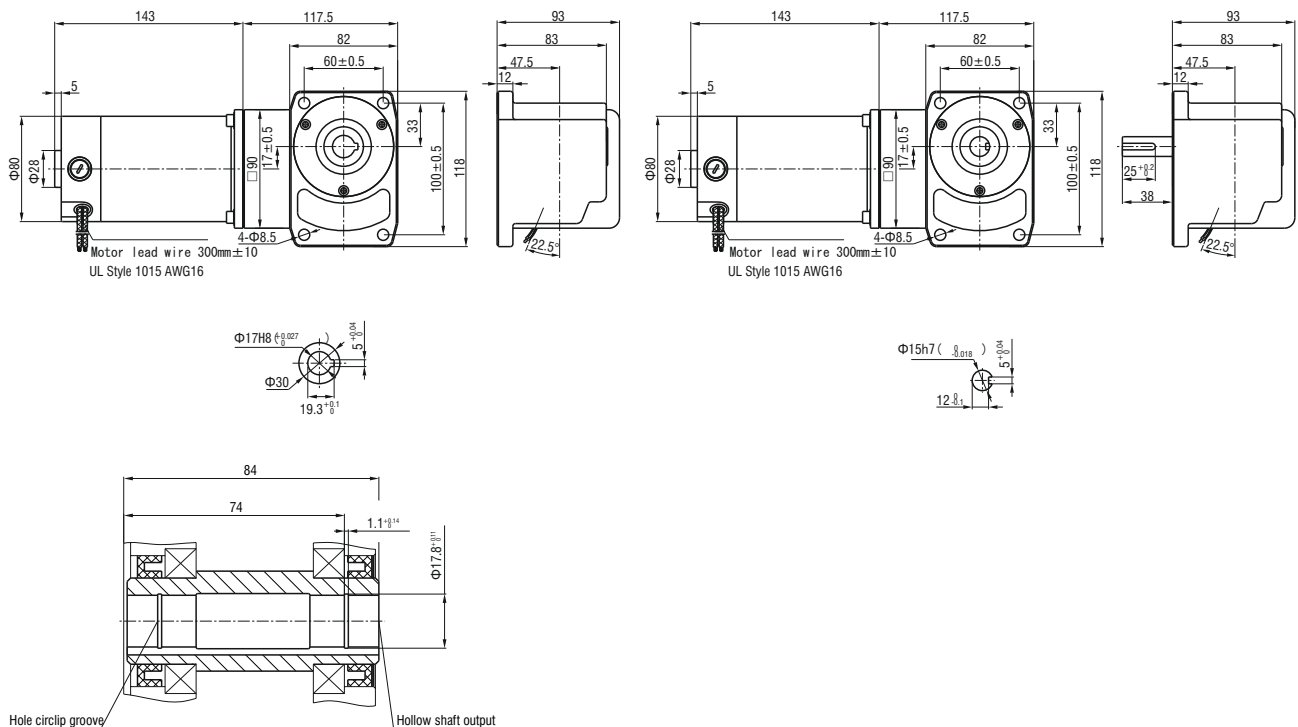
Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.
Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.
- Die □ des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.
Enter the reduction ratio into the blank (□) within the model name.
□ Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.
□ Indicates the opposite rotating direction between motor shaft and gearbox shaft while others are in same direction.
- Die Drehzahl wird berechnet, indem die Nenndrehzahl des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.
The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed by the reduction ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.
- Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.
To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

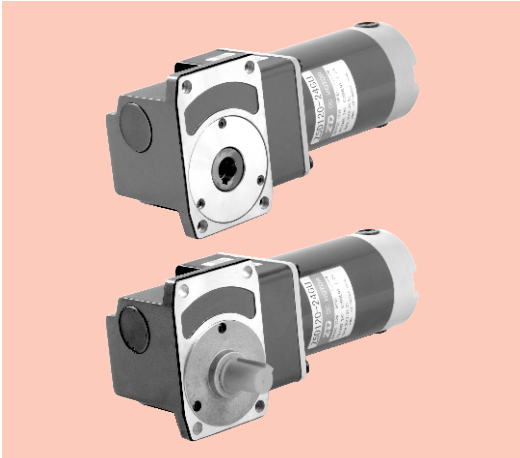
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
	Drehzahl / Speed r/min	373	311	224	186	155	112	93	77	56	46	37	31	28	23	18	15
Z5D90-24GU-28S	5GU□RH	0.75	0.90	1.24	1.49	1.79	2.49	2.98	3.58	4.97	5.97	7.46	8.95	9.95	11.9	14.9	17.9
	5GU□RA	7.65	9.18	12.6	15.2	18.3	25.4	30.4	36.5	50.7	60.9	76.1	91.3	101	121	152	183

Maße(mm) / Dimensions (mm)



Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

120W □90mm



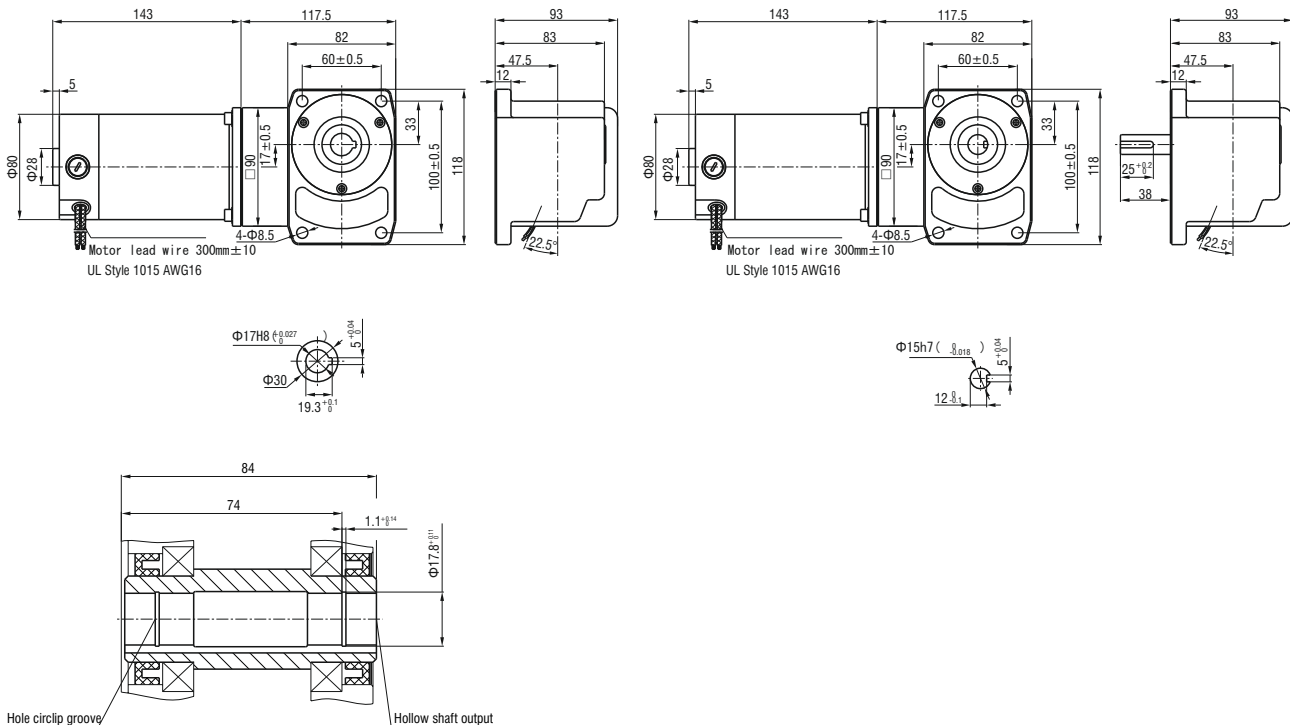
Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- **Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.**
Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.
- **Die □ des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.**
Enter the reduction ratio into the blank (□) within the model name.
 - Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.
 - Indicates the opposite rotating direction between motor shaft and gearbox shaft while others are in same direction.
- **Die Drehzahl wird berechnet, indem die Nenndrehzahl des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.**
The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed by the reduction ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.
- **Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.**
To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

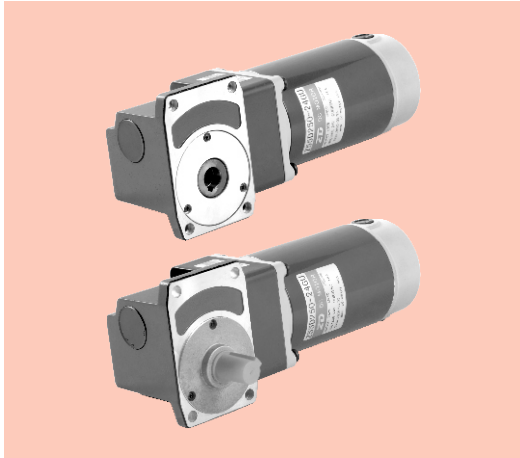
Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
	Drehzahl / Speed r/min	346	288	208	173	144	104	86	72	52	43	34	28	26	21	17	14
Z5D120-24GU-26S	5GU□RH	1.07	1.29	1.79	2.14	2.57	3.57	4.28	5.14	7.14	8.57	10.7	12.9	14.3	17.1	20.0	20.0
	5GU□RA	10.9	13.2	18.3	21.8	26.2	36.4	43.7	52.4	72.8	87.4	109	132	146	174	200	200

Maße(mm) / Dimensions (mm)



Winkel-Schneckenrad Worm Gear Right Angle

■ 250W □ 90mm



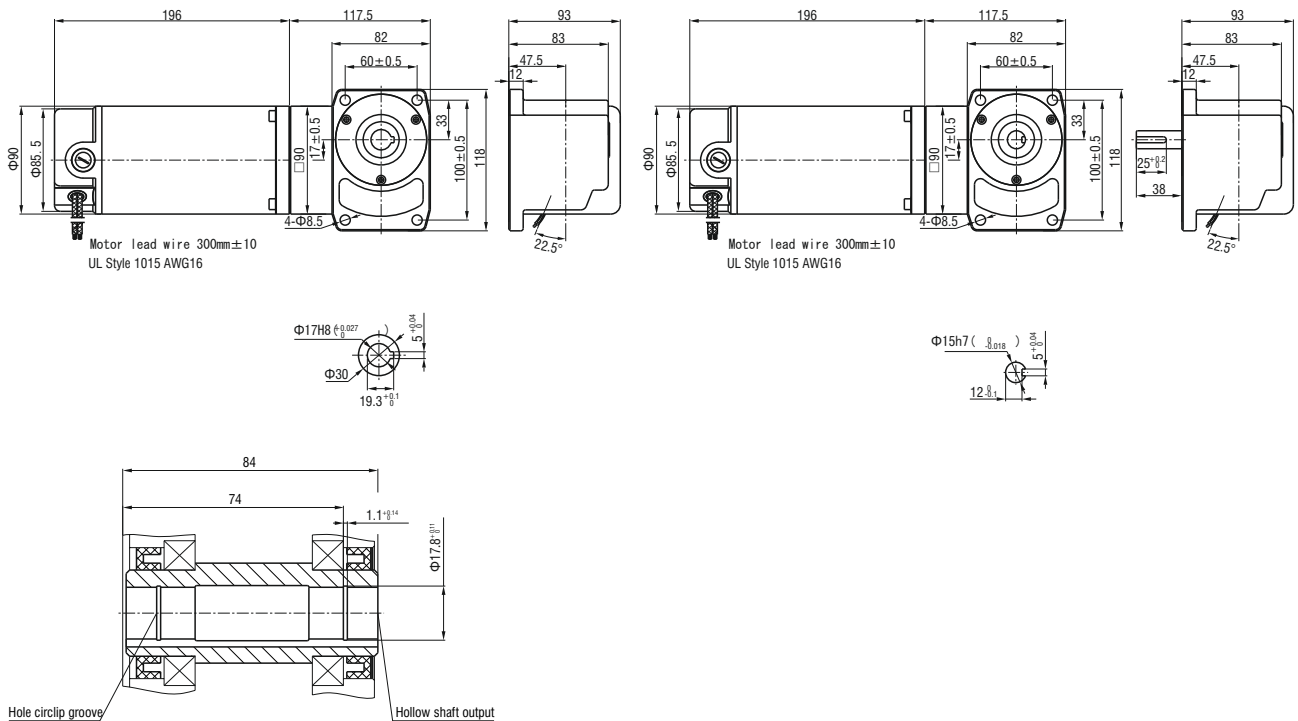
Getriebemotor-Drehmoment-Tabelle / Gear Motor-Torque Table

- Getriebe und Dezimalgetriebe sind separat erhältlich.
Gearhead and decimal gearheads can be sold separately.
- Die □ des Reduziermodells bedeutet den Wert des Untersetzungsverhältnisses.
Enter the reduction ratio into the blank (□) within the model name.
□ Indicates the same rotating direction of the motor while the rotating direction of others are opposite.
□ Indicates the opposite rotating direction between motor shaft and gearbox shaft while others are in same direction.
- Die Drehzahl wird berechnet, indem die Nenndrehzahl des Motors durch das Untersetzungsverhältnis dividiert wird. Die tatsächliche Drehzahl verringert sich um 2% ~ 20% gegenüber dem angezeigten Wert, wenn sich die Last ändert.
The speed is calculated by dividing the motor's synchronous speed by the reduction ratio. The actual speed is 2%~20% less than the displayed value, depending on the size of the load.
- Wenn das Untersetzungsverhältnis größer als die folgende Tabelle gewünscht wird, kann ein Zwischenreduzierer mit einem Untersetzungsverhältnis von 10 zwischen dem Motor und dem Getriebe installiert werden. In diesem Fall beträgt das zulässige Drehmoment 20N·m.
To reduce the speed beyond the gear ratio in the table, attach a decimal gearhead (gear ratio:10) between the gearhead and motor. In that case, the permissible torque is 20N·m.

Das zulässige Drehmoment / Allowance Torque: Oberteil / Upside (N.m), Unterteil / Belowside (kgf.cm)

Typen / Type Motor / Motor Getriebe / Gearhead	Untersetzung Gear Ratio	7.5	9	12.5	15	18	25	30	36	50	60	75	90	100	120	150	180
	Drehzahl / Speed r/min	400	333	240	200	166	120	100	83	60	50	40	33	30	25	20	16
Z55D250-24GU-30S	5GU□RH	1.93	2.32	3.22	3.87	4.64	6.45	7.74	9.28	12.9	15.5	19.3	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0
	5GU□RA	19.7	23.7	32.8	39.5	47.3	65.8	78.9	94.7	132	158	197	200	200	200	200	200

Maße(mm) / Dimensions (mm)





AC & DC GETRIEBEMOTOR
AC & DC GEAR MOTOR



AC & DC WINKELGETRIEBEMOTOR
AC & DC RIGHT ANGEL GEAR MOTOR



PLANETENGETRIEBEMOTOR
TRANSMISSION PLANETARY



PRÄZISIONS-PLANETENGETRIEBE
ZDE/ZDF/ZDWF/ZDS
PLANETARY GEAR BOX



PRÄZISIONS-PLANETENGETRIEBE
ZB/ZE
PLANETARY GEAR BOX



PRÄZISIONS-PLANETENGETRIEBE
ZDR/ZDGF
PLANETARY GEAR BOX



BÜRSTENLOSE DC GETRIEBEMOTOR
BRUSHLESS DC GEAR MOTOR



TROMMELMOTOR
DRUM MOTOR



ZYKLOIDGETRIEBE RV
CYCLOID GEARBOX RV





AC&DC WINKELGETRIEBEMOTOR *AC&DC RIGHT ANGLE GEAR MOTOR*

ZD Motor Germany

Am Hagelkreuz 23
D-41469 Neuss
Deutschland / Germany

Tel: +49 (0) 2137 9449 738
Fax: +49 (0) 2137 9449 740
Email: info@zd-motor.de
Internet: www.zd-motor.de

www.zd-motor.de